

## Inhaltsverzeichnis

Kapitel 1	Sicherheits- und Gebrauchshinweise, Wartung und Service .....	6
1.1	Sicherheitshinweise .....	6
1.2	Gebrauchshinweise .....	7
1.3	Wartung des Gerätes .....	7
1.4	Gerätereinigung .....	7
1.5	Kalibrierung .....	7
1.6	Service .....	7
Kapitel 2	Technische Daten .....	8
Kapitel 3	Bedien- und Anschlusselemente, Belegung der Anschlüsse .....	16
3.1	Gerätefrontseite .....	16
3.2	Geräterückseite .....	17
3.3	Geräteoberseite .....	18
3.3.1	USB-A-Schnittstelle (Belegung) .....	18
3.3.2	DVI-Ausgang (Belegung) .....	19
3.4	Geräteunterseite .....	19
3.4.1	Versorgung (12V) .....	19
Kapitel 4	Inbetriebnahme .....	20
4.1	Netzbetrieb .....	20
4.2	Akku-Betrieb .....	20
4.2.1	Austausch des Li-Ion-Akkupack .....	20
4.2.2	Akkumanagement .....	21
4.3	Betrieb über externe Versorgung .....	21
4.4	Lüftersteuerung .....	21
4.5	Einschalten .....	21
4.6	Lautstärke, Bildhelligkeit, Kontrast und Farbsättigung einstellen .....	21
Kapitel 5	Menüstruktur .....	22
5.1	Menüleiste .....	22
5.2	Aufklapp-Menü .....	22
Kapitel 6	TV-Messbereich .....	24
6.1	Umschaltung Frequenz/Kanaleingabe .....	24
6.1.1	Kanaleingabe .....	24
6.1.2	Frequenzeingabe .....	24
6.2	Wahl der Betriebsart .....	25
6.2.1	Betriebsart ANALOG (ATV) .....	25
6.2.1.1	Wahl der TV-Norm .....	25
6.2.1.2	Tonträger .....	25
6.2.1.3	Suchlauf .....	26
6.2.1.4	Bild- und Tonkontrolle .....	26
6.2.1.5	S/N-Messung (Option) .....	26
6.2.1.5.1	Systemreserve NM (Noise Margin) .....	27
6.2.2	Betriebsart DIGITAL (DVB-C, DOCSIS) .....	27
6.2.2.1	DVB-C .....	27
6.2.2.1.1	Symbolrateneingabe .....	28
6.2.2.1.2	Suchlauf .....	28
6.2.2.1.3	DVB-C Parameter .....	29
6.2.2.1.4	BER-Messung (Bit Error Rate) .....	29
6.2.2.1.5	MER-Messung (Modulation Error Rate) .....	30
6.2.2.1.6	Systemreserve NM (Noise Margin) .....	30
6.2.2.1.7	PE-Messung (Packet Error) .....	30
6.2.2.1.8	Bild- und Tonkontrolle .....	30

6.2.2.1.9	Konstellationsdiagramm .....	30
6.2.2.2	DOCSIS (Vorwärtsweg) .....	30
6.2.2.2.1	DOCSIS-Parameter .....	32
6.2.2.2.2	Suchlauf .....	33
6.2.2.2.3	BER-Messung (Bit Error Rate) .....	33
6.2.2.2.4	MER-Messung (Modulation Error Rate) .....	34
6.2.2.2.5	Systemreserve NM (Noise Margin) .....	34
6.2.2.2.6	PE-Messung (Packet Error) .....	34
6.2.2.2.7	Konstellationsdiagramm .....	34
6.2.2.3	DVB-T (Option) .....	34
6.2.2.3.1	Wahl der COFDM-Bandbreite (Kanalbandbreite) .....	35
6.2.2.3.2	Suchlauf .....	35
6.2.2.3.3	DVB-T-Parameter .....	35
6.2.2.3.4	BER-Messung (Bit Error Rate) .....	36
6.2.2.3.5	MER-Messung (Modulation Error Rate) .....	37
6.2.2.3.6	Systemreserve NM (Noise Margin) .....	37
6.2.2.3.7	Impulsantwort .....	37
6.2.2.3.8	PE-Messung (Packet Error) .....	39
6.2.2.3.9	Bild- und Tonkontrolle .....	39
6.2.2.3.10	Fernspeisung .....	39
6.2.2.3.11	Konstellationsdiagramm .....	39
6.2.2.4	DVB-T2 (Option) .....	40
6.2.2.4.1	Wahl der COFDM-Bandbreite (Kanalbandbreite) .....	40
6.2.2.4.2	Suchlauf .....	40
6.2.2.4.3	DVB-T2-Parameter .....	41
6.2.2.4.4	BER-Messung (Bit Error Rate) .....	42
6.2.2.4.5	MER-Messung (Modulation Error Rate) .....	42
6.2.2.4.6	Systemreserve NM (Noise Margin) .....	43
6.2.2.4.7	Impulsantwort .....	43
6.2.2.4.8	PE-Messung (Packet Error) .....	44
6.2.2.4.9	Bild- und Tonkontrolle .....	44
6.2.2.4.10	Fernspeisung .....	44
6.2.2.4.11	Konstellationsdiagramm .....	44
6.2.2.5	DTMB (Option) .....	44
6.2.2.5.1	Suchlauf .....	45
6.2.2.5.2	DTMB-Parameter .....	46
6.2.2.5.3	BER-Messung (Bit Error Rate) .....	46
6.2.2.5.4	MER-Messung (Modulation Error Rate) .....	47
6.2.2.5.5	Systemreserve NM (Noise Margin) .....	47
6.2.2.5.6	Impulsantwort .....	47
6.2.2.5.7	PE-Messung (Packet Error) .....	48
6.2.2.5.8	Bild- und Tonkontrolle .....	48
6.2.2.5.9	Konstellationsdiagramm .....	48
6.2.2.5.10	Fernspeisung .....	48
6.3	Pegelmessung .....	48
6.3.1	Akustische Pegeltendenz .....	48
6.3.2	Pegelmessung bei DVB-C bzw. DOCSIS .....	49
6.3.3	Pegelmessung bei Analog-TV (ATV) .....	49
6.4	Diagramme .....	49
6.4.1	Bedienung .....	49
Kapitel 7	FM (UKW)-Messbereich .....	50
7.1	Frequenzeingabe .....	50
7.2	Tonwiedergabe .....	50
7.3	Stereoindikator .....	50
7.4	RDS (Radio Data System) .....	51
7.5	Suchlauf .....	51
7.6	Pegelmessung .....	51
7.6.1	Akustische Pegeltendenz .....	52

Kapitel 8	RK (Rückkanal)-Messbereich.....	53
8.1	Frequenzeingabe .....	53
8.2	Pegelmessung.....	53
8.2.1	Max-Hold-Funktion .....	53
8.2.2	Einstellen der Kanalbandbreite .....	54
8.2.3	Akustische Pegeltendenz .....	55
Kapitel 9	Störstrahlungsmessung.....	56
9.1	Aufruf.....	56
9.2	Frequenzeingabe .....	56
9.3	Auswahl der Antenne .....	57
9.3.1	Benutzerdefinierte EMI-Antenne .....	57
9.4	Eingabe des Abstandes .....	57
9.5	Eingabe des Grenzwertes .....	58
9.6	Auswertung der Kennung.....	58
9.7	Messung der Störfeldstärke .....	58
9.8	Einstellen der Kennung .....	58
9.9	Fernspeisung.....	59
9.9.1	Einstellen der Fernspeisespannung .....	59
Kapitel 10	Upstream-Generator .....	60
10.1	Aufruf.....	60
10.2	Konfiguration .....	61
10.2.1	Einstellen der Modulation .....	61
10.2.2	Einstellen der Upstreamanzahl .....	62
10.2.3	Frequenzeingabe .....	62
10.2.4	Sendepegeleingabe .....	62
10.2.5	QAM-Ordnung .....	62
10.2.6	Einstellen der Symbolrate .....	63
10.3	Speichern .....	63
10.4	Senden .....	64
10.5	Telemetrikkanal .....	64
10.5.1	Abspeichern des Telemetrikkanals .....	64
10.5.2	Aufruf des Telemetrikkanals.....	65
Kapitel 11	DOCSIS-Analyzer .....	66
11.1	Einführung .....	66
11.2	Anschluss des Messempfängers an die Multimediodose .....	66
11.3	Vermessung des DOCSIS-Downstream .....	67
11.4	DOCSIS-Analyse und Vermessung des DOCSIS-Upstreams .....	67
11.4.1	DOCSIS-DS-Parameter .....	68
11.4.2	DOCSIS-US-Parameter .....	68
11.4.3	Down- und Upstream-Analyse mit DOCSIS-3.0-Analyzer .....	68
11.4.3.1	Downstream-Analyse .....	70
11.4.3.2	Upstream-Analyse.....	71
11.4.3.3	Erweiterte Upstream-Zeitschlitzanalyse .....	72
11.4.3.4	Upstream-Frequenzganganalyse .....	72
11.4.4	Speed-Test mit dem DOCSIS-Analyzer.....	73
11.4.5	PING-Test mit dem DOCSIS-3.0-Analyzer .....	75
11.5	Ablauf einer Messung.....	76
11.6	Ingressmessung .....	77
11.7	Anmerkungen zur Kompatibilität .....	77
11.8	Weitere Informationen .....	77
Kapitel 12	MPEG-Decoder.....	78
12.1	Programm-Service-Information (PSI) .....	78
12.2	Network-Information-Table (NIT).....	79
12.3	Bild- und Tonkontrolle .....	80

12.4	Einblendung der MPEG Video Parameter .....	81
12.5	Messung Video-Bit-Rate .....	81
12.6	Dynamische Programmumschaltung .....	81
Kapitel 13	Konstellationsdiagramm .....	82
13.1	Einführung .....	82
13.2	Bedienung .....	82
13.3	Beispiele .....	83
Kapitel 14	Speichermanagement .....	86
14.1	Einspeichern .....	86
14.2	Abrufen .....	86
14.3	Speicherfunktionen .....	87
14.3.1	Speicher löschen .....	87
14.3.2	Speicherplatz löschen .....	87
14.3.3	Speicher ordnen .....	87
14.3.4	Speicherschutz .....	87
14.3.5	Speicherschutz aufheben .....	88
14.3.6	Speicher exportieren .....	88
14.3.7	Speicher importieren .....	88
Kapitel 15	Spektrumanalyzer .....	89
15.1	Aufruf des Analyzers .....	89
15.2	Frequenzausschnitt (SPAN) .....	89
15.3	Messbandbreite (RBW) .....	90
15.4	Cursor .....	90
15.5	Eingabe der Centerfrequenz .....	90
15.6	Umschalten Kanal / Frequenzmodus .....	91
15.7	Pegelanzeige .....	91
15.8	Fortschrittsbalken .....	91
15.9	Pegelgramm im TV-Bereich .....	91
15.10	Schräglagenmessung (TILT-Messung) im TV-Bereich .....	92
15.10.1	Einstellung der Pegelabsenkung .....	93
15.10.2	Auswahl eines Profiles .....	93
15.10.3	Erstellen bzw. Ändern eines Profiles .....	93
15.10.4	Anwendung .....	95
15.11	Max-Hold-Funktion .....	95
15.12	Ingressmessung im Rückweg .....	96
Kapitel 16	Optischer Empfänger (Option) .....	97
16.1	Einführung .....	97
16.2	Optischen Eingang aktivieren .....	98
16.3	Wellenlänge einstellen .....	98
16.4	Messung der optischen Leistung .....	99
16.5	Messung des optischen Modulationsindex (OMI) .....	99
16.6	Reinigung der LWL-Steckverbindung .....	100
16.7	USB Mikroskop .....	100
16.7.1	Bedienung .....	103
16.7.2	Protokollierung .....	103
Kapitel 17	Gerätemanagement .....	105
17.1	Tastatur .....	105
17.2	Sprache der Bedienerführung .....	105
17.3	Software .....	105
17.3.1	Info .....	105
17.3.2	Update .....	105
17.4	Uhr .....	105
17.5	Seriennummer .....	106
17.6	MAC-Adresse .....	106
17.7	Werkseinstellung .....	106
17.8	Benutzerdefinierte Kanaltabelle für TV .....	107
17.9	Dynamische Programmumschaltung .....	107

17.10	Bildschirmkopie .....	107
17.11	Konfiguration des PING-Testes im DOCSIS-3.0-Analyzer .....	108
17.12	Deaktivierung des DOCSIS-Analyzer.....	109
17.13	Konfiguration des Speed-Testes im DOCSIS-Analyzer .....	109
17.14	Freigabe von Software-Optionen .....	110
Kapitel 18	Messdatenspeicher (Datalogger) .....	111
18.1	Automatische Aufnahme der Messreihe .....	111
18.2	Übertragung und Auswertung der Messreihen am PC .....	112
18.3	Löschen von Messreihen im Gerät.....	112
Kapitel 19	Messdatenaufzeichnung (DataGrabber) .....	113
19.1	Start der Aufzeichnung .....	114
19.2	Auswertung der Aufzeichnung .....	116
19.3	Dokumentation einer Aufzeichnung .....	116
Kapitel 20	Upstream-Monitoring-System UMS (Option).....	117
20.1	Einführung .....	117
20.2	Freischalten der Software-Option.....	117
20.3	Einstellungen am Feld-Gerät.....	117
20.3.1	DVB-C Kanal .....	117
20.3.2	Service-ID .....	118
20.4	Messmöglichkeiten .....	118
20.4.1	Echtzeitspektrum .....	118
20.4.2	Wobbelung (Frequenzgangmessung) .....	119
20.4.3	MER/BER-Messungen, Konstellationsdiagramm.....	119
20.4.4	TILT-Messung / Einpegeln .....	119
20.4.5	Wasserfall Darstellung des Echtzeitspektrums .....	120
20.4.6	Protokoll .....	120
20.4.7	Kopfstelle- Einstellungen anzeigen .....	121
20.4.8	Quick Check .....	121
20.4.9	Kopfstellengerät: Handgerät abmelden.....	121
Kapitel 21	DVI-Ausgang .....	122
Kapitel 22	USB-A-Schnittstelle .....	123
Kapitel 23	Common Interface .....	124
23.1	Einsetzen eines CA-Moduls .....	124
23.2	Bedienung .....	124
23.3	Kartenmenü .....	124
Kapitel 24	Abbildungsverzeichnis.....	126

## Kapitel 1 Sicherheits- und Gebrauchshinweise, Wartung und Service

### 1.1 Sicherheitshinweise

Bitte die Hinweise und Warnvermerke beachten, die in dieser Gebrauchsanweisung enthalten sind.

Das Gerät ist gemäß EN61010-1, Schutzmaßnahmen für elektronische Messgeräte, gebaut und geprüft.

**Achtung! Das Gerät darf nur mit dem vom Werk mitgelieferten Netzadapter am Netz betrieben werden.**

Das Gerät hat das Werk in sicherheitstechnisch einwandfreiem Zustand verlassen. Um diesen Zustand zu erhalten und den gefahrlosen Betrieb sicherzustellen, muss der Anwender das Gerät sowie das Netzkabel regelmäßig auf Beschädigungen überprüfen. Ein beschädigtes Netzkabel muss umgehend ersetzt werden.

Das Gerät entspricht der Schutzart IP20 nach EN60529.

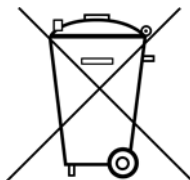
Entladungen über Steckverbinder können zu einer Schädigung des Gerätes führen. Bei Handhabung und Betrieb ist das Gerät vor elektrostatischer Entladung zu schützen.

Es dürfen keine Fremdspannungen größer als 70 V<sub>eff</sub> an den HF-Eingang des Messempfängers angelegt werden, da sonst die Eingangskreise zerstört werden.

Die Lüftungslöcher am Gerät dürfen nicht verdeckt werden. Es kann sonst zu einer verminderten Luftzirkulation im Gerät kommen, was zu einem Hitzestau im Gerät und damit zur Überhitzung der elektronischen Baugruppen führen kann.

**Achtung! Abhängig von der Betriebsart und der Umgebungstemperatur kann es zur Überhitzung kommen, wenn das Gerät über einen längeren Zeitraum innerhalb der Schutztasche betrieben wird und dabei auf einer ebenen Fläche liegt. In diesem Fall gibt das Gerät zuerst eine Warnmeldung aus und schaltet sich danach ab.**

Lithium-Ionen-Akkus müssen vor hohen Temperaturen oder Feuer geschützt werden. Bei unsachgemäßem Austausch der Akkus besteht Explosionsgefahr. Der Austausch darf nur mit Original-Akkus (erhältlich bei Ihrer Vertretung vor Ort, bei Ihrem Fachgroßhändler oder direkt beim Hersteller des Messgerätes) erfolgen. Die Akkus nicht kurzschließen.



Auszug aus Batterieverordnung (BattV)

Dieses Gerät enthält eine schadstoffhaltige Batterie. Diese darf nicht mit dem Hausmüll entsorgt werden. Nach Ende der Lebensdauer darf die Entsorgung nur über die ESC-Kundendienststelle oder eine geeignete Sammelstelle erfolgen.

## 1.2 Gebrauchshinweise

Die Gewährleistung für ein neues Gerät endet 24 Monate nach Werksabgabe.

Beim Öffnen des Gerätes erlischt der Garantieanspruch!

Spitze Werkzeuge (z.B. Schraubendreher) können die Kunststoffscheibe vor dem TFT-Display beschädigen und damit zur Zerstörung des TFT führen. Bei Umgebungstemperaturen unter 5°C verschlechtert sich der Kontrast des TFT-Displays.

Nach einem Kaltstart des Gerätes erreicht das TFT-Display erst nach ein paar Sekunden die maximale Helligkeit.

Die volle Messgenauigkeit erreicht das Gerät nach ca. 5 Minuten Betriebszeit.

Schnurlose DECT-Telefone und GSM-Handys können bei Betrieb in unmittelbarer Nähe des Messempfängers zu Funktionsstörungen und Fehlmessungen führen.

## 1.3 Wartung des Gerätes

Das Gerät ist wartungsfrei.

## 1.4 Gerätereinigung

Die Reinigung des Gehäuses und des TFT-Displays sollte mit einem weichen, faserfreien Staubtuch erfolgen. Keinesfalls Lösungsmittel wie Nitroverdünnung, Azeton und ähnliches verwenden, da sonst die Frontfolienbeschichtung oder auch Kunststoffteile Schaden nehmen.

Die Lüftungslöcher sollten regelmäßig vom Staub befreit werden, um die Luftzirkulation durch das Gerät, mittels des eingebauten Lüfters, nicht zu beeinträchtigen.

## 1.5 Kalibrierung

Das Messgerät sollte mindestens alle 2 Jahre neu kalibriert werden. Im Servicefall wird das Gerät automatisch im Werk kalibriert.

## 1.6 Service

Die Serviceadresse ist auf der Rückseite dieser Bedienungsanleitung ersichtlich.

## Kapitel 2 Technische Daten

### FREQUENZBEREICH

TV		45 – 868 MHz
		868 – 1.050 MHz (Option)
		868 - 1.200 MHz (Option)
	Auflösung	50 kHz Frequenz- / Kanaleingabe
FM (UKW)		87,4 – 108,2 MHz
	Auflösung	50 kHz
RK (Rückkanal)		5 – 65 MHz
	Auflösung	50 kHz
EMI		45 – 868 MHz
	Auflösung	50 kHz

### BEDIENUNG

Eingabe	beleuchtete Silikontastatur
Bildschirm	5,7" TFT, VGA Auflösung 640*480)
Bedienerführung	über OSD (On Screen Display) deutsch, englisch
Audiowiedergabe	eingebaute Stereo-Lautsprecher

### HF-EINGANG

	IEC-Buchse / 75 Ohm (DIN 45 325)
Rückflusssdämpfung	> 12 dB (5 - 910 MHz)
HF-Summenleistung	max. 70 Veff (DC – 50 Hz)
Fremdspannung	max. 500 mW (5 – 910 MHz)

### EINGANGSABSCHWÄCHER

0 – 60 dB in 2 dB-Stufen

### PEGELMESSUNG

Messbereiche	TV	20 – 120 dB $\mu$ V
	FM	20 – 120 dB $\mu$ V
	RK	25 – 120 dB $\mu$ V
Auflösung		0,1 dB
	Genauigkeit	$\pm 1,5$ dB (bei 20°C) Einlaufzeit > 5 min
		$\pm 2,0$ dB (0°C-40°C) Einlaufzeit > 5 min



## PEGELMESSUNG

<b>Messbandbreite</b>	TV analog	Bildträger 200 kHz Tonträger 200 kHz
	DVB-C	4 MHz, 1 MHz oder 200 kHz abhängig von Symbolrate
	FM	200 kHz
	RK	1 MHz, 200 kHz oder 90 kHz abhängig von Bandbreiten-Symbolrateneinstellung
	EMI	200 kHz
<b>Akustische Pegeltendenz</b>		zuschaltbar

## ANALYZER

<b>Messbandbreite (RBW(-3dB))</b>	TV	4 MHz, 1 MHz, 200 kHz, 90 kHz
	FM	200 kHz, 90 kHz
	RK	200 kHz, 90 kHz
<b>Span Frequenzausschnitt)</b>	TV	Gesamtbereich, 250 MHz, 100 MHz, 50 MHz, 256 MHz
	FM	Gesamtbereich, 10 MHz
	RK	Gesamtbereich, 20 MHz
<b>MAX-Hold-Funktion</b> Direkte Umschaltung von Analyzer zum Empfängermodus und umgekehrt		

## TV ANALOG

<b>Fernsehnormen</b>	B/G, D/K, L, I, M/N
<b>Farbnormen</b>	PAL, NTSC, SECAM
<b>Tonmodulator</b>	Tonträger 1 und 2 Decodierung von MONO, STEREO und Zweittonübertragung
<b>Tonträgermessung</b>	Tonträger 1 und 2 relativ zum Bildträger in dB
<b>Auflösung</b>	0,1dB
<b>Genauigkeit</b>	± 1,5 dB

## NICAM-DECODER

(nach ETS 300163)

<b>Tonträger</b>	5,85 MHz (B/G, D/K, L) bzw. 6,552 MHz (I) Decodierung von MONO, STEREO und Zweittonübertragung
------------------	--

## S/N-MESSUNG (OPTION)

<b>Quellen</b>		An analogen Videosignalen bewertete Messung nach CCIR 569
<b>Messbereich</b>	TV analog	40 – 55 dB
<b>Systemreserve (Noise Margin)</b>	NM	bis 10 dB
<b>Auflösung</b>		0,1 dB
<b>Genauigkeit</b>		± 1,5 dB

**DVB-C UND EURO-DOCSIS**

<b>QAM-Demodulator</b>		(nach ETS 300163)
<b>Symbolraten</b>		1,0 – 7,2 MSym/s
<b>Modulationsschema</b>		16, 32, 64, 128 und 256 QAM
<b>Messparameter</b>		(nach ETR 290)
	BER	$1,00 \cdot 10^{-9}$
	MER	bis 40 dB
<b>Systemreserve (Noise Margin)</b>	NM	bis 10 dB
	Auflösung	0,1 dB
	Genauigkeit	$\pm 1,5$ dB
	PE (Packet Errors)	bis $4 \cdot 10^9$
		zählt Paketfehler (Packet Errors) seit dem Start Auflösung der Messung Suchlauffunktion

**J83B (US-DOCSIS)**

<b>QAM-Demodulator</b>		(nach ITU-T J83B)
<b>Symbolraten</b>		5,057, 5,361 MSym/s
<b>Modulationsschema</b>		64, 256 QAM
<b>De-Interleaver-Tiefen</b>		$I=8 / J=16, 16/8, 32/4, 64/2, 128/1$
<b>Messparameter</b>		(nach ETR 290)
	VBER (nach Viterbi)	$1,00 \cdot 10^{-8}$
	MER	bis 40 dB
<b>Systemreserve (Noise Margin)</b>	NM	bis 10 dB
	Auflösung	0,1 dB
	Genauigkeit	$\pm 1,5$ dB
	PE (Packet Errors)	bis $4 \cdot 10^9$
		zählt Paketfehler (Packet Errors) seit dem Start der Messung
<b>Suchlauffunktion</b>		

**DOCSIS 3.0-ANALYZER**

<b>Downstream-Demodulator</b>	USDOCSIS	siehe J83B
	EURODOCSIS	siehe DVB-C
	Frequenz	111 MHz – 868 MHz
<b>Upstream-Modulator</b>	Modulationsschema	QPSK, 8QAM, 16QAM, 32QAM, 64QAM, 128QAM (nur S-CDMA)
	Symbolraten	160, 320, 640, 1280, 2560, 5120 kSym/s
	Zugriffsverfahren	TDMA, A-TDMA, S-CDMA
	Frequenz	5 MHz – 65 MHz
	Verschlüsselung	BPI/BPI+
<b>Pegel</b>	Empfangspegel	minimal 50 dB $\mu$ V
	Max. Sendepegel	114 dB $\mu$ V
	Genauigkeit	$\pm 1,5$ dB (bei 20°C)
		$\pm 2,0$ dB (0°C - 40°C)

### DOCSIS 3.0-ANALYZER

Kontinuierliches Ranging (Synchronisation mit CMTS)  
 Permanente Auswertung von Downstream- / Upstream-Pegel

Auswertung der Upstream-Equalizer-Parameter  
 Downstream-Kanalauslastung  
 IP-Synchronisation  
 Skalierbarer PING Test  
 Zeitschlitzanalyse  
 Grafische Darstellung der Kanalbündelung für Down- und Upstream  
 Kanalbündelung (Channel Bonding)  
 8 x Downstream (müssen innerhalb 64MHz liegen)  
 4 x Upstream (5 – 65MHz)

Suchlauffunktion

### DVB-T (OPTION)

COFDM-Demodulator (nach ETS 300744)  
 Bandbreite 6, 7, 8 MHz  
 FFT 2k, 8k  
 Modulationsschemata QPSK, 16QAM, 64QAM  
 Guard-Intervalle 1/4, 1/8, 1/16, 1/32

Messparameter (nach ETR 290)  
 CBER (vor Viterbi)  $1,00 \cdot 10^{-6}$   
 VBER (nach Viterbi)  $1,00 \cdot 10^{-8}$   
 MER bis 35 dB  
 Auflösung 0,1 dB  
 Genauigkeit  $\pm 1,5$  dB  
 PE (Packet Errors) bis  $4 \cdot 10^9$   
 zählt Paketfehler (Packet Errors) seit dem Start der Messung  
 Impulsantwort relative Dämpfung zum Hauptimpuls 0 – 40 dB  
 relative Verzögerung zum Hauptimpuls in  $\mu$ s od. km

Suchlauffunktion

### DVB-T2 (OPTION)

COFDM-Demodulator (nach ETS 302755)  
 Bandbreite 6, 7, 8 MHz  
 FFT 1k, 2k, 4k, 8k, 16k, 32k  
 Modulationsschemata QPSK, 16QAM, 64QAM, 256QAM  
 Guard-Intervalle 1/4, 19/128, 1/8, 19/256, 1/16, 1/32, 1/128  
 Pilot Pattern PP1...PP8

**DVB-T2 (OPTION)**

<b>Messparameter</b>		(nach ETR 290)
	CBER (vor LDPC)	$1,00 \cdot 10^{-6}$
	LBER (nach LDPC)	$1,00 \cdot 10^{-8}$
	MER	bis 35 dB
	Auflösung	0,1 dB
	Genauigkeit	$\pm 1,5$ dB
	PE (Packet Errors)	bis $4 \cdot 10^{-9}$
		zählt Paketfehler (Packet Errors) seit dem Start der Messung
	Impulsantwort	relative Dämpfung zum Hauptimpuls 0 – 40 dB
		relative Verzögerung zum Hauptimpuls in $\mu$ s od. km

**Suchlauffunktion****DTMB (OPTION)**

<b>Demodulator</b>		(nach GB20600-2006)
<b>Bandbreite</b>		8 MHz
<b>Trägermodus</b>		Einträgermodulation (C1)
		Mehrträgermodulation OFDM (C3780)
<b>Modulationsschema</b>		4QAM, 4QAM_NR, 16QAM, 32QAM, 64QAM
<b>Guard-Intervalle</b>		PN420v, PN595c, PN945v, PN420c, PN945c
<b>FEC</b>		0,4, 0,6, 0,8
<b>Time-Interleaver</b>		M_240, M_720
<b>Messparameter</b>		(nach ETR 290)
	CBER (vor LDPC)	$1,00 \cdot 10^{-6}$
	LBER (nach LDPC)	$1,00 \cdot 10^{-8}$
	MER	bis 32 dB
	Auflösung	0,1 dB
	Genauigkeit	$\pm 1,5$ dB
	PE (Packet Errors)	bis $4 \cdot 10^{-9}$
		zählt Paketfehler (Packet Errors) seit dem Start der Messung
	Impulsantwort	relative Dämpfung zum Hauptimpuls 0 – 40 dB
		relative Verzögerung zum Hauptimpuls in $\mu$ s od. km

**Suchlauffunktion****KONSTELLATIONS DIAGRAMM**

IQ-Analyse von digital modulierten Signalen

<b>Quellen</b>	DVB-C, J83B, DVB-T, DVBT2, DTMB
<b>Darstellung der 3. Dimension (Häufigkeit der Zustände)</b>	farblich
<b>Zoom-Funktion</b>	Für alle 4 Quadranten (außer DTMB)
<b>Stop-Funktion</b>	Einfrieren des Diagramms

<b>FM (UKW)</b>		
<b>MONO- / STEREO-Indikator</b>		Sendername, PI-Code
<b>RDS (Radio Data System)</b>		
<b>Suchlauffunktion</b>		
<b>MPEG2, MPEG4-DECODER</b>		
		NIT-Auswertung Anzeige der MPEG Video Parameter Messung der Video-Bit-Rate in Mbit/s
<b>Video-Decodierung</b>	MPEG-2 MPEG-4 AVC	ISO/IEC 13818-2 ISO/IEC 14496-10 ITU-T H.264
<b>Audio-Decodierung</b>	MPEG-2 MPEG-2 AAC MPEG-4 AAC Dolby Digital AC-3, Dolby Digital Plus	ISO/IEC 13818-3 ISO/IEC 13818-7 ISO/IEC 14496-3
<b>Chinesischer Zeichensatz</b>		GB2312
<b>CI (COMMON INTERFACE)</b>		
		1 CI-Schacht Darstellung des Kartenmenüs
<b>SCHNITTSTELLEN</b>		
<b>DVI</b>		Alternativ zum eingebauten TFT-LCD-Display kann das Video- und Audiosignal digital an ein TV-Gerät mit DVI/HDMI-Eingang übertragen werden. Ausgangsimpedanz 100 Ohm Differenz Ausgangspegel typ. 1 V <sub>ss</sub>
<b>USB-A</b>		USB-A Buchse für DataLogger und Softwareupdate USB 2.0
<b>ABSTIMMSPEICHER</b>		
<b>Speicherplätze</b>		200 Speicherplätze
<b>Speicherschutzfunktion</b>		
<b>STÖRSTRAHLUNGSMESSUNG (EMI)</b>		
		Auswertung der 13-stelligen Kennung des Kennfrequenzgenerators KFG 242 und Messung der Störfeldstärke in Verbindung mit dem Peilset, bestehend aus der Yagi-Antenne EMI 240/Y, dem Vorverstärker EMI 240/V und dem Adapterkabel EMI 240/K oder mit der Antenne EMI 241. Andere Antennensets sind benutzerdefinierbar.

**STÖRSTRAHLUNGS-  
MESSUNG (EMI)**

<b>Messbereich</b>	3 – 103 dB $\mu$ V/m (EMI 241) 5 – 105 dB $\mu$ V/m (EMI 240)
<b>Auflösung</b>	0,1 dB
<b>Genauigkeit</b>	$\pm 1,5$ dB (bei 20°C) $\pm 2,0$ dB (0°C – 40°C)

**OPTISCHER EMPFÄNGER  
(OPTION)**

<b>Stecker</b>	SC/APC (mit Schutzklappe)
<b>Wellenlänge (Lambda)</b>	1260 – 1620 nm (kein optisches Filter)
<b>Max. optische Eingangsleistung</b>	+8 dBm (Dauerleistung)
<b>Rückflussdämpfung</b>	> 40 dB
<b>Eingangsrauschen (EIN)</b>	< 8 pA/ $\sqrt{\text{Hz}}$
<b>HF-Frequenzbereich</b>	5 – 2150 MHz
<b>Eingangsleistung, nominal</b>	-7...+3 dBm
<b>Messparameter</b>	
<b>Optische Leistung</b>	35 dBm...+9 dBm
<b>Wellenlängen (kalibriert)</b>	1310 nm, 1490 nm, 1550 nm
<b>Auflösung</b>	0,1 dB
<b>Genauigkeit</b>	$\pm 0,35$ dB
<b>Optischer Modulationsindex (OMI)</b>	Einzel-OMI und Gesamt-OMI
<b>Auflösung</b>	0,1%
<b>Genauigkeit</b>	$\pm 10\%$ (vom angezeigten Wert)

**UPSTREAM-  
SIGNALGENERATOR**

		Generierung von Testsignalen zum Einspeisen in den Rückweg zur qualitativen Bewertung der Rückkanalperformance
<b>Anzahl der Träger</b>		1 oder 4 (alle CW oder alle moduliert)
<b>Upstream-Modulator</b>	Modulationsschema Symbolraten Dateninhalt	OFF (CW), QPSK, 16QAM, 64QAM, 256QAM 320, 640, 1280, 2560, 5120 kSymb/s PRBS
<b>Sendepiegel</b>	<b>Auflösung</b> <b>Genauigkeit</b>	70 – 112 dB $\mu$ V 1 dB $\pm 1$ dB
<b>Sendefrequenz</b>	<b>Auflösung</b>	5 – 65 MHz 100 kHz
<b>MER</b>		$\geq 43$ dB

<b>FERNSPEISUNG</b>		über HF-Eingang
Spannung		5 V
Strom		bis 100 mA (kurzschlussfest)
Kurzschlussmeldung		automatische Abschaltung
<b>STROMVERSORGUNG</b>		
12 V extern		11 – 15 V DC max. 3,0 A oder externes Primärnetzteil 12V / 3A (im Lieferumfang enthalten) über Kleinspannungsbuchse nach DIN 45323 Leistungsaufnahme max. 36 W
AKKU		Li-Ion-Akkupack 7,2V / 6,6Ah
	Betriebsdauer	ca. 3,0 Stunden (abhängig von Fernspeisung, Tastaturbeleuchtung und Betriebsart) automatische Abschaltung zum Schutz vor Tiefentladung
	Ladezeit	ca. 3 Stunden
	Akkumanagement	Akku über 12V extern aufladbar
<b>UMGEBUNG</b>		
Betriebstemperatur		0°C - +45°C
Lagertemperatur		-10°C - +55°C
Akku-Ladetemperatur		+15°C - +35°C
<b>ELEKTROMAGNETISCHE VERTRÄGLICHKEIT</b>		nach EN61000-6-2 und EN61000-6-3
<b>SCHUTZMASSNAHMEN</b>		nach EN61010-1
<b>ABMESSUNGEN</b>		B 206 mm, H 297 mm, T 84 mm
<b>GEWICHT</b>		ca. 2,5 kg mit eingebautem Akkupack
<b>LIEFERUMFANG</b>		
Im Lieferumfang enthalten		Transportkoffer IEC-Messkabel 75 Ohm Optisches Kabel SC/APC auf SC/APC (Option Optik) Netzteil und Netzkabel extern USB-Stick Schutztasche mit Tragegurt Bedienungsanleitung

## Kapitel 3 Bedien- und Anschlüsselemente, Belegung der Anschlüsse

### 3.1 Gerätefrontseite



Abbildung 3-1 Gerätefrontseite



## 3.2 Geräterückseite

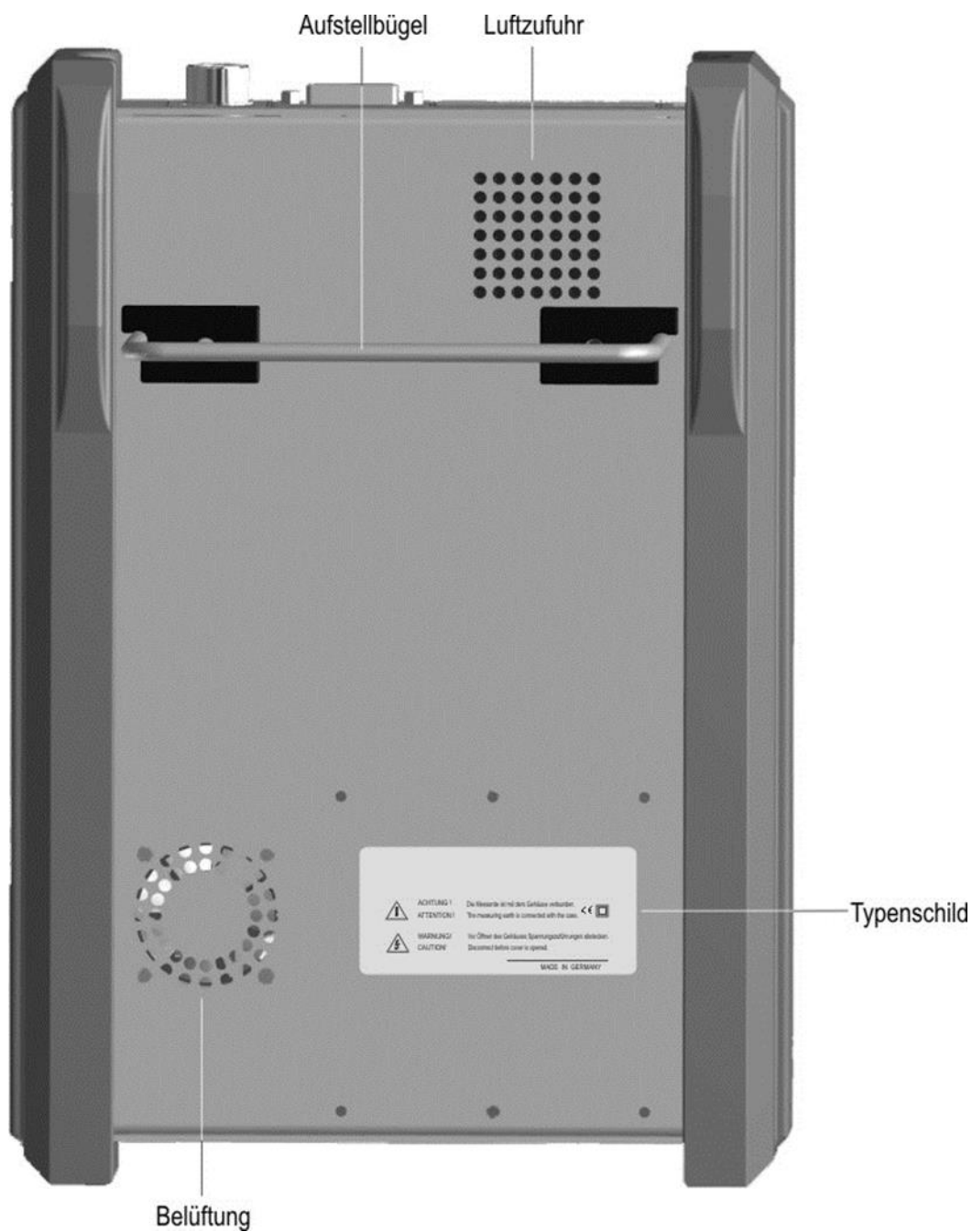


Abbildung 3-2 Geräterückseite

### 3.3 Geräteoberseite

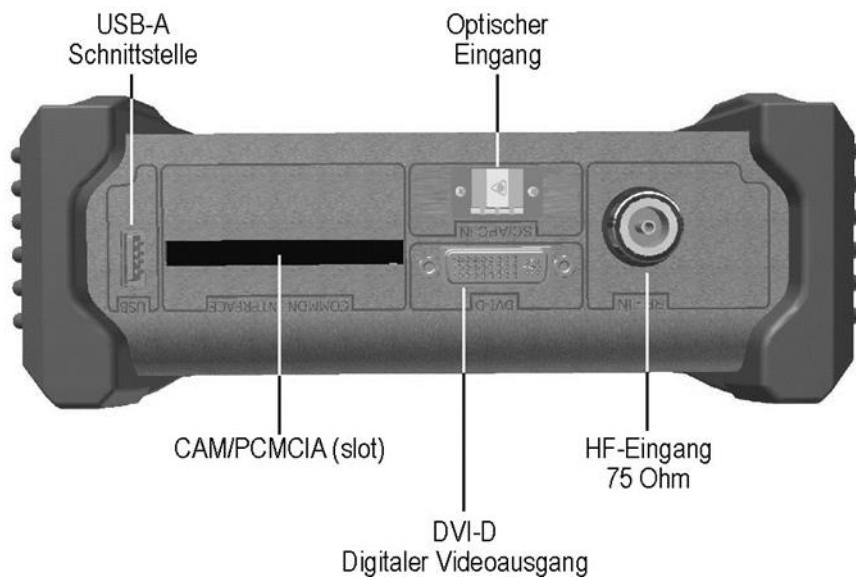
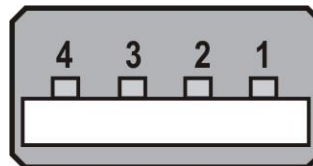


Abbildung 3-3 Geräteoberseite

#### 3.3.1 USB-A-Schnittstelle (Belegung)

Pin 1 =  $V_{CC}$  (+5V)  
Pin 2 = Data D -  
Pin 3 = Data D +  
Pin 4 = GND

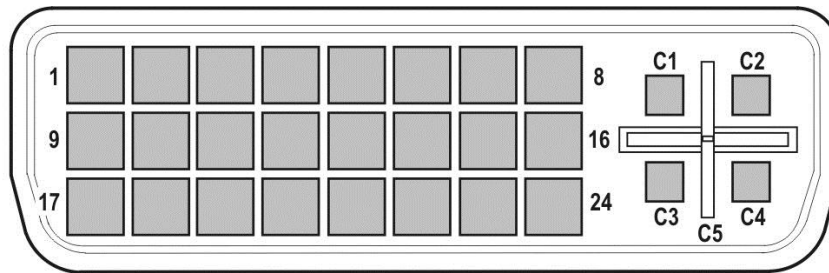


Buchse A

Abbildung 3-4 USB Buchse

### 3.3.2 DVI-Ausgang (Belegung)

Nach DDWG (Digital Display Working Group) DVI (Digital Visual Interface) Revision 1.0



1 = T.M.D.S. Data 2-	11 = T.M.D.S. Data 1/3 Shield	21 = n.c.
2 = T.M.D.S. Data 2+	12 = n.c.	22 = T.M.D.S. Clock Shield
3 = T.M.D.S. Data 2/4 Shield	13 = n.c.	23 = T.M.D.S. Clock+
4 = n.c.	14 = +5V Power	24 = T.M.D.S. Clock-
5 = n.c.	15 = GND	
6 = DDC Clock	16 = Hot Plug Detect	C1 = n.c.
7 = DDC Data	17 = T.M.D.S. Data 0-	C2 = n.c.
8 = n.c.	18 = T.M.D.S. Data 0+	C3 = n.c.
9 = T.M.D.S. Data 1-	19 = T.M.D.S. Data 0/5 Shield	C4 = n.c.
10 = T.M.D.S. Data 1+	20 = n.c.	C5 = n.c.

Abbildung 3-5 DVI Buchse

## 3.4 Geräteunterseite

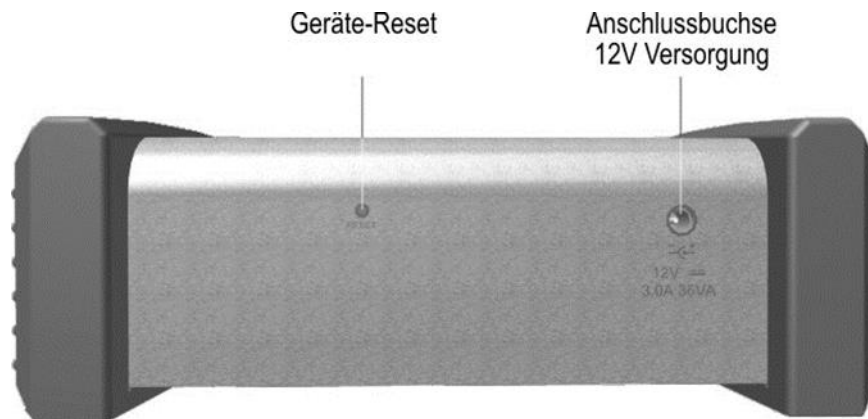


Abbildung 3-6 Geräteunterseite

### 3.4.1 Versorgung (12V)

Kleinspannungsbuchse nach DIN 45 323



Abbildung 3-7 Kleinspannungsbuchse

## Kapitel 4 Inbetriebnahme

### 4.1 Netzbetrieb

Das Gerät kann nur über einen externen Netzadapter an der 12V-Kleinspannungsbuchse am Netz betrieben werden. Ein entsprechender Netzadapter mit Kabel ist im Lieferumfang enthalten (siehe "Kapitel 4.3 - Betrieb über externe Versorgung").

**Achtung!** Für Eingriffe in das Gerät (z.B. Akkuwechsel) ist das Gerät stets von der Versorgungsspannung zu trennen.

### 4.2 Akku-Betrieb

#### 4.2.1 Austausch des Li-Ion-Akkupack

Der Austausch des geräteinternen Akkus kann vom Kunden durchgeführt werden. Dabei wird dringend empfohlen, nur Originalakkus vom Hersteller zu verwenden.

Zum Austausch die 3 Schrauben des linken Seitenteiles entfernen und das Seitenteil abnehmen. Mit Hilfe eines Schraubendrehers den Akkustecker entriegeln und herausziehen. Im Anschluss daran kann der Akku ausgetauscht werden.

**Achtung!** Bei Wiedereinbau ist darauf zu achten, dass keine Kabel gequetscht werden.

Arbeitsschritte für Austausch des Akkus



① 3 Schrauben an linkem Seitenteil entfernen und Seitenteil abziehen

② Akkustecker entriegeln

③ Akkupack herausnehmen

Der Akkueinbau erfolgt in umgekehrter Reihenfolge!

Abbildung 4-1 Akku Austausch

### 4.2.2 Akkumanagement

Das Gerät verfügt über ein internes Akkumanagement, welches für eine optimale Ladung und Entladung des Akkus sorgt. Sobald das Gerät am Netz oder an einer externen Spannung angeschlossen ist, wird der Akku geladen. Ist das Gerät nicht in Betrieb, startet das Gerät im Lademodus, dabei wird nur das OSD-Fenster mit „AKKU LADEN“ und dem Batteriesymbol eingeblendet. Das Display wird nach einer Minute dunkel geschaltet. Durch betätigen einer beliebigen Taste wird das Display wieder eingeschaltet. Wird das Gerät im Messmodus betrieben, kann je nach Betriebszustand der Ladestrom etwas reduziert sein, so dass die Ladung etwas länger dauert. Wird geladen, leuchtet die CHARGE-LED rot. Ist der Akku voll, schaltet das Management auf Erhaltungsladung um und die CHARGE-LED leuchtet grün. Ferner verfügt das Gerät über eine Ladezustandsanzeige. Ein Ladezustandsbalken im Display zeigt ständig den aktuellen Ladezustand des Akkus an. Wird die Akkuladung kritisch, kann die aktuelle Messung noch beendet werden, dann sollte der Akku aber umgehend wieder geladen werden. Zum Schutz vor einer Tiefentladung schaltet sich das Gerät automatisch ab.

Akkulagerung und Betrieb bei tieferen Temperaturen

Entsprechend der chemischen Reaktionen im eingebauten Akku ist bei niedrigen Temperaturen die Leistungsfähigkeit etwas geringer. Bei Temperaturen unter 0°C ist keine Akkuladung möglich!

### 4.3 Betrieb über externe Versorgung

Neben Akkubetrieb kann das Gerät auch mittels einer externen Gleichspannung betrieben werden, wie sie z.B. der Netzadapter oder der Zigarettenanzünderadapter in einem KFZ liefert. Die Gleichspannung wird über die Kleinspannungsbuchse an der unteren Geräteseite eingespeist. Die externe Versorgungsspannung muss im Bereich zwischen 11 V und 15 V liegen. Die Stromaufnahme liegt bei maximal 3,0 A. Wird das Gerät mit entsprechender Spannung versorgt, leuchtet die LED (CHARGE) an der Frontseite des Gerätes.

### 4.4 Lüftersteuerung

Ein integrierter Kleinlüfter sorgt für ausreichende Belüftung der elektronischen Baugruppen. Dieser wird mittels eines Temperatursensors über den Mikroprozessor gesteuert.

### 4.5 Einschalten

Der Prozessor des Gerätes braucht ca. 5 Sekunden um betriebsbereit zu sein (booten). Während dieser Zeit leuchten die Tastaturbeleuchtung, DC-OUT-LED und Ladeanzeige-LED gelb. Erst danach erscheint eine Anzeige auf dem Bildschirm.

### 4.6 Lautstärke, Bildhelligkeit, Kontrast und Farbsättigung einstellen

Mit der Taste **AV SET** wird je ein Balken für die Bildhelligkeit und für die Lautstärke auf dem Bildschirm eingeblendet. Mit den Pfeiltasten können diese dann eingestellt werden. In einigen Betriebszuständen, wie bei der Pegelmessung, ist diese Funktion nicht möglich. Mit der Taste **MODE** kann die Funktion des unteren Balkens von Bildhelligkeit auf Kontrast und weiter auf Farbsättigung geändert werden. Damit lässt sich die Farbdarstellung des Displays optimieren und die eingestellten Werte werden im nichtflüchtigen Speicher abgelegt. Durch erneutes Betätigen von **AV SET** werden die Balken ausgeblendet und die Pfeiltasten haben wieder ihre ursprüngliche Funktion. Bei erneutem Aufruf des AV-Menüs zeigt der untere Balken wieder die eingestellte Bildhelligkeit an.

## Kapitel 5 Menüstruktur

---

Die Auswahl der Gerätefunktionen kann über die den Funktionstasten **F1 – F5** zugeordnete Menüleiste gesteuert werden. Die Menüleiste ist in den meisten Betriebszuständen dauerhaft eingeblendet. Im Analyzer und im „Play-Mode“ wird sie nach einiger Zeit ausgeblendet und erscheint erst durch Betätigung einer der 5 Funktionstasten erneut.

Eine weitere Möglichkeit allgemeine Einstellungen vorzunehmen, besteht durch Betätigung der Taste **MODE**. Es erscheint ein Aufklappmenü mit einer Auflistung.

### 5.1 Menüleiste

Die einzelnen Felder werden mit den Funktionstasten (Softkeys) **F1 - F5** angewählt. Dabei kann eine Menüseite bis zu 5 Menüpunkte enthalten. Darüber hinaus enthält die Menüleiste weitere Menüseiten. Mit den Menüpunkten >>> bzw. <<< kann im Menü vor- und zurückgeblättert werden. Mit **ZURÜCK** gelangt man wieder in das vorherige Menü. Die Menüpunkte können in Haupt- und Untermenüs gegliedert sein.

Jeder Messbereich hat seine eigene Menüleiste, die an die jeweilige Betriebsart angepasst ist. Um die Bedienung zu erleichtern, passt sich die Zusammenstellung der Bereichsmenüs an den aktuellen Betriebszustand des Messempfängers an. Dies bedeutet, dass im Grundzustand und im abgestimmten Zustand unterschiedliche Menüs angezeigt werden.

Daneben erscheinen z.B. nach Betätigung der Taste **RANGE** weitere unabhängige Hauptmenüs, die den Funktionsumfang des Gerätes weiter strukturieren. Durch eine erneute Betätigung der entsprechenden Taste (in diesem Beispiel **RANGE**) erreicht man wieder das Hauptmenü des jeweiligen Messbereiches.

Für die nachfolgenden Kapitel wird folgende Notation zur Beschreibung der Menünavigation verwendet:

TASTE -> Menüpunkt Hauptmenü -> Menüpunkt Untermenü ...

### 5.2 Aufklapp-Menü

Diese Bedienerführung wird für allgemeine Einstellungen im Grundzustand und für Listen verwendet.

<b>Aufruf des Hauptmenüs</b>	Taste <b>MODE</b> betätigen
<b>Verlassen des Menüs</b>	Taste <b>MODE</b> oder <b>HOME</b> betätigen
<b>Aufruf eines Menüpunktes</b>	Mit Pfeiltasten <b>Auf/Ab</b> gewünschten Menüpunkt wählen, durch Betätigen der Taste <b>ENTER</b> auslösen
<b>Eine Menüebene zurück</b>	Taste <b>HOME</b> betätigen
<b>Seiten wechseln</b>	Mit Pfeiltasten <b>←/→</b> kann bei längeren Menüs zwischen den Seiten gewechselt werden

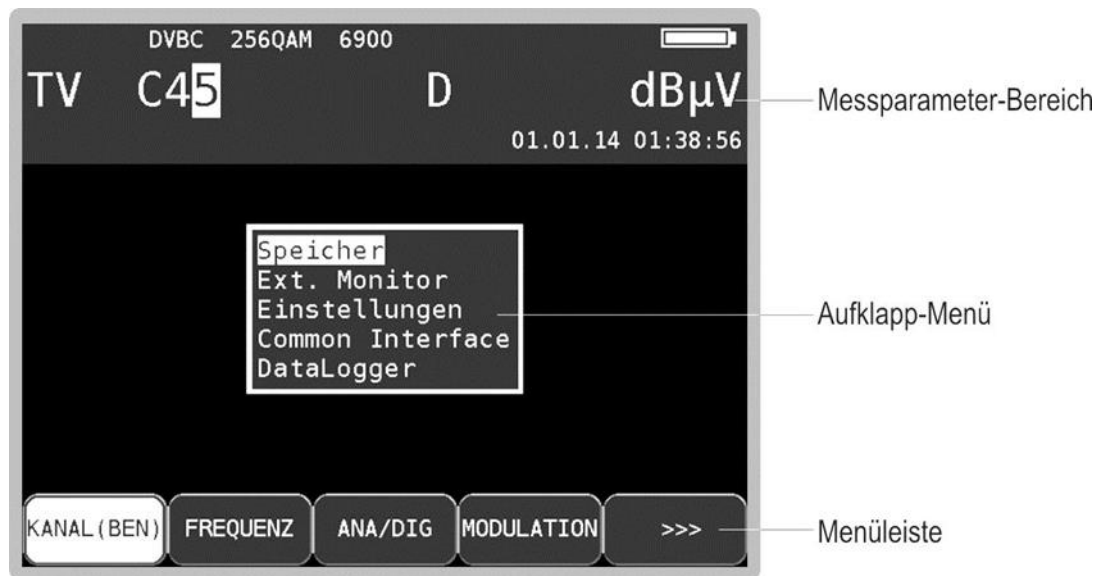


Abbildung 5-1 DVB-C Grundzustand mit Menü

Abbildung 5-1 zeigt das Gerät im Grundzustand des Bereichs DVB-C und das Aufklapp-Menü für allgemeine Einstellungen.

## Kapitel 6 TV-Messbereich

Der TV-Messbereich wird über **RANGE** -> **TV** aufgerufen.



Abbildung 6-1 TV-Messbereich

### 6.1 Umschaltung Frequenz/Kanaleingabe

Das Gerät kann entweder durch Eingabe der Kanalmittenfrequenz (DVB-C und DOCSIS), der Bildträgerfrequenz (ATV) oder durch Kanaleingabe abgestimmt werden. Die Umschaltung zwischen den Modi geschieht über die Menüpunkte **KANAL** bzw. **FREQUENZ**. Nach der Auswahl wird der entsprechende Menüpunkt invers dargestellt.

#### 6.1.1 Kanaleingabe

Grundlage für die Kanaleingabe ist eine im Gerät hinterlegte Kanaltabelle. Diese bezieht sich auf die eingestellte TV-Norm (BG, I, L usw.). Für jeden Kanal enthält die Tabelle die Mittenfrequenz und die Bildträgerfrequenz (ATV). Innerhalb der Kanaltabelle gibt es "normale" Kanäle (C-Kanäle) und Sonderkanäle (S-Kanäle). Die Umstellung des Gerätes von C- auf S-Kanaleingabe geschieht durch weitere Betätigung der Taste **F1 (KANAL)**.

Mit der Zehnertastatur oder Pfeiltasten kann die gewünschte Kanalnummer eingegeben werden. Falscheingaben werden auf den jeweiligen Minimal- bzw. Maximalwert begrenzt.

#### 6.1.2 Frequenzeingabe

Die Frequenz kann mit Hilfe der Zehnertastatur oder der Pfeiltasten zwischen 44,75 MHz und 867,25 MHz eingegeben werden. Dabei ist die kleinste Frequenzauflösung 0,05 MHz (50 kHz). Durch Betätigen der Pfeiltaste  $\uparrow/\downarrow$  kann die Dezimalstelle der aktuellen Cursorposition von 0-9 verändert werden. Der Cursor kann mit den Tasten Links/Rechts nach links und rechts verschoben werden. Mit der Taste **ENTER** wird die Eingabe bestätigt.



Daraufhin wird der Empfänger abgestimmt und die jeweiligen Messwerte werden angezeigt. Ist der eingegebene Wert außerhalb des gültigen Bereichs wird dieser auf den entsprechenden Minimal- bzw. Maximalwert begrenzt.

Eine Betätigung der Taste **HOME**, der **Pfeil-** oder **Nummerntasten** beendet den Messvorgang und es kann, wie oben beschrieben, eine neue Frequenz eingestellt werden.

Bei Bildwiedergabe (Play-Modus) haben die Pfeil- und Nummerntasten eine andere Funktion.

## 6.2 Wahl der Betriebsart

Mit dem Menüpunkt **ANA/DIG** kann die Betriebsart des Messgerätes im TV-Bereich gewählt werden. Ein „A“ im Display steht für den analogen Modus, während ein „D“ die digitale Betriebsart kennzeichnet.

### 6.2.1 Betriebsart ANALOG (ATV)

Hier können analog modulierte Fernsehsignale empfangen und gemessen werden.

Der Messempfänger unterstützt die TV Standards B/G, M/N, I, D/K bzw. L und die Farbnormen PAL, SECAM bzw. NTSC.

#### 6.2.1.1 Wahl der TV-Norm

Mit **MODE** -> **TV-NORM** -> **B/G, M/N, I, D/K** bzw. **L** kann ein neuer TV-Standard eingestellt werden. Die Einstellung wird im nichtflüchtigen Speicher abgelegt.

Die TV-Norm wird auch im Abstimm Speicher berücksichtigt. Die Werkseinstellung ist B/G.

Die aktuell eingestellte TV-Norm wird in der obersten Displayzeile eingeblendet.

Mit dem Umstellen des Gerätes auf eine andere TV-Norm wechselt auch die Kanaltabelle.

#### 6.2.1.2 Tonträger

Das Audiosignal wird auf modulierten Tonträgern übertragen. Je nach TV-Standard haben die beiden Tonträger unterschiedliche Frequenzabstände zur Bildträgerfrequenz.

Die Toninformation kann MONO, STEREO oder ZWEITON (zweisprachig) übertragen werden. Das Gerät kann beide Tonträger gleichzeitig demodulieren. Die Art der Quellensignalübertragung (MONO, STEREO bzw. ZWEITON) wird im Display angezeigt.

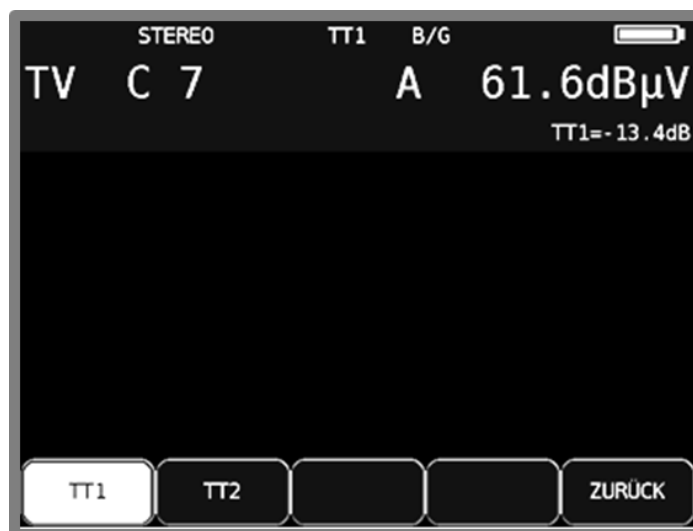


Abbildung 6-2 Tonträger-Anzeige

Mit **TONTRAEGER** -> **TT1** bzw. **TT2** kann der gewünschte Tonträger ausgewählt werden. Dabei wird der relativ zum Bildträger gemessene Tonträgerpegel in dB angezeigt. Gleichzeitig wird das demodulierte Tonsignal des eingestellten Tonträgers auf die Lautsprecher gegeben.

#### 6.2.1.3 Suchlauf

Mit dieser Funktion kann der komplette TV-Bereich nach analogen Fernsehsignalen durchsucht werden. Dazu muss das Gerät im Kanaleingabemodus arbeiten.

In dieser Betriebsart haben die Pfeiltasten doppelte Funktion. Nach einer neuen Kanaleingabe erscheint der Menüpunkt **2.FUNKTION** invers.

Das heißt, mit den Pfeiltasten kann der Messparameterbereich aus- bzw. eingeblendet werden. Um den Suchlauf auszulösen, ist vorher die Taste **F5** zu betätigen, wodurch die 1. Funktion der Pfeiltasten aktiviert wird.

Der Suchlauf wird gestartet, indem der Messempfänger zunächst auf einen Kanal abgestimmt wird, von dem aus die Suchfunktion starten soll. Durch Betätigung der Taste  $\uparrow$  startet der Suchlauf in positive Richtung. Mit der Taste  $\downarrow$  entsprechend in negative Richtung. An den Bandgrenzen fährt der Suchlauf am anderen Bandende fort. Durch Drücken der Taste **ENTER** lässt sich die Suchfunktion jederzeit beenden.

#### 6.2.1.4 Bild- und Tonkontrolle

Sobald der Messempfänger abgestimmt ist, zeigt der TFT-Bildschirm das demodulierte Videobild. Gleichzeitig wird das demodulierte Audiosignal auf die geräteinternen Lautsprecher gegeben. Mit **OSD/VID** kann die Bild- und Tonwiedergabe abgebrochen bzw. erneut gestartet werden.

Dies ist z. B. für eine Bildschirmkopie der Messwerte nötig.

#### 6.2.1.5 S/N-Messung (Option)



Abbildung 6-3 S/N-Anzeige

Die S/N (Signal/Noise)-Messung dient beim analogen Fernsehen der Qualitätsbeurteilung des empfangenen Videosignals. Der Messempfänger misst das bewertete Signal/Rauschverhältnis des demodulierten Videosignals. Hierzu wird das Rauschsignal einer leeren Videozeile über ein in CCIR569 beschriebenes Bewertungsfilter geführt und gemessen. Der angezeigte S/N-Wert wird über das Verhältnis von nominalem Videosignalpegel (700 mVss) zu bewertetem Rauschpegel berechnet. Der Messbereich umfasst 40 bis 55 dB mit einer Auflösung von 0,1 dB. Ein Videosignal ab einem bewerteten S/N von mehr als 46,5 dB kann als rauschfrei betrachtet werden.

Zur Messung des Rauschsignals ist die Videozeile 6 fest eingestellt.

#### 6.2.1.5.1 Systemreserve NM (Noise Margin)

Anders als bei digitalen Signalen gibt es hier keinen festen Punkt, ab dem die Bilddarstellung gestört ist, sondern eine kontinuierliche Verschlechterung des Bildes.

Deshalb wird hier der Wert  $S/N=45\text{dB}$  für die Mindestqualität an BK-Dose nach EN50083-7 als Referenzwert genommen. Die Differenz der  $S/N$  zu diesem Grenzwert entspricht der Systemreserve NM (Noise Margin). Diese wird wie die  $S/N$  in dB mit der Auflösung 0,1 dB angezeigt. Zur einfacheren Bewertung der Signalqualität wird die NM in den Farben rot für schlechte, gelb für bedingte und grün für gute Signalqualität dargestellt.

### 6.2.2 Betriebsart DIGITAL (DVB-C, DOCSIS)

Hier können digital modulierte DVB-C-Signale bzw. DOCSIS-Signale empfangen und deren Signalqualität gemessen werden.

#### 6.2.2.1 DVB-C

Über den Menüpunkt **MODULATION** -> **DVB-C** wird der DVB-C-Empfänger des Messgerätes aktiviert.

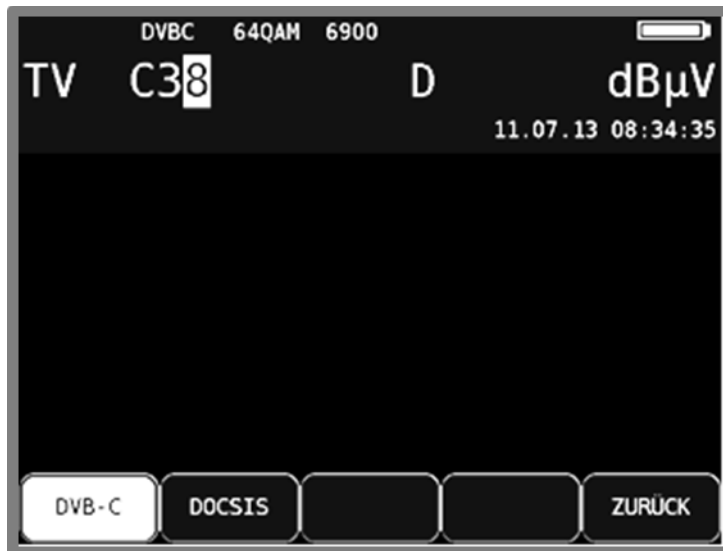


Abbildung 6-4 DVB-C Modus

In einem weiteren Menü ist das Modulationsschema bei DVB-C vorzugeben.

Dazu stehen 16QAM, 32QAM, 64QAM, 128QAM und 256QAM zur Auswahl.

QAM bedeutet Quadrature Amplitude Modulation. Das ist das Modulationsverfahren bei DVB-C.

#### **Automatische Erkennung des Modulationsschemas:**

Der Messempfänger verwendet das gerade gewählte Modulationsschema als Ausgangspunkt für die automatische Erkennung des Modulationsschemas.

Sobald ein Kanal eingegeben wird, versucht der Empfänger das anliegende Signal zu demodulieren.

Gelingt das mit dem eingestellten Modulationsschema nicht, versucht er es zusätzlich mit 64QAM, 128QAM bzw. 256QAM. Das Modulationsschema des empfangenen DVB-C-Signals wird im Display angezeigt.

## 6.2.2.1.1 Symbolrateneingabe

Für den Empfang eines DVB-C (QAM)-Signals ist vorher die entsprechende Symbolrate einzustellen.

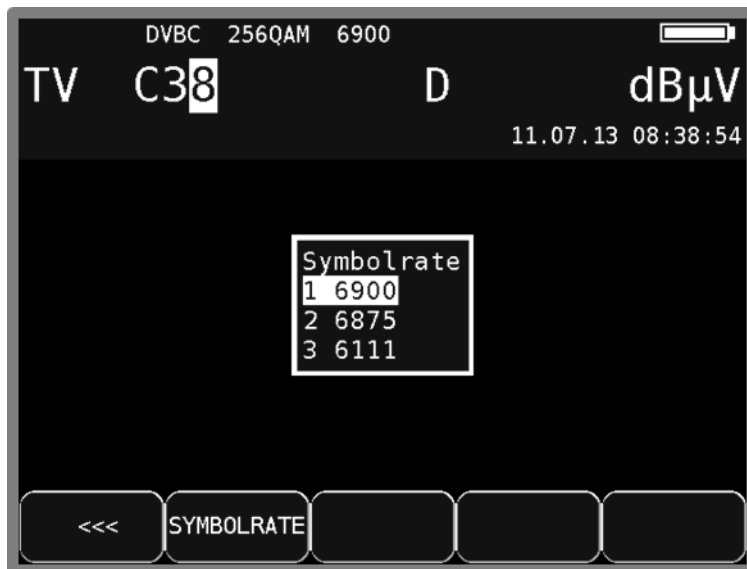


Abbildung 6-5 Symbolraten-Einstellung

Zunächst ist der Menüpunkt **SYMBOLRATE** anzuwählen. Daraufhin erscheint ein Aufklapp-Menü mit 3 Symbolraten zur Auswahl. Mit den **Pfeiltasten**  $\uparrow/\downarrow$  wird die gewünschte Symbolrate angewählt. Mit **ENTER** kann diese aktiviert, bzw. mit der Pfeiltaste  $\rightarrow$  gelangt man in ein Eingabemenü. Jetzt kann mit der Zehnertastatur oder mit den Pfeiltasten die neue Symbolrate in kBd eingegeben werden. Mit der Taste **ENTER** wird die Einstellung abgespeichert.

**Zur Information:** 6900 kBd = 6900 kSym/s = 6,9 MBd = 6,9 MSym/s

Die Symbolrate kann im Bereich von 500 kBd bis 7200 kBd eingestellt werden.

#### Automatische Symbolratenerkennung:

Der Messempfänger verwendet die eingestellte Symbolrate als Ausgangspunkt für die automatische Erkennung. Sobald ein neuer Kanal eingegeben wird, versucht der Empfänger das anliegende Signal mit der eingestellten Symbolrate zu demodulieren. Gelingt das nicht, nimmt er für weitere Versuche die Symbolraten 6111 kBd, 6875 kBd bzw. 6900 kBd.

## 6.2.2.1.2 Suchlauf

Mit dieser Funktion kann der komplette TV-Bereich nach DVB-C-Signalen durchsucht werden. Dazu muss das Gerät auf Kanaleingabemodus umgestellt sein.

Die Suchfunktion beinhaltet auch die automatische Erkennung von Modulationsschema und Symbolrate, wie oben beschrieben.

Das heißt, das Gerät sucht bei jedem Kanal mit 64QAM, 128QAM, 256QAM und den Symbolraten 6111 kBd, 6875 kBd und 6900 kBd.

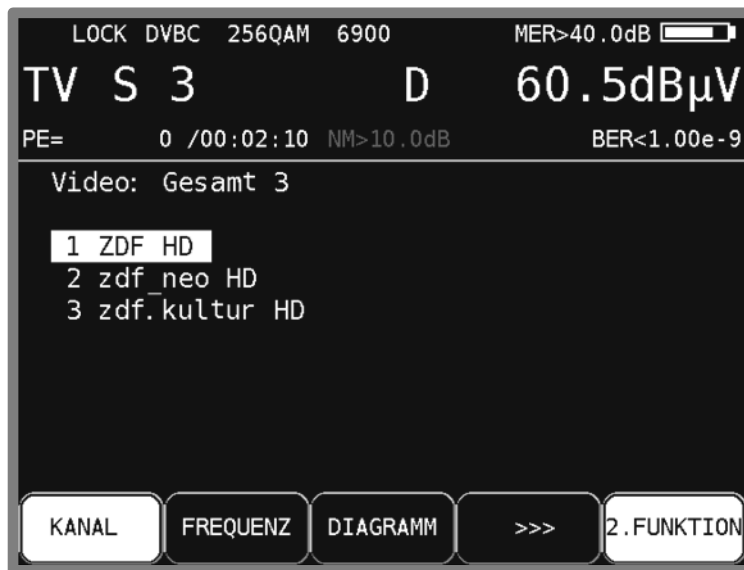


Abbildung 6-6 DVB-C Senderauswahl

In dieser Betriebsart haben die Pfeiltasten doppelte Funktion. Nach einer neuen Kanaleingabe erscheint der Menüpunkt **2.FUNKTION** invers. Das heißt, mit den Pfeiltasten kann die Programmliste bedient werden. Um den Suchlauf auszulösen, ist vorher die Taste **F5** zu betätigen, wodurch die 1. Funktion der Pfeiltasten aktiviert wird.

Der Suchlauf wird gestartet, indem der Messempfänger zunächst auf einen Kanal abgestimmt wird, von dem aus die Suche beginnen soll. Durch Betätigung der Taste  $\uparrow$  startet der Suchlauf in positive Richtung, mit der Taste  $\downarrow$  entsprechend in negative Richtung. An den Bandgrenzen fährt der Suchlauf am anderen Bandende fort. Durch Drücken der Taste **HOME** lässt sich die Suchfunktion jederzeit beenden. Während des Suchlaufs steht im Display der Hinweis SCAN.

#### 6.2.2.1.3 DVB-C Parameter

Sobald der Empfänger den Synchronisationsvorgang beendet hat, werden einige Parameter im Display eingeblendet. Der Hinweis LOCK bedeutet, dass der digitale Empfänger einen gültigen Datenstrom empfängt. Im Gegensatz dazu besagt UNLK, dass entweder die Qualität des anliegenden Signals nicht ausreichend ist, die Parameter des Empfängers nicht übereinstimmen oder kein DVB-C-Signal bei dieser Frequenz zu empfangen ist.

Hat sich der Empfänger synchronisiert, sind im Display das eingestellte Modulationsschema und die dazugehörige Symbolrate eingeblendet.

#### 6.2.2.1.4 BER-Messung (Bit Error Rate)

Die Messung der Bitfehlerrate dient der Qualitätsbestimmung eines DVB-Signals.

Zur Bestimmung der Bitfehlerrate dienen die Fehlerkorrekturmechanismen im digitalen Empfänger. Es wird jeweils der Datenstrom vor und nach der Korrektur verglichen und daraus die Anzahl der korrigierten Bits ermittelt. Diese Zahl wird zu den insgesamt durchlaufenen Bits ins Verhältnis gesetzt und daraus die BER berechnet. Bei DVB-C gibt es nur einen Fehlerschutzmechanismus (Reed-Solomon), das heißt, hier gibt es nur eine Bitfehlerrate (BER).

Die BER wird in Exponentendarstellung im Display eingeblendet.

Die Messtiefe kann zwischen  $1 \cdot 10^8$  und  $1 \cdot 10^9$  Bits umgestellt werden. Zum Umstellen der Messtiefe ist zunächst die Taste **HOME** zu betätigen. Dann kann über den Menüpunkt **BER** -> **e-9** die Tiefe der Bitfehlerratenmessung auf  $1 \cdot 10^{-9}$  (Fehler pro 1 Milliarde) Bits eingestellt werden. Mit dem Menüpunkte **e-8** kann die Messtiefe wieder auf die Standardeinstellung  $1 \cdot 10^{-8}$  zurückgestellt werden. Diese Einstellung ist nichtflüchtig. In der Betriebsart DATAGRABBER und DATALOGGER arbeitet die Bitfehlerratenmessung generell mit der Tiefe  $1 \cdot 10^8$  Bits.

#### 6.2.2.1.5 MER-Messung (Modulation Error Rate)

Neben der Messung der Bitfehlerrate hat sich bei digitaler Übertragung die Messung der MER etabliert. Sie ist in ETR290 festgelegt. Die MER wird aus den Konstellationspunkten berechnet. Sie ist das Pendant zur S/N-Messung bei analogen Übertragungsverfahren. Der Messbereich reicht bis 40 dB mit einer Auflösung von 0,1 dB.

#### 6.2.2.1.6 Systemreserve NM (Noise Margin)

Bei weißem Rauschen lässt sich für die Mindestsignalgüte (QEF) ein Grenzwert der MER festlegen, der abhängig von der Modulation ist.

Die Differenz der MER zu diesem Grenzwert entspricht der Systemreserve NM (Noise Margin). Diese wird wie die MER in dB mit der Auflösung 0,1dB angezeigt. Zur einfacheren Bewertung der Signalqualität wird die NM in den Farben rot für schlechte, gelb für bedingte und grün für gute Signalqualität dargestellt. In diese Bewertung fließt auch der Grenzwerte für die BER ( $>2e-4$  für schlecht und  $<1e-6$  für gut) ein.

#### 6.2.2.1.7 PE-Messung (Packet Error)

Kurze Störungen im DVB-C-Signal können meist nicht über die MER- und BER-Messung erkannt werden. Sie können allerdings ganze Pakete im Transportstrom für den MPEG-Decoder unbrauchbar machen. Dies kann zu kurzen Standbildern oder Tonknacken führen.

Das Ausmaß hängt dabei weitgehend von der Hardware des Receivers ab.

Der Messempfänger hat eine Funktion, bei der alle fehlerhaften Transportstrompakete ab dem Zeitpunkt einer neuen Kanaleingabe aufaddiert werden.

Im Messparameterbereich links unten wird die Anzahl der Paketfehler (PE := Packet Error) und die bereits vergangene Zeit nach dem letzten Abstimmvorgang angezeigt.

#### 6.2.2.1.8 Bild- und Tonkontrolle

Beim digitalen Fernsehen erfolgt die Bild- und Tondecodierung im MPEG-Decoder (siehe Kapitel 12 - MPEG-Decoder).

#### 6.2.2.1.9 Konstellationsdiagramm

Ist der Messempfänger abgestimmt, kann über den Menüpunkt **KONST** das Konstellationsdiagramm aufgerufen werden. Weitere Informationen sind im "Kapitel 13 - Konstellationsdiagramm" nachzulesen.

#### 6.2.2.2 DOCSIS (Vorwärtsweg)

DOCSIS (Data Over Cable Service Interface Specification) ist der Standard für die Übertragung von Daten in interaktiven Kabelnetzen. Dabei unterscheidet man zwischen Vorwärtsweg (Downstream) und Rückweg (Upstream).

Die DOCSIS-Spezifikation unterscheidet zwischen US-DOCSIS (Übertragung in 6MHz Kanälen) und Euro-DOCSIS (Übertragung in 8MHz Kanälen).

Gemeinsamkeiten und Unterschiede auf dem Vorwärtsweg:

	US-DOCSIS	EURO-DOCSIS
Modulationsart	64QAM, 256QAM	64QAM, 256QAM
Symbolrate	5057 und 5361	6952
FEC	J.83/B	DVB-C
Kanalbandbreite	6 MHz	8 MHz
Übertragungs-Frequenzbereich	50...862 MHz	112...862 MHz

Unterschied auf dem Rückweg:

	US-DOCSIS	EURO-DOCSIS
Übertragungs-Frequenzbereich	0...42 MHz	5...65 MHz

Wie aus der Gegenüberstellung zu ersehen ist, kann für den Empfang eines Euro-DOCSIS Downstream-Signals ein DVB-C-Empfänger verwendet werden.

Lediglich die Symbolrate ist auf 6952 kBd einzustellen. Für US-DOCSIS ist ein Empfangsteil nach ITU J.83/B erforderlich.

Der Messempfänger hat einen gemeinsamen Empfänger für beide DOCSIS-Varianten.

Über den Menüpunkt **MODULATION** -> **DOCSIS** wird der DOCSIS Empfänger des Messgerätes aktiviert.

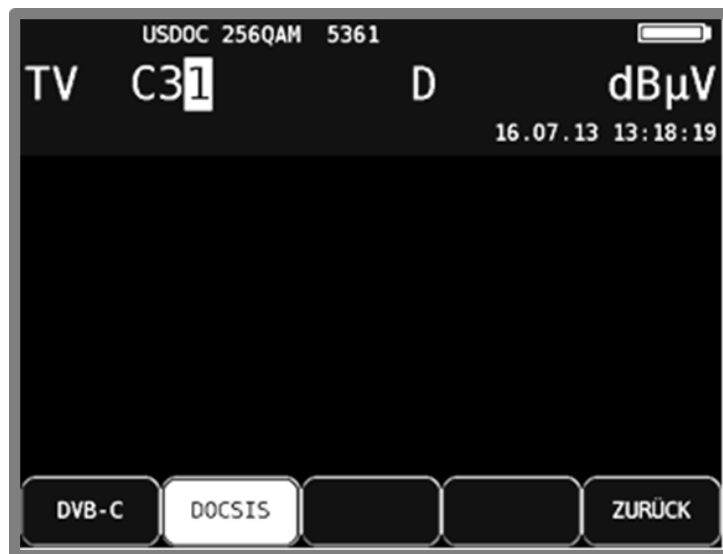


Abbildung 6-7 DOCSIS-Modus

In einem weiteren Menü kann das Modulationsschema und die DOCSIS-Variante ausgewählt werden.

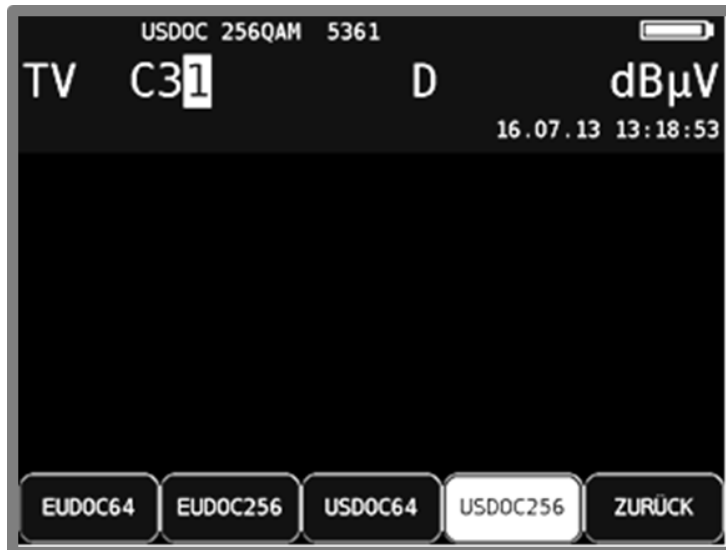


Abbildung 6-8 DOCSIS-Modulationsart

Die jeweils zugehörige Symbolrate wird automatisch eingestellt.

#### Automatische Suche bei DOCSIS:

Wird ein neuer Kanal eingegeben, versucht sich der Empfänger mit den aktuellen Einstellungen (DOCSIS-Variante, Modulationsschema) zu synchronisieren. Gelingt das nicht, verwendet das Gerät alternativ die weiteren Einstellungen **EUDOC64**, **EUDOC256**, **USDOC64** bzw. **USDOC256**, um das anliegende Signal zu empfangen.

##### 6.2.2.2.1 DOCSIS-Parameter

Sobald der Empfänger den Synchronisationsvorgang beendet hat, werden einige Parameter im Display eingeblendet.

Der Hinweis LOCK bedeutet, dass der digitale Empfänger einen gültigen Datenstrom empfängt. Im Gegensatz dazu besagt UNLK, dass entweder die Qualität des anliegenden Signals nicht ausreichend ist, die Parameter des Empfängers nicht übereinstimmen, oder kein DOCSIS-Signal bei dieser Frequenz zu empfangen ist.

Hat sich der Empfänger synchronisiert, sind im Display das eingestellte Modulationsschema und die zugehörige Symbolrate eingeblendet.

Im Falle eines US-DOCSIS Signals wird außerdem die automatisch erkannte De-Interleaver-Tiefe im LC-Display angezeigt. Der variable De-Interleaver ist Teil der J83B-Spezifikation (im Falle von DVB-C und EURO-DOCSIS ist der De-Interleaver fest mit  $I = 12 / J = 17$ ).



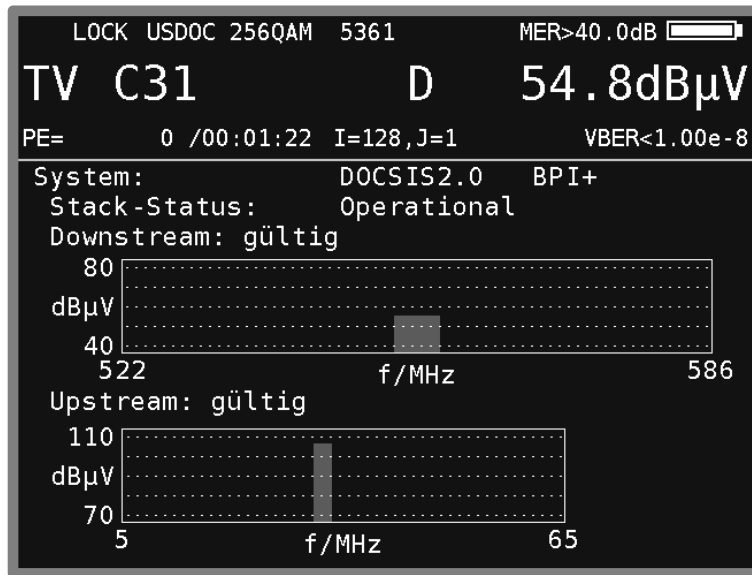


Abbildung 6-9 DOCSIS-Messung

#### 6.2.2.2 Suchlauf

Mit dieser Funktion kann der komplette TV-Bereich nach DOCSIS-Signalen durchsucht werden. Dazu muss das Gerät auf Kanaleingabemodus umgestellt sein.

Die Suchfunktion beinhaltet auch die automatische Suche der DOCSIS-Variante, wie oben beschrieben. Das heißt, das Gerät sucht bei jedem Kanal mit EUDOC64, EUDOC256, USD0C64 bzw. USD0C256.

Die Pfeiltasten haben doppelte Funktion. Nach einer neuen Kanaleingabe erscheint der Menüpunkt **2.FUNKTION** invers. Das heißt, mit den Pfeiltasten kann die Programmliste bedient werden. Um den Suchlauf auszulösen, ist vorher die Taste **F5** zu betätigen, wodurch die 1. Funktion der Pfeiltasten aktiviert wird.

Der Suchlauf wird gestartet, indem der Messempfänger zunächst auf einen Kanal abgestimmt wird, von dem aus die Suche beginnen soll. Durch Betätigung der Taste **↑** startet der Suchlauf in positive Richtung. Mit der Taste **↓** entsprechend in negative Richtung. An den Bandgrenzen fährt der Suchlauf am anderen Bandende fort.

Durch Drücken der Taste **ENTER** lässt sich die Suchfunktion jederzeit beenden. Während der Suchlauf läuft, steht im Display der Hinweis **SCAN**.

#### 6.2.2.3 BER-Messung (Bit Error Rate)

Die Messung der Bitfehlerrate dient der Qualitätsbestimmung eines DVB-Signals.

Zur Bestimmung der Bitfehlerrate dienen die Fehlerkorrekturmechanismen im digitalen Empfänger. Es wird jeweils der Datenstrom vor und nach der Korrektur verglichen und daraus die Anzahl der korrigierten Bits ermittelt.

Diese Zahl wird zu den insgesamt durchlaufenen Bits ins Verhältnis gesetzt und daraus die BER berechnet. Bei Euro-DOCSIS gibt es nur einen Fehlerschutzmechanismus (Reed-Solomon). Das heißt, hier gibt es nur eine Bitfehlerrate (BER).

Bei US-DOCSIS gibt es hingegen wie bei DVB-S und bei DVB-T einen inneren Fehlerschutz (Viterbi) und einen äußeren Fehlerschutz (Reed-Solomon). Aus technischen Gründen kann das Messgerät bei US-DOCSIS nur die Bitfehlerrate nach Viterbi (VBER) messen.

Die BER wird in Exponentendarstellung im Display eingeblendet. Die Messtiefe beträgt  $1 \cdot 10^8$  Bits.

## 6.2.2.2.4 MER-Messung (Modulation Error Rate)

Neben der Messung der Bitfehlerrate hat sich bei digitaler Übertragung die Messung der MER etabliert. Sie ist in ETR290 festgelegt. Die MER wird aus den Konstellationspunkten berechnet. Sie ist das Pendant zur S/N-Messung bei analogen Übertragungsverfahren. Der Messbereich reicht bis 40 dB mit einer Auflösung von 0,1 dB.

## 6.2.2.2.5 Systemreserve NM (Noise Margin)

Bei US-DOCSIS ist keine NM-Messung möglich, bei EU-DOCSIS entspricht die Messung der von DVB-C.

## 6.2.2.2.6 PE-Messung (Packet Error)

Kurze Störungen im DOCSIS-Signal können meist nicht über die MER- und BER-Messung erkannt werden. Sie können allerdings ganze Pakete im Transportstrom unbrauchbar machen. Der Messempfänger hat eine Funktion, bei der alle fehlerhaften Transportstrompakete ab dem Zeitpunkt einer neuen Kanaleingabe aufaddiert werden.

Im Messparameterbereich links unten wird die Anzahl der Paketfehler (PE := Packet Error) und die bereits vergangene Zeit nach dem letzten Abstimmvorgang angezeigt.

## 6.2.2.2.7 Konstellationsdiagramm

Ist der Messempfänger abgestimmt, kann über den Menüpunkt **KONST** das Konstellationsdiagramm aufgerufen werden.

Weitere Informationen sind im "Kapitel 13 - Konstellationsdiagramm" nachzulesen.

## 6.2.2.3 DVB-T (Option)

Über den Menüpunkt **MODULATION** -> **DVB-T** wird der DVB-T Empfänger des Messgerätes aktiviert.

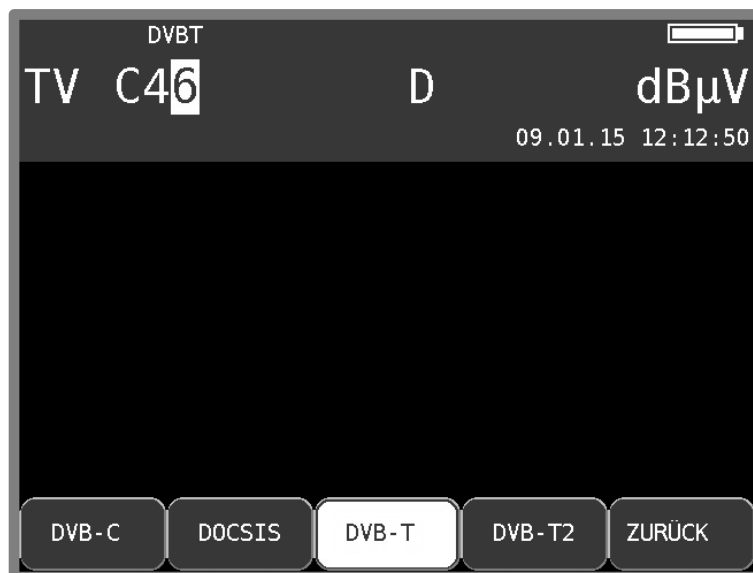


Abbildung 6-10 DVB-T Modulation

Das Modulationsverfahren bei DVB-T ist COFDM (Coded Orthogonal Frequency Division Multiplex). Es handelt sich hierbei um ein sehr robustes digitales Übertragungsverfahren, das speziell für Übertragungskanäle mit Mehrwegeempfang optimiert ist.

### 6.2.2.3.1 Wahl der COFDM-Bandbreite (Kanalbandbreite)

Der DVB-T-Standard sieht eine Ausstrahlung in 6, 7 oder 8 MHz Kanälen vor.



Abbildung 6-11 DVB-T Bandbreitenmenü

Über **BANDBREITE** -> **AUTO**, **8MHz**, **7MHz** bzw. **6MHz** wird die Bandbreite des COFDM-Signals eingestellt. In der Einstellung **AUTO**, welche auch die Defaulteinstellung ist, verwendet das Messgerät die Kanalbandbreite, die in der jeweiligen Kanaltabelle hinterlegt ist.

Diese Einstellung ist nichtflüchtig und wird auch im Abstimm Speicher berücksichtigt.

### 6.2.2.3.2 Suchlauf

Mit dieser Funktion kann der komplette TV-Bereich nach DVB-T-Signalen durchsucht werden. Dazu muss das Gerät auf Kanaleingabemodus umgestellt sein.

In der Betriebsart digital haben die Pfeiltasten doppelte Funktion. Nach einer neuen Kanaleingabe erscheint der Menüpunkt **2.FUNKTION** invers. Das heißt, mit den Pfeiltasten kann die Programmliste bedient werden. Um den Suchlauf auszulösen, ist vorher die Taste **F5** zu betätigen, wodurch die 1. Funktion der Pfeiltasten aktiviert wird.

Der Suchlauf wird gestartet, indem der Messempfänger zunächst auf einen Kanal abgestimmt wird, von dem aus die Suche beginnen soll. Durch Betätigung der Taste **↑** startet der Suchlauf in positive Richtung. Mit der Taste **↓** entsprechend in negative Richtung. An den Bandgrenzen fährt der Suchlauf am anderen Bandende fort. Durch Drücken der Pfeiltasten **↑/↓** oder **ENTER** lässt sich die Suchfunktion jederzeit beenden. Während der Suchlauf läuft steht im Display der Hinweis **SCAN**.

### 6.2.2.3.3 DVB-T-Parameter

Sobald der Empfänger den Synchronisationsvorgang beendet hat, werden einige Parameter im Display eingeblendet. Der Hinweis **LOCK** bedeutet, dass der digitale Empfänger einen gültigen Datenstrom empfängt.

Im Gegensatz dazu besagt UNLK, dass entweder die Qualität des anliegenden Signals nicht ausreichend ist, die Parameter des Empfängers nicht übereinstimmen oder kein DVB-T-Signal bei dieser Frequenz zu empfangen ist.



Abbildung 6-12 DVB-T Messung

Hat sich der Empfänger synchronisiert, werden im Display weitere Parameter angezeigt. Diese ermittelt der DVB-T-Empfänger selbstständig.

Bei COFDM handelt es sich um ein Mehrträgerverfahren. Die Einzelträger innerhalb des DVB-T-Signals sind entweder QPSK, 16QAM oder 64QAM moduliert. In oben angeführtem Beispiel handelt es sich um eine Übertragung mit dem Modulationsschema 16QAM.

Der DVB-T-Standard sieht 2 FFT-Ordnungen (2k bzw. 8k) vor. In der oberen Zeile ist die aktuell ermittelte FFT-Ordnung zu sehen.

Weitere Parameter sind das Guard Intervall (GI), die FEC (Forward Error Correction) und die Netzwerk Identifikationsnummer (ID).

Diese werden in der Zeile oberhalb der Menüleiste angezeigt.

Der DVB-T-Standard ist für eine Ausstrahlung in Gleichwellennetzen (Single Frequency Network – SFN) geeignet. In einem Gleichwellennetz arbeiten die beteiligten Sender synchron auf der gleichen Frequenz. Um Laufzeitunterschiede bei gleichzeitiger Einwirkung von mehreren Sendern auf einen Empfangsort zu berücksichtigen, beinhaltet das DVB-T-Signal ein so genanntes Schutzintervall (Guard Intervall).

Die Größe des Guard Intervalls sagt damit etwas über den maximal möglichen Senderabstand innerhalb eines Gleichwellennetzes aus.

Der Wert der FEC drückt das Verhältnis von Nutzbits zu übertragenen Bits aus. In diesem Beispiel sind von 3 übertragenen Bits 2 Nutzbits.

Jedes Gleichwellennetz hat seine eigene Identifikationsnummer (ID). Diese Nummer zeigt nicht an von welchem Sender innerhalb des SFN das Signal empfangen wird!

#### 6.2.2.3.4 BER-Messung (Bit Error Rate)

Die Messung der Bitfehlerrate dient der Qualitätsbestimmung eines DVB-Signals.

Zur Bestimmung der Bitfehlerrate dienen die Fehlerkorrekturmechanismen im digitalen Empfänger. Es wird jeweils der Datenstrom vor und nach der Korrektur verglichen und daraus die Anzahl der korrigierten Bits ermittelt.

Diese Zahl wird zu den insgesamt durchlaufenen Bits ins Verhältnis gesetzt und daraus die BER berechnet.

Bei DVB-T arbeiten jeweils zwei unabhängige Fehlerschutzmechanismen zusammen. Der so genannte innere Fehlerschutz (nach dem Demodulator) heißt bei DVB-T Viterbi (benannt nach dem Viterbi-Algorithmus).

Dahinter arbeitet der äußere Fehlerschutz, der bei DVB-T als Reed-Solomon bezeichnet wird.

Bei DVB-T werden die Bitfehlerraten vor Viterbi (CBER) und nach Viterbi (VBER) gemessen.

Beide Werte werden in Exponentendarstellung im Display eingeblendet.

Die Messtiefe beträgt für die CBER  $1 \cdot 10^6$  Bits, für die VBER  $1 \cdot 10^8$  Bits.

#### 6.2.2.3.5 MER-Messung (Modulation Error Rate)

Neben der Messung der Bitfehlerrate hat sich bei digitaler Übertragung die Messung der MER etabliert. Sie ist in ETR290 festgelegt. Die MER wird aus den Konstellationspunkten berechnet. Sie ist das Pendant zur S/N-Messung bei analogen Übertragungsverfahren. Der Messbereich reicht bis 35dB mit einer Auflösung von 0,1dB.

#### 6.2.2.3.6 Systemreserve NM (Noise Margin)

Bei weißem Rauschen lässt sich abhängig von der Modulationsart und der FEC für die Mindestsignalgüte (QEF) ein Grenzwert der MER festlegen.

Die Differenz der MER zu diesem Grenzwert entspricht der Systemreserve NM (Noise Margin). Diese wird in dB mit der Auflösung 0,1 dB im angezeigt. Zur einfacheren Bewertung der Signalqualität wird die NM in den Farben rot für schlechte, gelb für bedingte und grün für gute Signalqualität dargestellt. In diese Bewertung fließen auch die Grenzwerte der VBER ( $>2e-4$  für schlecht und  $<1e-6$  für gut) ein.

**Achtung!** Wenn die PE-Messung aktiv ist, kann bei DVBT die NM nicht angezeigt werden.

#### 6.2.2.3.7 Impulsantwort

Die Messung der Impulsantwort bei DVB-T ist hilfreich bei der Ausrichtung der Empfangsantenne - besonders bei schwierigen Empfangssituationen, wo Signale von mehreren Sendern im SFN gleichzeitig empfangen werden. Trifft an einem Ort das DVB-T-Signal aus mehreren Richtungen mit unterschiedlicher Laufzeit und unterschiedlicher Feldstärke auf eine Empfangsantenne, so überlagern sich dort die Einzelsignale zu einem Summensignal.

Da es sich bei DVB-T um mehrere schmalbandige Einzelträger handelt (COFDM), können einzelne Träger durch die Überlagerung mitunter erheblich gedämpft werden. Aufgrund der Tatsache, dass die Information über alle Träger zeitlich verteilt wird, kann dies das DVB-T System bis zu einem gewissen Grad problemlos verarbeiten. Mit der Impulsantwort kann man dieses Szenario jedoch schon erkennen, bevor es zu Empfangsproblemen kommt. Grundlage für die Messung der Impulsantwort ist die Kenntnis der Kanalübertragungsfunktion. Diese gewinnt der DVB-T-Channel-Decoder aus den bei DVB-T übertragenen Pilotträgern. Durch Berechnung der IFFT gewinnt man die Impulsantwort aus der Kanalübertragungsfunktion.

Für die Darstellung der Impulsantwort muss der Messempfänger ein DVB-T-Signal empfangen.

Dazu ist das Gerät zunächst auf einen entsprechenden Kanal abzustimmen.

Zur Darstellung der Impulsantwort auf dem Display des Messgerätes ist der Menüpunkt **IMPULSANTW** anzuwählen. Daraufhin erscheint ein Menü für weitere Einstellungen.

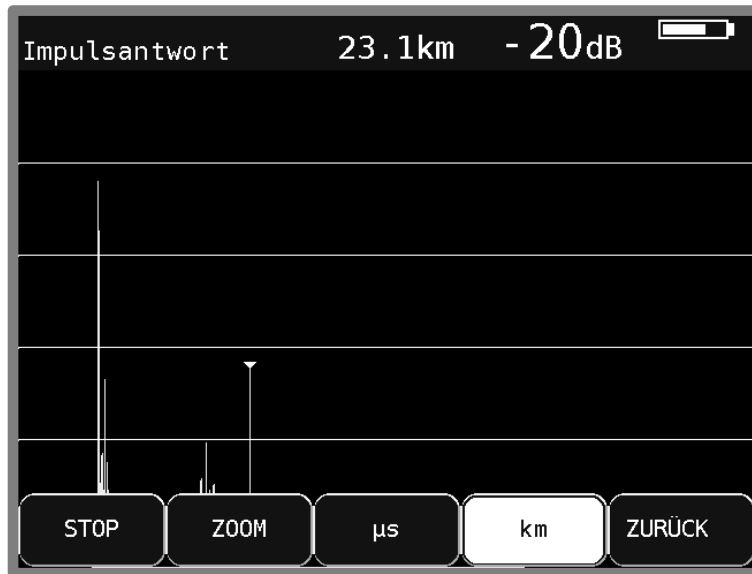


Abbildung 6-13 DVB-T Impulsantwortmenü

Mit **STOP** kann das Bild "eingefroren" werden. Über **ZOOM** kann die Impulsantwort in horizontaler Richtung gespreizt werden.

Dann sind mehr Details in der Nähe des Hauptimpulses zu sehen. Mit  **$\mu\text{s}$**  bzw. **km** kann die Einheit der x-Achse festgelegt werden. Zeit und Längenangabe stehen über die Lichtgeschwindigkeit  $c := 3 \cdot 10^8 \text{ m/s}$  in Verbindung. Über den Menüpunkt **ZURÜCK** wird die Darstellung der Impulsantwort wieder beendet.

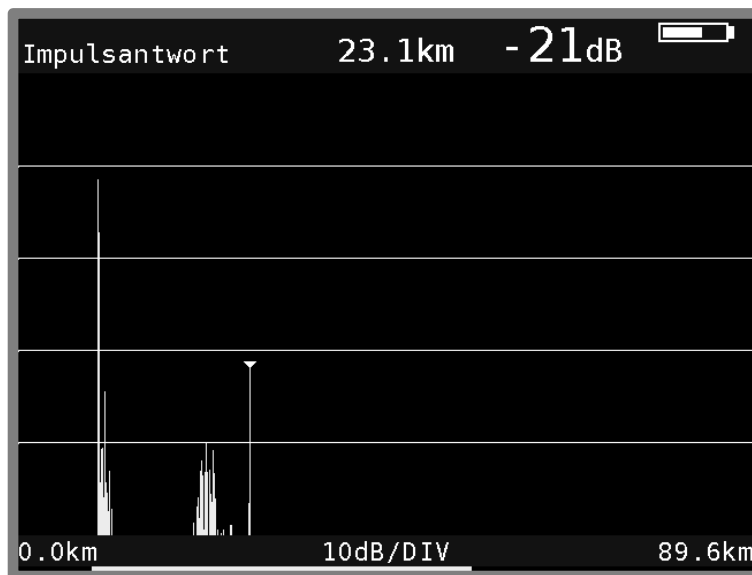


Abbildung 6-14 DVB-T Impulsantwort

Das abgedruckte Beispiel zeigt eine Impulsantwort mit einem Hauptimpuls (linker Bildrand) und mehreren Nebenimpulsen im Abstand von etwa 23 km zum Hauptimpuls.

Mit den Tasten ← bzw. → kann der Cursor (kleines Dreieck) nach links und rechts bewegt werden. Am oberen rechten Bildrand ist der Abstand der Nebenimpulse und deren Dämpfung (-21 dB) bezüglich des Hauptimpulses angezeigt.

#### 6.2.2.3.8 PE-Messung (Packet Error)

Kurze Störungen im DVB-T-Signal können meist nicht über die MER- und BER-Messung erkannt werden. Sie können allerdings ganze Pakete im Transportstrom für den MPEG-Decoder unbrauchbar machen. Dies kann zu kurzen Standbildern oder Tonknacken führen.

Das Ausmaß hängt dabei weitgehend von der Hardware des Receivers ab.

Der Messempfänger hat eine Funktion, bei der alle fehlerhaften Transportstrompakete ab dem Zeitpunkt einer neuen Kanaleingabe aufaddiert werden. Diese Funktion läuft ständig im Hintergrund. Über den Menüpunkt **PE-INFO** wird im Messparameterbereich links unten die Anzahl der Paketfehler (PE := Packet Error) und die bereits vergangene Zeit nach dem letzten Abstimmvorgang ein- bzw. ausgeblendet.

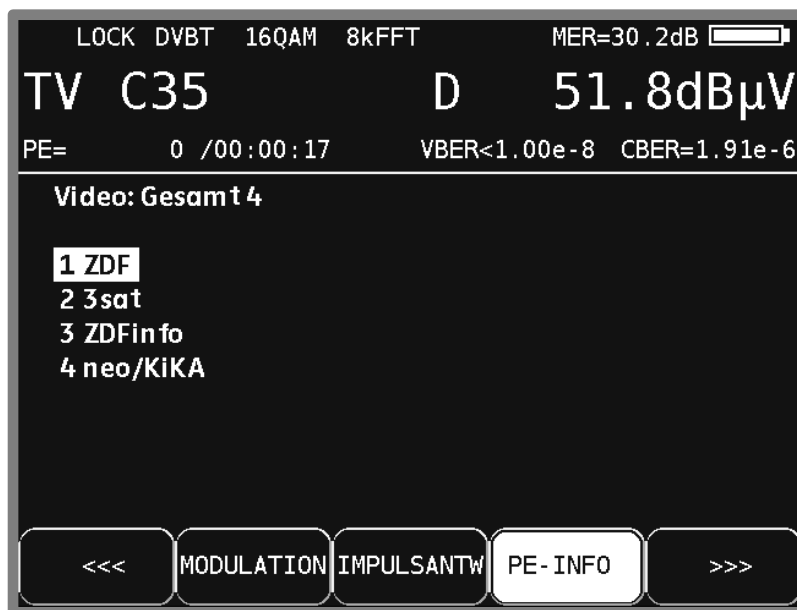


Abbildung 6-15 DVB-T PE-Messung

#### 6.2.2.3.9 Bild- und Tonkontrolle

Beim digitalen Fernsehen erfolgt die Bild- und Tondecodierung im MPEG-Decoder (siehe Kapitel 12 - MPEG-Decoder).

#### 6.2.2.3.10 Fernspeisung

Für die Versorgung von externen Empfangsantennen kann das Gerät über die HF-Buchse eine Fernspeisespannung liefern (siehe Kapitel 9.9 - Fernspeisung).

#### 6.2.2.3.11 Konstellationsdiagramm

Ist der Messempfänger abgestimmt, kann über den Menüpunkt **KONST** das Konstellationsdiagramm aufgerufen werden.

Weitere Informationen sind im "Kapitel 13 - Konstellationsdiagramm" nachzulesen.

## 6.2.2.4 DVB-T2 (Option)

Über den Menüpunkt **MODULATION** -> **DVB-T2** wird der DVB-T2 Empfänger des Messgerätes aktiviert.

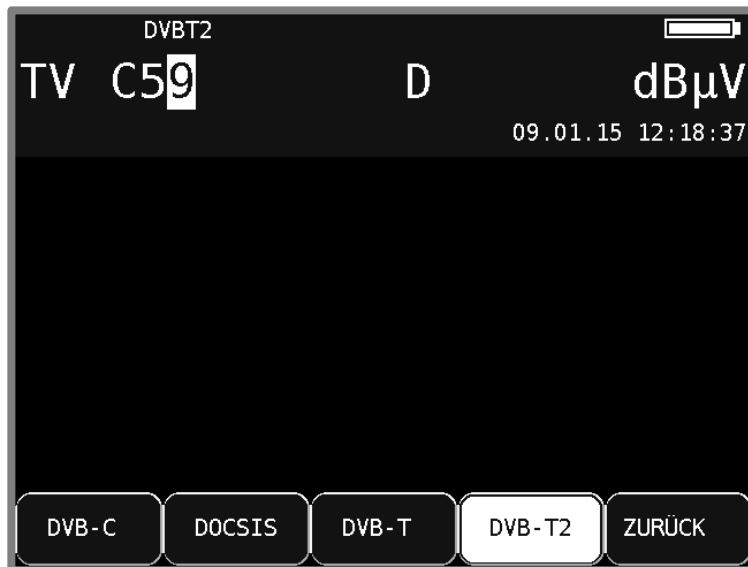


Abbildung 6-16 DVB-T2 Modulation

Das Modulationsverfahren bei DVB-T2 ist COFDM (Coded Orthogonal Frequency Division Multiplex). Es handelt sich hierbei um ein sehr robustes digitales Übertragungsverfahren, das speziell für Übertragungskanäle mit Mehrwegeempfang optimiert ist.

DVB-T2 ist ein sehr flexibler Standard für die Übertragung von DigitalTV über Terrestrik. Die Parameter der OFDM-Übertragung können an die jeweiligen topografischen Gegebenheiten optimal angepasst werden.

Der wesentliche Fortschritt gegenüber DVB-T ist allerdings die wesentlich leistungsfähigere FEC (LDPC und BCH), bei der die Übertragungskapazität bei gleicher Kanalgröße um bis zu 30% gesteigert werden kann

## 6.2.2.4.1 Wahl der COFDM-Bandbreite (Kanalbandbreite)

Der DVB-T2-Standard sieht eine Ausstrahlung in 1, 7, 5, 6, 7 oder 8 MHz Kanälen vor. Die Bandbreiten 1,7 MHz und 5 MHz werden vom Gerät nicht unterstützt.

Über **BANDBREITE** -> **AUTO**, **8MHz**, **7MHz** oder **6MHz** wird die Bandbreite des COFDM-Signals eingestellt. In der Einstellung **AUTO**, welche auch die Defaulteinstellung ist, verwendet das Messgerät die Kanalbandbreite, die in der jeweiligen Kanaltabelle hinterlegt ist.

Diese Einstellung ist nichtflüchtig und wird auch im Abstimm Speicher berücksichtigt.

## 6.2.2.4.2 Suchlauf

Mit dieser Funktion kann der komplette TV-Bereich nach DVB-T2-Signalen durchsucht werden. Dazu muss das Gerät auf Kanaleingabemodus umgestellt sein.

In der Betriebsart digital haben die Pfeiltasten doppelte Funktion. Nach einer neuen Kanaleingabe erscheint der Menüpunkt **2.FUNKTION** invertiert. Das heißt, mit den Pfeiltasten kann die Programmliste bedient werden. Um den Suchlauf auszulösen, ist vorher die Taste **F5** zu betätigen, wodurch die 1. Funktion der Pfeiltasten aktiviert wird.



Der Suchlauf wird gestartet, indem der Messempfänger zunächst auf einen Kanal abgestimmt wird, von dem aus die Suche beginnen soll. Durch Betätigung der Taste  $\uparrow$  startet der Suchlauf in positive Richtung. Mit der Taste  $\downarrow$  entsprechend in negative Richtung. An den Bandgrenzen fährt der Suchlauf am anderen Bandende fort. Durch Drücken der Taste  $\uparrow/\downarrow$  oder **ENTER** lässt sich die Suchfunktion jederzeit beenden. Während der Suchlauf läuft steht im Display der Hinweis SCAN.

#### 6.2.2.4.3 DVB-T2-Parameter

Sobald der Empfänger den Synchronisationsvorgang beendet hat, werden einige Parameter im Display eingeblendet. Der Hinweis LOCK bedeutet, dass der digitale Empfänger einen gültigen Datenstrom empfängt.

Im Gegensatz dazu besagt **UNLK**, dass entweder die Qualität des anliegenden Signals nicht ausreichend ist, die Parameter des Empfängers nicht übereinstimmen oder kein DVB-T2-Signal bei dieser Frequenz zu empfangen ist.

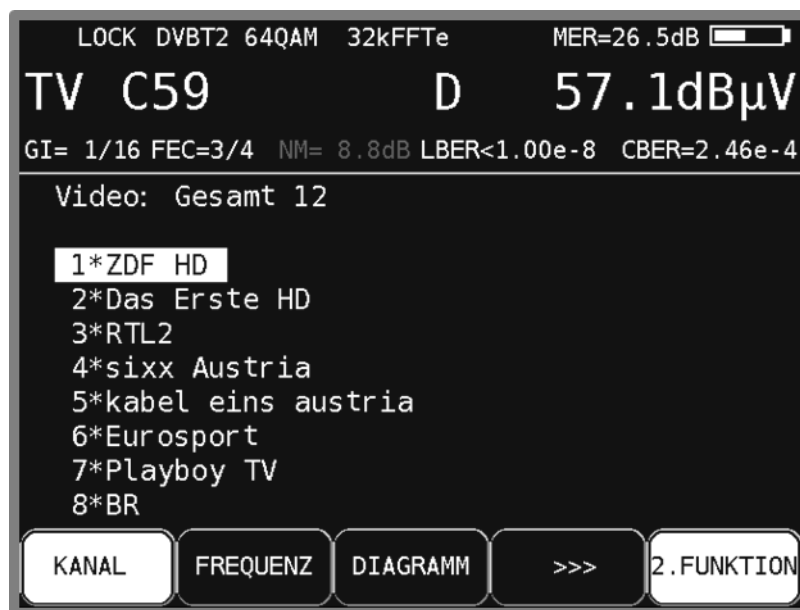


Abbildung 6-17 DVB-T2 Messung

Hat sich der Empfänger synchronisiert, werden im Display weitere Parameter angezeigt. Diese ermittelt der DVB-T2-Empfänger selbstständig.

In der oberen Abbildung empfängt das Gerät ein DVB-T2-Signal mit folgenden Parametern:

- FFT-Ordnung: 32kFFTe  
Das e bedeutet „Extended Carrier Mode“, das heißt, die Bandbreitenausnutzung in diesem Modus ist höher, da noch zusätzliche OFDM-Einzelträger verwendet werden.
- Modulationsschema: 64QAM
- Guard Intervall (GI): 1/16
- FEC: 3/4
- Cell ID: 1

Mit dem Menüpunkt **PARAMETER** kann ein Fenster eingeblendet werden, wo noch weitere DVB-T2 Parameter aufgelistet werden.

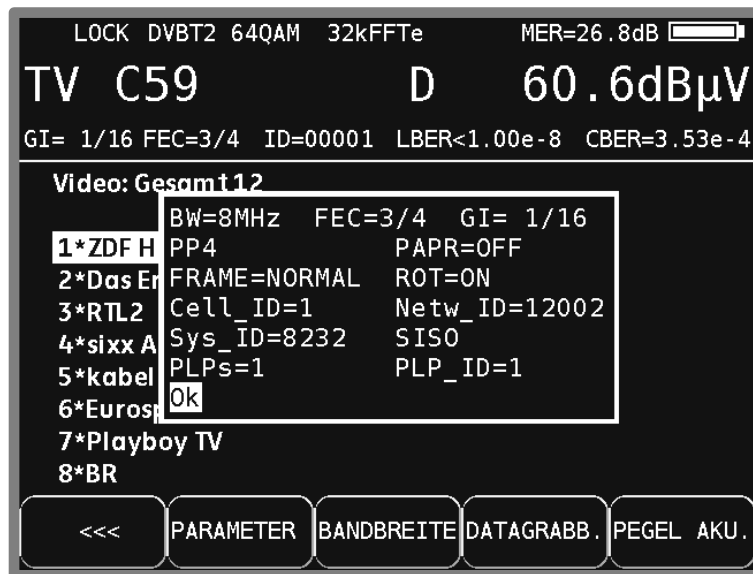


Abbildung 6-18 DVB-T2 Parameter Information

Dazu folgende Erläuterungen:

- Pilot Pattern = PP4
- PAPR = TR ("Peak to Average Power Reduction = Tone Reservation") – Crestfaktorreduktion ein
- LDPC-Frame = Normal
- ROT = ON (Drehung der Konstellation ein)
- System = SISO (Single In Single Out) – Eine Sendeantenne und eine Empfangsantenne, im Gegensatz zu MISO mit zwei Sendeantennen und einer Empfangsantenne.

#### 6.2.2.4.4 BER-Messung (Bit Error Rate)

Die Messung der Bitfehlerrate dient der Qualitätsbestimmung eines DVB-Signals.

Zur Bestimmung der Bitfehlerrate dienen die Fehlerkorrekturmechanismen im digitalen Empfänger. Es wird jeweils der Datenstrom vor und nach der Korrektur verglichen und daraus die Anzahl der korrigierten Bits ermittelt. Diese Zahl wird zu den insgesamt durchlaufenen Bits ins Verhältnis gesetzt und daraus die BER berechnet.

Bei DVB-T2 arbeiten zwei unabhängige Fehlerschutzmechanismen zusammen. Als innerer Fehlerschutz kommt LDPC (Low Density Parity Check) zum Einsatz, als äußerer Fehlerschutz wird BCH (Bose Chaudhuri Hocquenghem) verwendet.

Das Gerät misst die Bitfehlerraten vor LDPC (CBER) und nach LDPC (LBER).

Beide Werte werden in Exponentendarstellung im Display eingeblendet.

Die Messtiefe beträgt für die CBER  $1 \cdot 10^6$  Bits, für die LBER  $1 \cdot 10^8$  Bits.

#### 6.2.2.4.5 MER-Messung (Modulation Error Rate)

Neben der Messung der Bitfehlerrate hat sich bei digitaler Übertragung die Messung der MER etabliert. Sie ist in ETR290 festgelegt. Die MER wird aus den Konstellationspunkten berechnet. Sie ist das Pendant zur S/N-Messung bei analogen Übertragungsverfahren. Der Messbereich reicht bis 35 dB mit einer Auflösung von 0,1 dB.

#### 6.2.2.4.6 Systemreserve NM (Noise Margin)

Bei weißem Rauschen lässt sich abhängig von der Modulationsart und der FEC für die Mindestsignalgüte (QEF) ein Grenzwert der MER festlegen.

Die Differenz der MER zu diesem Grenzwert entspricht der Systemreserve NM (Noise Margin). Diese wird in dB mit der Auflösung 0,1 dB im angezeigt. Zur einfacheren Bewertung der Signalqualität wird die NM in den Farben rot für schlechte, gelb für bedingte und grün für gute Signalqualität dargestellt. In diese Bewertung fließen auch die Grenzwerte der LBER ( $>1e-7$  für schlecht) ein.

**Achtung!** Wenn die PE-Messung aktiv ist, kann bei DVBT2 die NM nicht angezeigt werden.

#### 6.2.2.4.7 Impulsantwort

Wie DVB-T, sieht auch DVB-T2 den Betrieb in einem Gleichwellennetz vor. Das heißt, mehrere Sender senden auf derselben Frequenz. Dazu müssen die beteiligten Sender synchron arbeiten. Der maximale Senderabstand ist vom verwendeten Guard Intervall abhängig.

Am Empfangsort überlagern sich die Signale der einzelnen Sender zu einem Summensignal.

Je nach Laufzeitdifferenz und Empfangsfeldstärke kann das Resultat konstruktiv oder destruktiv sein. Die Impulsantwort stellt Dämpfung und Laufzeitdifferenz der Einzelsignale grafisch dar.

Zur Berechnung der Kanalimpulsantwort benötigt der DVB-T2 Empfänger Kenntnis über die Übertragungsfunktion des Kanals. Diese gewinnt der Demodulator durch Auswertung der Pilotträger im OFDM-Signal.

Für die Messung der Impulsantwort muss der Messempfänger ein DVB-T2-Signal empfangen. Dazu ist das Gerät zunächst auf einen entsprechenden Kanal abzustimmen.

Durch Auswahl des Menüpunktes **IMPULSANTW** stellt das Gerät die Impulsantwort auf dem Bildschirm dar. Gleichzeitig erscheint ein Menü für weitere Einstellungen.

Mit **STOP** kann das Bild "eingefroren" werden. Über **ZOOM** kann die Impulsantwort in horizontaler Richtung gespreizt werden. Mit **µs** bzw. **km** kann die Einheit der x-Achse festgelegt werden. Zeit und Längenangabe stehen über die Lichtgeschwindigkeit  $c=3 \cdot 10^8$  m/s in Verbindung. Über den Menüpunkt **ZURÜCK** wird die Darstellung der Impulsantwort wieder beendet.

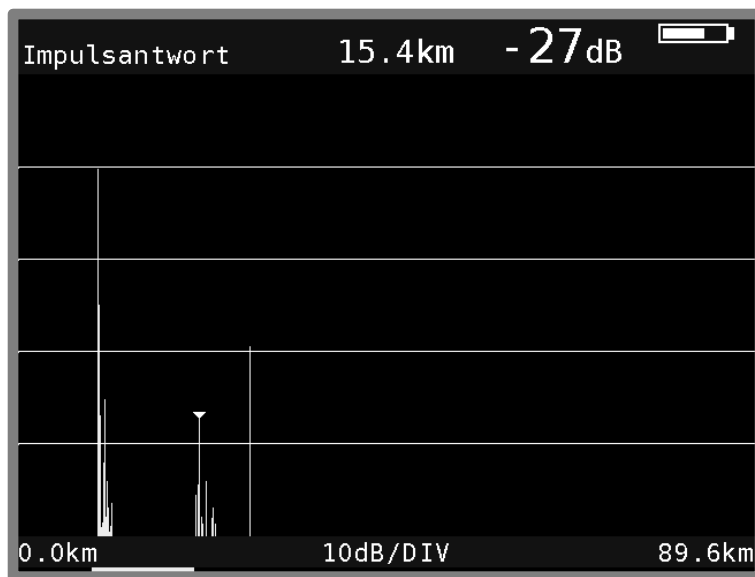


Abbildung 6-19 DVB-T2 Impulsantwort

Das abgedruckte Beispiel zeigt eine Impulsantwort mit einem Hauptimpuls (linker Bildrand) und mehreren Nebenimpulsen im Abstand von etwa 15km zum Hauptimpuls.

Mit den Tasten ← bzw. → kann der Cursor (kleines Dreieck) horizontal bewegt werden. Am oberen rechten Bildrand werden Laufzeitdifferenz und Dämpfung (-27dB) an der Cursorposition bezüglich des Hauptimpulses angezeigt.

#### 6.2.2.4.8 PE-Messung (Packet Error)

Kurze Störungen im DVB-T2-Signal können meist nicht über die MER- und BER-Messung erkannt werden. Sie können allerdings ganze Pakete im Transportstrom für den MPEG-Decoder unbrauchbar machen. Dies kann zu kurzen Standbildern oder Tonknacken führen.

Der Messempfänger hat eine Funktion, bei der alle fehlerhaften Transportstrompakete ab dem Zeitpunkt einer neuen Kanaleingabe aufaddiert werden. Diese Funktion läuft ständig im Hintergrund. Über den Menüpunkt **PE-INFO** wird im Messparameterbereich links unten die Anzahl der Paketfehler (PE := Packet Error) und die bereits vergangene Zeit nach dem letzten Abstimmvorgang ein- bzw. ausgeblendet.

#### 6.2.2.4.9 Bild- und Tonkontrolle

Beim digitalen Fernsehen erfolgt die Bild- und Tondecodierung im MPEG-Decoder (siehe Kapitel 12 - MPEG-Decoder).

#### 6.2.2.4.10 Fernspeisung

Für die Versorgung von externen Empfangsantennen kann das Gerät über die HF-Buchse eine Fernspeisespannung liefern (siehe Kapitel 9.9 - Fernspeisung).

#### 6.2.2.4.11 Konstellationsdiagramm

Ist der Messempfänger abgestimmt, kann über den Menüpunkt **KONST** das Konstellationsdiagramm aufgerufen werden.

Weitere Informationen sind im "Kapitel 13 - Konstellationsdiagramm" nachzulesen.

#### 6.2.2.5 DTMB (Option)

Bei DTMB (Digital Terrestrial Multimedia Broadcasting) handelt es sich um einen chinesischen Standard zur Übertragung von digitalen Fernseh- und Radioprogrammen.

DTMB entstand 2007 aus den beiden Entwürfen DMB-T und ADTB-T. Bei DMB-T handelt es sich um ein Mehrträgerverfahren, ähnlich dem europäischen DVB-T/T2, welches an der Universität Beijing entwickelt wurde.

ADTB-T (Einzelträgerverfahren) ist aus dem amerikanischen ATSC-Standard abgeleitet und wurde an der Universität Shanghai weiterentwickelt. Teile der Spezifikation von DTMB, das einen Einzelträger- und einen Mehrträgermodus unterstützt, sind in GB20600-2006 verankert. Wie DVB-T2 verwendet DTMB als inneren Fehlerschutz LDPC (Low Density Parity Check) und BCH (Bose Chaudhuri Hocquenghem) als äußeren Fehlerschutz. Dadurch ist das Verfahren sehr robust, wodurch es für den mobilen Fernsehempfang geeignet ist. Darüber hinaus lässt sich DTMB in Gleichwellennetzen einsetzen.

Über den Menüpunkt **MODULATION** -> **DTMB** wird der DTMB-Empfänger des Messgerätes aktiviert.

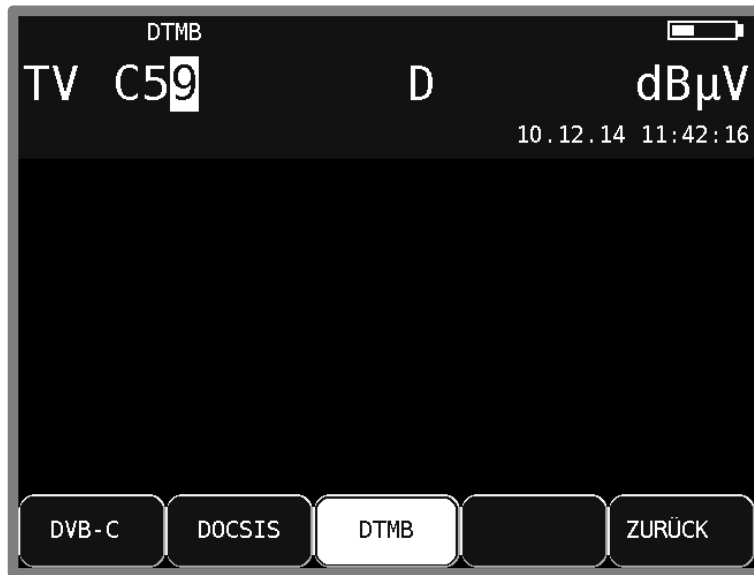


Abbildung 6-20 DTMB Modulation

Daraufhin erscheint ein weiteres Menü, in dem der DTMB-Modus eingestellt wird.



Abbildung 6-21 DTMB Menü

Mit **SINGLECAR** wird der Einträgermodus (C1) aktiviert, während über **MULTICAR** der Empfänger in den Mehrträgermodus (C3780) umgestellt wird.

#### 6.2.2.5.1 Suchlauf

Mit dieser Funktion kann der komplette TV-Bereich nach DTMB-Signalen durchsucht werden. Dazu muss das Gerät auf Kanaleingabemodus umgestellt sein.

In der Betriebsart digital haben die Pfeiltasten doppelte Funktion. Nach einer neuen Kanaleingabe erscheint der Menüpunkt **2.FUNKTION** invertiert.

Das heißt, mit den Pfeiltasten kann der MPEG-Decoder bedient werden. Um den Suchlauf auszulösen, ist vorher die Taste F5 zu betätigen, wodurch die 1. Funktion der Pfeiltasten aktiviert wird.

Der Suchlauf wird gestartet, indem der Messempfänger zunächst auf einen Kanal abgestimmt wird, von dem aus die Suche beginnen soll. Durch Betätigung der Taste  $\uparrow$  startet der Suchlauf in positive Richtung. Mit der Taste  $\downarrow$  entsprechend in negative Richtung. An den Bandgrenzen fährt der Suchlauf am anderen Bandende fort. Durch Drücken der Taste  $\uparrow/\downarrow$  oder **ENTER** lässt sich die Suchfunktion jederzeit beenden. Während der Suchlauf läuft steht im Display der Hinweis SCAN.

#### 6.2.2.5.2 DTMB-Parameter

Sobald der Empfänger den Synchronisationsvorgang beendet hat, werden einige Parameter im Display eingeblendet. Der Hinweis LOCK bedeutet, dass der digitale Empfänger einen gültigen Datenstrom empfängt.

Im Gegensatz dazu besagt **UNLK**, dass entweder die Qualität des anliegenden Signals nicht ausreichend ist, die Parameter des Empfängers nicht übereinstimmen oder kein DTMB-Signal bei dieser Frequenz zu empfangen ist.



Abbildung 6-22 DTMB Messung

Hat sich der Empfänger synchronisiert, werden im Display weitere Parameter angezeigt. Diese ermittelt der DTMB-Empfänger selbstständig.

In der oberen Abbildung empfängt das Gerät ein DTMB-Signal mit folgenden Parametern:

Mehrträgermodulation	(MULTICAR – C3780)
Modulationsscheme	64QAM
Guard-Interval(GI)	PN420 variable (entspricht 125μs)
FEC	0.6
Time-Interleaver	M_720

#### 6.2.2.5.3 BER-Messung (Bit Error Rate)

Die Messung der Bitfehlerrate dient der Qualitätsbestimmung eines DTMB-Signals. Zur Bestimmung der Bitfehlerrate dienen die Fehlerkorrekturmechanismen im digitalen Empfänger. Es wird jeweils der Datenstrom vor und nach der Korrektur verglichen und daraus die Anzahl der korrigierten Bits ermittelt. Diese Zahl wird zu den insgesamt durchlaufenen Bits ins Verhältnis gesetzt und daraus die BER berechnet.

Bei DTMB arbeiten zwei unabhängige Fehlerschutzmechanismen zusammen. Als innerer Fehlerschutz kommt LDPC (Low Density Parity Check) zum Einsatz, als äußerer Fehlerschutz wird BCH (Bose Chaudhuri Hocquenghem) verwendet.

Das Gerät misst die Bitfehlerraten vor LDPC (CBER) und nach LDPC (LBER).

Beide Werte werden in Exponentendarstellung im Display eingeblendet.

Die Messtiefe beträgt für die CBER  $1 \cdot 10^6$  Bits, für die LBER  $1 \cdot 10^8$  Bits.

#### 6.2.2.5.4 MER-Messung (Modulation Error Rate)

Neben der Messung der Bitfehlerrate hat sich bei digitaler Übertragung die Messung der MER etabliert. Sie ist in ETR290 festgelegt. Die MER wird aus den Konstellationspunkten berechnet.

Sie ist das Pendant zur S/N-Messung bei analogen Übertragungsverfahren. Der Messbereich reicht bis 32dB mit einer Auflösung von 0,1dB.

#### 6.2.2.5.5 Systemreserve NM (Noise Margin)

Bei weißem Rauschen lässt sich abhängig von der Modulationsart, der FEC und der anderen Parameter für die Mindestsignalgüte (QEF) ein Grenzwert der MER festlegen.

Die Differenz der MER zu diesem Grenzwert entspricht der Systemreserve NM (Noise Margin). Diese wird in dB mit der Auflösung 0,1 dB im angezeigt. Zur einfacheren Bewertung der Signalqualität wird die NM in den Farben rot für schlechte, gelb für bedingte und grün für gute Signalqualität dargestellt. In diese Bewertung fließen auch die Grenzwerte der LBER ( $>1e-7$  für schlecht) ein.

**Achtung!** Wenn die PE-Messung aktiv ist, kann bei DTMB die NM nicht angezeigt werden.

#### 6.2.2.5.6 Impulsantwort

Für die Messung der Impulsantwort muss der Messempfänger ein DTMB-Signal empfangen.

Dazu ist das Gerät zunächst auf einen entsprechenden Kanal abzustimmen.

Durch Auswahl des Menüpunktes **IMPULSANTW** stellt das Gerät die Impulsantwort auf dem Bildschirm dar. Gleichzeitig erscheint ein Menü für weitere Einstellungen.

Mit **STOP** kann das Bild "eingefroren" werden. Über **ZOOM** kann die Impulsantwort in horizontaler Richtung gespreizt werden. Mit **µs** bzw. **km** kann die Einheit der x-Achse festgelegt werden. Zeit und Längenangabe stehen über die Lichtgeschwindigkeit  $c=3 \cdot 10^8$  m/s in Verbindung. Über den Menüpunkt **ZURÜCK** wird die Darstellung der Impulsantwort wieder beendet.

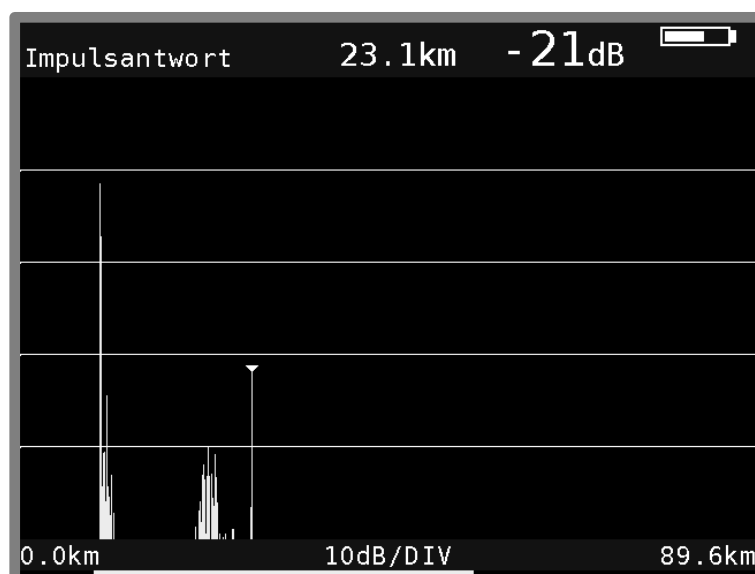


Abbildung 6-23 DTMB Impulsantwort

Das abgedruckte Beispiel zeigt eine Impulsantwort mit einem Hauptimpuls (linker Bildrand) und mehreren Nebenimpulsen im Abstand von etwa 23km zum Hauptimpuls.

Mit den Tasten **Links** bzw. **Rechts** kann der Cursor (kleines Dreieck) horizontal bewegt werden. Am oberen rechten Bildrand werden Laufzeitdifferenz und Dämpfung (-21 dB) an der Cursorposition bezüglich des Hauptimpulses angezeigt.

#### 6.2.2.5.7 PE-Messung (Packet Error)

Kurze Störungen im DTMB-Signal können meist nicht über die MER- und BER-Messung erkannt werden. Sie können allerdings ganze Pakete im Transportstrom für den MPEG-Decoder unbrauchbar machen. Dies kann zu kurzen Standbildern oder Tonknacken führen.

Der Messempfänger hat eine Funktion, bei der alle fehlerhaften Transportstrompakete ab dem Zeitpunkt einer neuen Kanaleingabe aufaddiert werden. Diese Funktion läuft ständig im Hintergrund. Über den Menüpunkt **PE-INFO** wird im Messparameterbereich links unten die Anzahl der Paketfehler (PE := Packet Error) und die bereits vergangene Zeit nach dem letzten Abstimmvorgang ein- bzw. ausgeblendet.

#### 6.2.2.5.8 Bild- und Tonkontrolle

Beim digitalen Fernsehen erfolgt die Bild- und Tondecodierung im MPEG-Decoder (siehe Kapitel 12 - MPEG-Decoder)

#### 6.2.2.5.9 Konstellationsdiagramm

Ist der Messempfänger abgestimmt, kann über den Menüpunkt KONST das Konstellationsdiagramm aufgerufen werden.

Weitere Informationen sind im "Kapitel 13 - Konstellationsdiagramm" nachzulesen.

#### 6.2.2.5.10 Fernspeisung

Für die Versorgung von externen Empfangsantennen kann das Gerät über die HF-Buchse eine Fernspeisespannung liefern (siehe Kapitel 9.9 - Fernspeisung).

### 6.3 Pegelmessung

Nachdem der Messempfänger abgestimmt wurde, starten die automatische Dämpfungssteuerung und die Pegelmessung. Der gemessene Pegel wird in dBμV mit 0,1 dB Auflösung rechts im Display angezeigt. Der Messbereich reicht von 20 bis 120 dBμV. Die Messbandbreite wird an die Kanalbandbreite des gemessenen Signals angepasst. Die Messwiederholrate beträgt ca. 3 Hz.

#### 6.3.1 Akustische Pegeltendenz

Wenn beim Einpegeln z.B. einer Antenne kein Sichtkontakt zum Messgerät besteht, kann ein akustisches Pegeltendenzsignal hinzugeschaltet werden. Dabei wird auf den Lautsprecher ein Tonsignal gegeben, dessen Frequenz sich proportional zu dem gemessenen Pegel ändert.

Mit steigendem Pegel erhöht sich die Frequenz des Tonsignals und umgekehrt.

Über den Menüpunkt **PEGEL AKU** kann das Tonsignal ein- und ausgeschaltet werden. Bei eingeschaltetem Tonsignal erscheint der Menüpunkt invertiert.



### 6.3.2 Pegelmessung bei DVB-C bzw. DOCSIS

Bei DVB-C und DOCSIS haben die Spektren der Signale rauschähnlichen Charakter. Die Signalenergie ist über die gesamte Kanalbandbreite verteilt. Der Messempfänger misst mit seiner Messbandbreite den Pegel in der Kanalmitte und rechnet das Ergebnis über die Bandbreitenformel auf die Kanalbandbreite hoch. Die Messbandbreite wird an die jeweilige Kanalbandbreite angepasst.

### 6.3.3 Pegelmessung bei Analog-TV (ATV)

Bei ATV wird der Spitzenwert des Bildträgers gemessen. Dieser fällt zeitlich mit dem Zeilensynchronimpuls zusammen.

Der Pegel des jeweils eingestellten Tonträgers (siehe oben) wird gemessen und relativ zum Bildträgerpegel angezeigt (z.B. -13,0 dB).

## 6.4 Diagramme

Zur übersichtlicheren Darstellung der Messwerte, können diese zusätzlich als Balkendiagramme dargestellt werden.

### 6.4.1 Bedienung

Ist das Gerät abgestimmt, kann mit dem Menüpunkt **DIAGRAMM** in die Diagrammdarstellung gewechselt werden. Die Bildwiedergabe wird dabei gestoppt und die Ansicht der Programmliste gelöscht. Beendet wird die Diagrammdarstellung durch den erneuten Aufruf von **DIAGRAMM** oder mit dem Beenden der Messung mit **HOME**.



Abbildung 6-24 Diagrammdarstellung

## Kapitel 7 FM (UKW)-Messbereich

---

Der FM (UKW)-Messbereich wird über **RANGE** -> **UKW** aufgerufen.

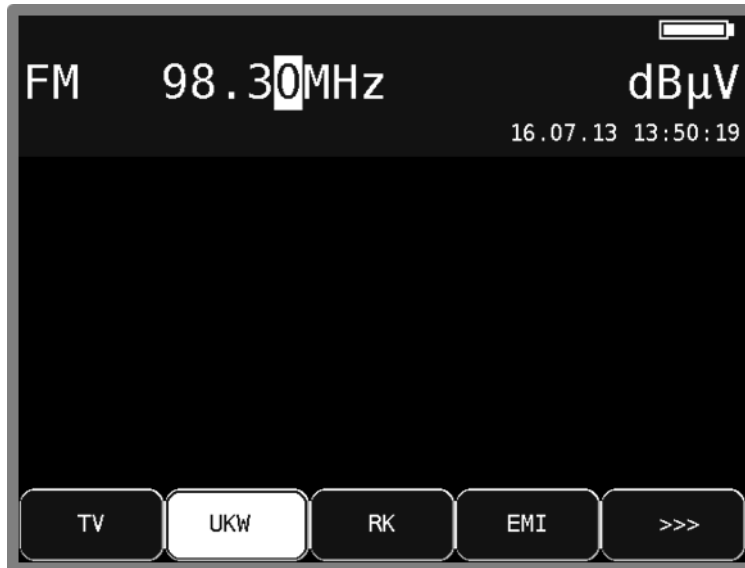


Abbildung 7-1 UKW Messbereich

### 7.1 Frequenzeingabe

Mit der Zehnertastatur oder über die Pfeiltasten kann eine Frequenz zwischen 87,40 und 108,20 MHz eingegeben werden.

Dabei ist die kleinste Frequenzauflösung 0,05 MHz (50 kHz). Mit der Taste **ENTER** wird die Eingabe bestätigt. Daraufhin wird der Empfänger abgestimmt und die jeweiligen Messwerte werden angezeigt. Falsche Eingaben werden auf die jeweiligen Minimal- bzw. Maximalwerte begrenzt.

### 7.2 Tonwiedergabe

Das UKW-Stereo Empfangsteil des Messgerätes demoduliert ein anliegendes UKW-Signal und gibt das Audiosignal auf die eingebauten Lautsprecher.

### 7.3 Stereoindikator

Der Stereodecoder des UKW-Empfängers wertet den 19 kHz-Pilotton aus. Bei vorhandenem Pilot erscheint der Hinweis STEREO in der obersten Zeile, ansonsten wird MONO angezeigt.



Abbildung 7-2 UKW Stereo-Indikator Anzeige

## 7.4 RDS (Radio Data System)

RDS ist das Pendant zum Videotext bei TV. Neben den Audiosignalen werden Zusatzdaten übertragen. Diese werden in PSK (Phase Shift Keying) auf einen 57 kHz Unterträger aufmoduliert. In der Norm EN50067 ist die Spezifikation für RDS verankert.

Die Daten werden in so genannten Gruppen versendet. Jede Gruppe überträgt unterschiedliche Informationen. Auch die Wiederholrate jeder Gruppe ist unterschiedlich.

Der Messempfänger wertet nur die Gruppen vom Typ 0A, 0B aus. Die Gruppen 0A bzw. 0B haben einen Anteil von ca. 40% am gesamten Datenaufkommen. Der Anteil bei den Gruppen 2A und 2B beträgt lediglich 15%. In den Gruppen 0A und 0B wird unter anderem der Programmname mit max. 8 Zeichen übertragen.

Der Programmname wird in der obersten Zeile des Displays angezeigt. Im obigen Beispiel "BAYERN 3". Zusätzlich zum Programmnamen wird der PI (Program Identification) – Code in der obersten Displayzeile eingeblendet. Der PI-Code dient zur eindeutigen Identifikation des Radioprogramms.

## 7.5 Suchlauf

Mit dieser Funktion kann der komplette Bereich (87,40...108,20MHz) nach UKW-Rundfunksignalen durchsucht werden. Der Suchlauf wird gestartet, indem der Messempfänger zunächst auf eine Frequenz abgestimmt wird, von der aus die Suchfunktion starten soll.

Nach einer neuen Kanaleingabe erscheint der Menüpunkt **2.FUNKTION** invers. Das heißt, mit den Pfeiltasten kann die Frequenz eingestellt werden bzw. wird eine laufende Messung abgebrochen. Um den Suchlauf auszulösen, ist vorher die Taste **F2** zu betätigen, wodurch die 1. Funktion der Pfeiltasten aktiviert wird. Durch Betätigung der Taste **↑** startet der Suchlauf in positive Richtung. Mit der Taste **↓** entsprechend in negative Richtung. An den Bandgrenzen fährt der Suchlauf am anderen Bandende fort. Durch Drücken der Taste **ENTER** lässt sich die Suchfunktion jederzeit beenden. Während der Suchlauf läuft, steht im Display der Hinweis SCAN.

## 7.6 Pegelmessung

Sobald das Gerät auf eine Frequenz abgestimmt ist, wird die Pegelmessung ausgelöst und der gemessene Wert in dBµV angezeigt. Der Messbereich liegt zwischen 25 und 120 dBµV mit 0,1 dB Auflösung. Die Messrate für den numerischen Pegelwert beträgt ca. 3 Hz.

### 7.6.1 Akustische Pegeltendenz

Wenn beim Einpegeln z.B. einer Antenne kein Sichtkontakt zum Messgerät besteht, kann ein akustisches Pegeltendenzsignal hinzugeschaltet werden. Dabei wird auf den Lautsprecher ein Tonsignal gegeben, dessen Frequenz sich proportional zu dem gemessenen Pegel ändert. Mit steigendem Pegel erhöht sich die Frequenz des Tonsignals und umgekehrt. Über den Menüpunkt **PEGEL AKU** kann das Tonsignal ein- und ausgeschaltet werden. Bei eingeschaltetem Tonsignal erscheint der Menüpunkt invertiert.

## Kapitel 8 RK (Rückkanal)-Messbereich

Der RK-Bereich wird über **RANGE** -> **RK** aufgerufen.

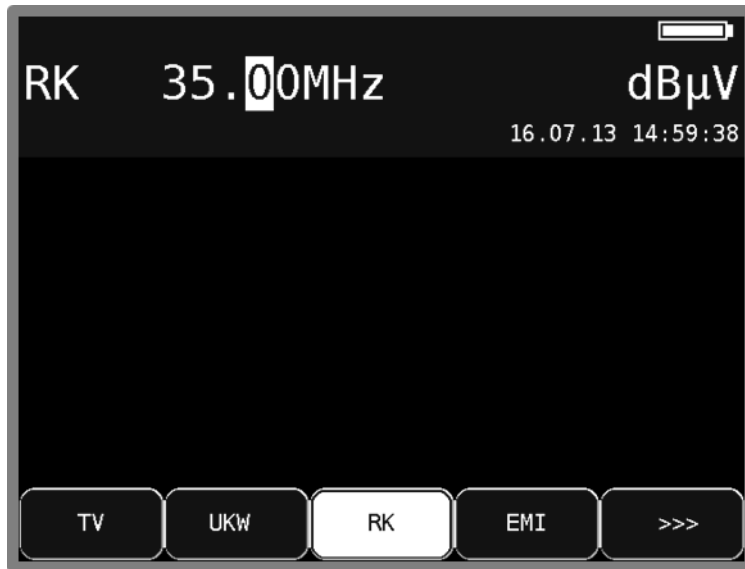


Abbildung 8-1 RK Messbereich

### 8.1 Frequenzeingabe

Mit der Zehnertastatur oder den Pfeiltasten kann eine Frequenz zwischen 5,00 MHz und 65,00 MHz eingegeben werden.

Dabei ist die kleinste Frequenzauflösung 0,05 MHz (50 kHz). Mit der Taste **ENTER** wird die Eingabe bestätigt. Falsche Eingaben werden auf den entsprechenden Minimal- bzw. Maximalwert begrenzt.

### 8.2 Pegelmessung

Sobald das Gerät auf eine Frequenz abgestimmt ist, wird die Pegelmessung ausgelöst und der gemessene Wert in dBµV angezeigt. Der Messbereich liegt zwischen 25 und 120 dBµV mit 0,1 dB Auflösung. Die Messrate für den numerischen Pegelwert beträgt ca. 3 Hz.

#### 8.2.1 Max-Hold-Funktion

Die Nutzsignale auf dem Rückweg einer Kabelanlage werden von den aktiven (im Online-Zustand) Kabelmodems erzeugt. Je nach Clustergröße eines Netzes dürfen die Kabelmodems auf mehr oder weniger vielen Frequenzen senden. Die angemeldeten Kabelmodems dürfen nur in bestimmten kurzen Zeitschlitzten senden. Daher kann der maximale Pegel bei einer Frequenz nur sehr kurz anliegen.

Aus diesem Grund kann im Messgerät eine Max-Hold-Funktion zugeschaltet werden. Dabei wird ab dem Zeitpunkt der Aktivierung der maximale Pegel gespeichert. Die Anzeige verändert sich nur, wenn zeitweise ein noch größerer Pegel anliegt. Über den Menüpunkt **MAX\_HOLD** kann diese Funktion ein- und ausgeschaltet werden. Ist die Max-Hold-Funktion in Betrieb, ist der Menüpunkt invers dargestellt.

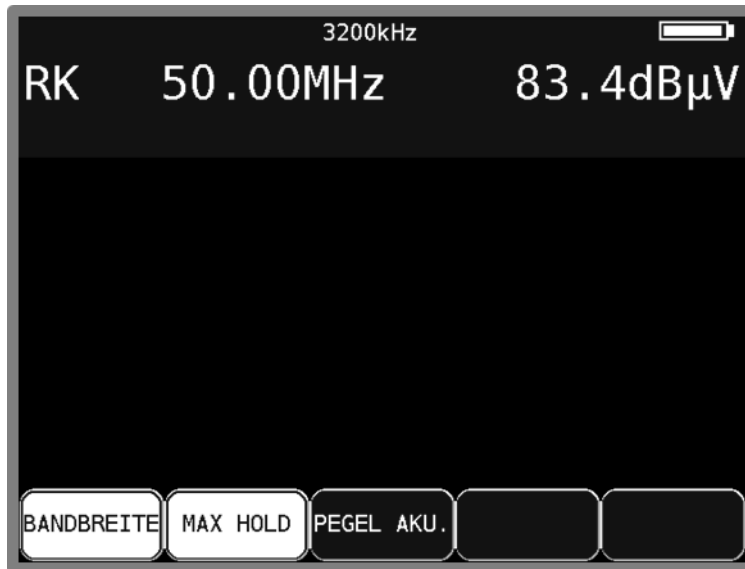


Abbildung 8-2 RK Max-Hold Einstellung

### 8.2.2 Einstellen der Kanalbandbreite

Kabelmodems senden in Bursts mit den Modulationsarten QPSK bzw. QAM. Da jedem aktiven Kabelmodem nur bestimmte Zeitschlitze zugewiesen sind, kann es nur kurzzeitig senden, das heißt, einen kurzen Burst in QPSK bzw. QAM erzeugen.

Um den Pegel im Rückweg exakt zu messen muss dem Messgerät die Kanalbandbreite des Rückwegsignals bekannt sein. Im DOCSIS-Standard sind die Bandbreiten 200 kHz, 400 kHz, 800 kHz, 1,6 MHz, 3,2 MHz und 6,4 MHz festgelegt. Diese entsprechen den verwendeten Symbolraten 160 kBd, 320 kBd, 640 kBd, 1280 kBd, 2560 kBd und 5120 kBd. Über den Menüpunkt **BANDBREITE** kann diese Einstellung vorgenommen werden.

Ist eine der Bandbreiten aktiviert, passt das Gerät seine Messbandbreite automatisch an die Kanalbandbreite an. Ferner nimmt es eine Pegelkorrektur bezüglich der eingestellten Kanalbandbreite vor.

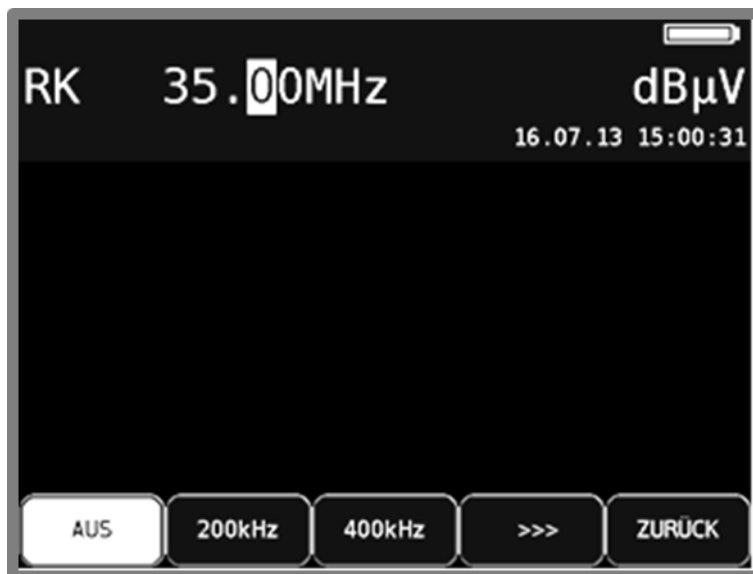


Abbildung 8-3 RK Messbandbreite Auswahl

Über den Menüpunkt **BANDBREITE** -> **AUS** wird die Anpassung auf die Kanalbandbreite ausgeschaltet. Jetzt misst das Gerät mit einer Messbandbreite von 1 MHz.

Diese Einstellung sollte vorgenommen werden, wenn als Signalquelle ein Kammgenerator (Sinussignal) oder ein Rauschgenerator verwendet wird. Das ist auch die Werkseinstellung des Gerätes. Die Einstellung der Kanalbandbreite wird im nichtflüchtigen Speicher abgelegt. Ferner berücksichtigt der Abstimm Speicher diese Einstellung.

### 8.2.3 Akustische Pegeltendenz

Wenn beim Einpegeln kein Sichtkontakt zum Messgerät besteht, kann ein akustisches Pegeltendenzsignal zugeschaltet werden. Dabei wird auf den Lautsprecher ein Tonsignal gegeben, dessen Frequenz sich proportional zu dem gemessenen Pegel ändert. Mit steigendem Pegel erhöht sich die Frequenz des Tonsignals und umgekehrt. Über den Menüpunkt **PEGEL AKU** kann das Tonsignal ein- und ausgeschaltet werden. Bei eingeschaltetem Tonsignal erscheint der Menüpunkt invertiert.

## Kapitel 9 Störstrahlungsmessung

Seit Mai 2009 gilt die „Verordnung zum Schutz von öffentlichen Telekommunikationsnetzen und Sende- und Empfangsfunkanlagen, die in definierten Frequenzbereichen zu Sicherheitszwecken betrieben werden“ (SchuTSEV). In ihr wird zum Beispiel die Abschaltung von analogen TV-Inhalten in den Sonderkanälen S2 bis S5 zum Schutz von Flugfunkfrequenzen (108 – 137 MHz) geregelt. Darüber hinaus stellt die Verordnung auch hohe Anforderungen an die Kabelnetze hinsichtlich ihrer maximal zulässigen, ausgesendeten Störfeldstärken.

Das Prinzip des in diesem Messgerät implementierten Verfahrens zur Störstrahlungsmessung wird von vielen bedeutenden Kabelnetzbetreibern eingesetzt und ist zu deren Messverfahren vollständig kompatibel.

Grundlagen zur Störstrahlungsmessung und zum benötigten Messequipment finden sich in der Application Note „AN002 – Störstrahlungsmessung“. Dieses Dokument erhalten Sie auf der Internetseite [www.kws-electronic.de](http://www.kws-electronic.de) unter „SUPPORT“ -> „Application Notes“.

### 9.1 Aufruf

Die Störstrahlungsmessung (EMI) wird über **RANGE** -> **EMI** aufgerufen.



Abbildung 9-1 Störstrahl Messbereich

### 9.2 Frequenzeingabe

Mit Hilfe der Zehnertastatur oder der Pfeiltasten kann eine Frequenz zwischen 45,00 MHz und 868,00 MHz eingestellt werden. Die Schrittweite beträgt 50 kHz. Mit der Taste **ENTER** wird die Eingabe bestätigt. Es ist wichtig, dass Kennfrequenzgenerator und Messempfänger auf dieselbe Frequenz abgestimmt sind.



### 9.3 Auswahl der Antenne

Die angezeigte Feldstärke wird durch Messung der Antennenspannung und Umrechnung unter Berücksichtigung der physikalischen Eigenschaften der verwendeten Antenne gewonnen.

Die verwendete Antenne kann unter **ANTENNE** eingestellt werden. Derzeit werden die Typen EMI 240 und EMI 241 unterstützt.

Die Antenne EMI 241 hat bereits einen Vorverstärker integriert. Bei der Antenne EMI 240/Y ist darauf zu achten, dass nur in Verbindung mit dem Vorverstärker EMI 240/V korrekte Messergebnisse erzielt werden.

#### 9.3.1 Benutzerdefinierte EMI-Antenne

Darüber hinaus kann eine benutzerdefinierte Antenne angelegt werden. Unter dem Menüpunkt **EMIAN** können der Name und der Korrekturfaktor der EMI-Antenne eingegeben werden.

Mit den Pfeiltasten  $\uparrow/\downarrow$  kann zwischen Name und Faktor gewählt werden und mit der Taste **Rechts** gelangt man in das jeweilige Editierenmenü. Die Eingabe wird mit **ENTER** übernommen.



Abbildung 9-2 Störstrahl Messung Antennenauswahl

Der geänderte Name der benutzerdefinierten Antenne wird auch für den entsprechenden Menüpunkt im Menü **ANTENNE** übernommen. Der eingegebene Korrekturfaktor bestimmt die Umrechnung des vom Messempfänger gemessenen Pegels in dBµV in die angezeigte Feldstärke in dBµV/m. Dabei gilt folgende Beziehung:  $E[\text{dB}\mu\text{V}/\text{m}] = L[\text{dB}\mu\text{V}] + \text{Faktor} [\text{dB}]$ .

### 9.4 Eingabe des Abstandes

Die Grenzwerte für die Einhaltung der EMV sind auf einen Abstand von 3m zur Außenwand des Gebäudes bezogen. Da es nicht immer möglich ist, in 3m Abstand zu messen, kann die Störfeldstärke in einem größeren Abstand gemessen und unter Berücksichtigung des aktuellen Abstandes zum Gebäude auf den Bezugsabstand 3m umgerechnet werden. Das Messgerät benötigt für die Umrechnung die Eingabe der Entfernung.

Unter **ABSTAND** kann die Messentfernung eingegeben werden. Diese kann bequem unter Zuhilfenahme des an der Antenne EMI 240/Y montierbaren und optional erhältlichen Entfernungsmessers DLE 70 bestimmt werden.

## 9.5 Eingabe des Grenzwertes

Es gibt amtliche Vorschriften für die Einhaltung der Störabstrahlung von Kabelanlagen. Diese sieht Grenzwerte für die Emissionsfeldstärke in 3 m Abstand vor. Diese maximale Feldstärke kann in das Gerät eingegeben werden. Das Gerät verwendet ihn für bestimmte Warnungen bei Überschreitung des Grenzwertes. Unter **GRENZE** kann die maximale Feldstärke in dB $\mu$ V/m eingegeben werden.

## 9.6 Auswertung der Kennung

Die Störstrahlungsmessung basiert auf der Verwendung des Kennfrequenzgenerators KFG 242. Dieser Generator dient als definierte Störquelle in einer Kabelanlage und sollte in die Kopfstelle integriert werden.

Für die eindeutige Zuordnung der Störemission ist das Signal des Störsenders mit einer Kennung moduliert. Diese kann in Form eines 13-Zeichen langen Textes im Kennfrequenzgenerator programmiert werden.

Das Messgerät demoduliert die Kennung und zeigt sie im Display in der oberen Zeile an. Um anzudeuten, dass die Kennung laufend empfangen wird, löscht das Gerät den Text und baut ihn wieder auf.

## 9.7 Messung der Störfeldstärke

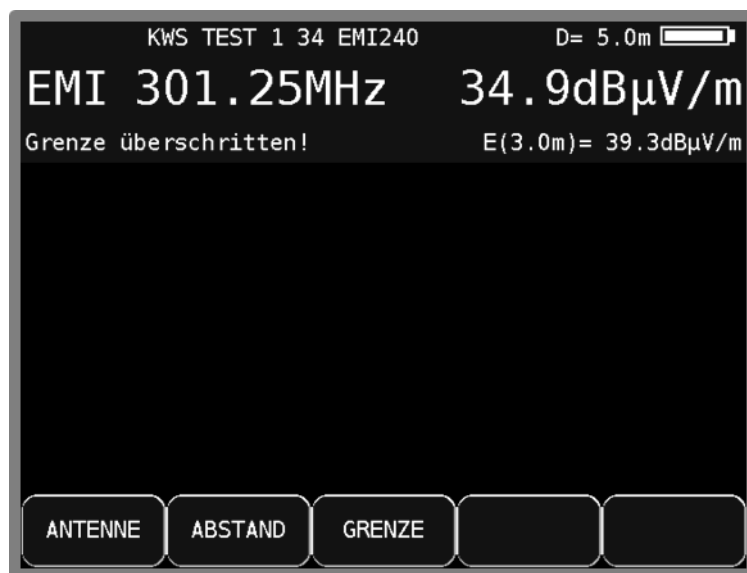


Abbildung 9-3 Störstrahl Feldstärkenmessung

Sobald das Gerät auf eine Frequenz abgestimmt ist, misst es die Antennenspannung der Empfangsantenne und rechnet diese in eine äquivalente Feldstärke um. Die absolute Feldstärke wird in größerer Schrift in dB $\mu$ V/m angezeigt. Der Messbereich erstreckt sich von 3 – 103 dB $\mu$ V/m (EMI 241) bzw. 5 – 105 dB $\mu$ V/m (EMI 240) mit einer Auflösung von 0,1 dB $\mu$ V/m. Gleichzeitig errechnet das Gerät in Verbindung mit dem aktuellen Abstand eine Bezugfeldstärke auf 3m Abstand zum Gebäude und zeigt sie in kleinerer Schrift in der Zeile über der Menüleiste an. Liegt die Bezugfeldstärke über der eingestellten Grenze, so wird eine Warnmeldung im Display eingeblendet. Gleichzeitig ertönt ein akustisches Warnsignal über den Lautsprecher.

## 9.8 Einstellen der Kennung

Das Messgerät bietet eine Hilfestellung zum Einstellen der Kennung des Kennfrequenzgenerators. Wie die Kennung am KFG 242 eingestellt und verändert werden kann ist der Application Note „AN002 – Störstrahlungsmessung“ zu entnehmen.

Ist ein empfangenes Zeichen aus der Kennung mit einer Markierung versehen die anzeigt, dass es sich bei diesem Zeichen um dasjenige handelt, das mit zwei Tasten am KFG 242 verändert werden kann, wird dieses Zeichen im Display invertiert dargestellt. Wird kein Zeichen invertiert dargestellt (im Regelbetrieb) bedeutet das, dass aktuell kein Zeichen für eine Abänderung selektiert ist.

## 9.9 Fernspeisung

Der Messempfänger kann über die HF-Eingangsbuchse eine Fernspeisespannung liefern, um aktive Empfangsantennen zu versorgen. Die Antennen EMI 240 (bzw. der Vorverstärker EMI 240/V) und EMI 241 benötigen eine Speisung mit 5 V.

Die Versorgung ist kurzschlussfest und liefert maximal einen Strom von 100 mA. Bei einem Kurzschluss bzw. einem zu hohen Strom schaltet das Gerät die Fernspeisung automatisch ab. Die rote LED an der HF-Eingangsbuchse leuchtet auf, sobald die Fernspeisung aktiviert ist.



Abbildung 9-4 Störstrahlungsmessung Fernspeisung

**ACHTUNG!** Vor dem Einschalten einer Fernspeisung sollte immer die Verträglichkeit des angeschlossenen Systems mit der gewählten Fernspeisung überprüft werden. Sonst können eventuell Abschlusswiderstände überlastet oder aktive Komponenten zerstört werden.

### 9.9.1 Einstellen der Fernspeisespannung

Mit der Taste **MODE** öffnet sich das Aufklapp-Menü. Über den Menüpunkt **DC out** gelangt man in ein Auswahlménü, in dem man zwischen 0 V und 5 V wählen kann.

## Kapitel 10 Upstream-Generator

Als Hilfsmittel für eine Analyse des Rückwegbereichs steht der Upstream Generator zur Verfügung. Damit können ein oder vier Träger im Bereich von 5 bis 65 MHz gesendet werden. Typischerweise nimmt der Upstream Generator dabei die Position eines Modems ein und mit einem weiteren Messempfänger in der Kopfstelle bzw. an der Stelle eines CMTS wird das dort ankommende Signal ausgewertet.

Der oder die Träger werden unmoduliert, als reines Sinussignal, oder moduliert, als PRBS-Signal (Pseudorandom binary sequence) gesendet. Mit einem Sinussignal können Informationen über die ankommende Pegelstärke gewonnen werden, wohingegen mit einem modulierten Signal außerdem Fehlerraten, also MER und BER, ermittelt werden können.

Mit einem angepassten Messempfänger vom Typ AMA310 / UPM 3500 / WA 71 in der Kopfstelle besteht somit die Möglichkeit im Messbereich Rückkanal auf einen Träger abzustimmen. Es können Pegel, sowie bei einem modulierten Signal MER und BER gemessen, das Konstellationsdiagramm überprüft, eine Überwachung gestartet oder der DataGrabber verwendet werden. Sollte das Messgerät in der Kopfstelle die Freischaltung für SNMP besitzen und über LAN mit dem Netzwerk verbunden sein, können die Ergebnisse der Messung an einem am Netzwerk angeschlossenen Laptop zum Beispiel mit der AMA.remote Software direkt an der Position des Upstream Generators ausgewertet werden.

### 10.1 Aufruf

Der Upstream-Generator wird über **RANGE** -> **Upstr. Gen.** aufgerufen.



Abbildung 10-1 Upstream Generator Messbereich

Da sich der Anwendungsbedarf beispielsweise in einem belegten und einem unbelegten Rückwegbereich unterscheiden kann, stehen zwei Profile zur Verfügung. Durch Auswahl eines der Profile gelangt man zur Konfigurations- und Sendeansicht.

## 10.2 Konfiguration

Über den Menüpunkt **KONFIG.** gelangt man zu den Einstellmöglichkeiten.

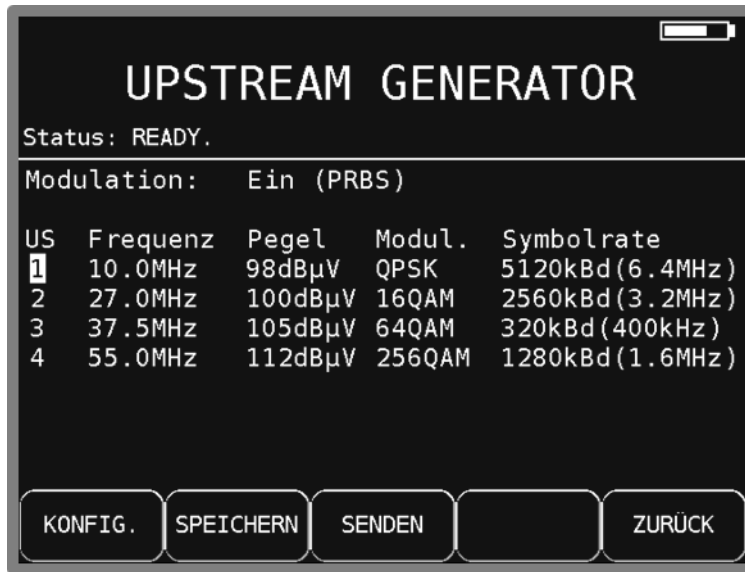


Abbildung 10-2 Upstream Generator Übersicht

### 10.2.1 Einstellen der Modulation

Durch Aufruf des Menüpunkts **SINUS/QAM** wird die Modulation aktiviert oder deaktiviert. Am Bildschirm wird unter Modulation entsprechend „Ein (PRBS)“ oder „Aus (Sinus)“ angezeigt.

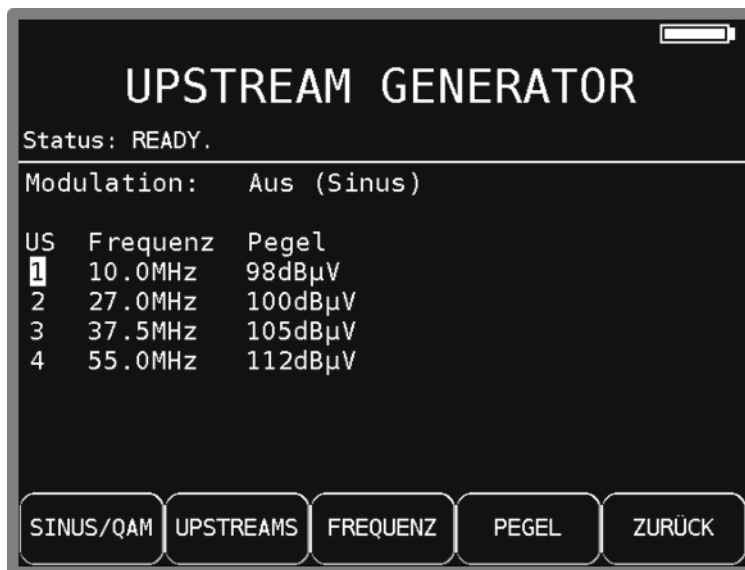


Abbildung 10-3 Upstream Generator Konfigurationsauswahl

Bei aktivierter Modulation erscheint der Menüpunkt **SINUS/QAM** invertiert.

## 10.2.2 Einstellen der Upstreamanzahl

Unter dem Menüpunkt **UPSTREAMS** wird die Anzahl der Träger angegeben. Es kann zwischen einem und vier Trägern gewählt werden.

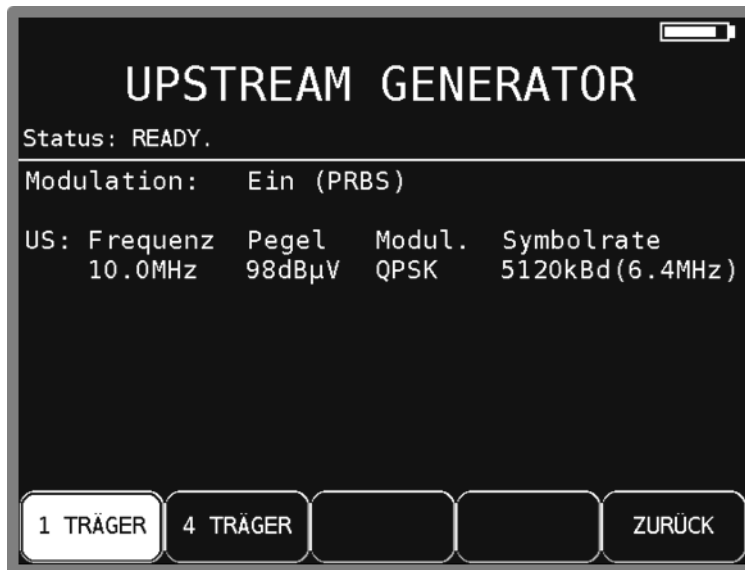


Abbildung 10-4 Upstream Generator Trägerauswahl

## 10.2.3 Frequenzeingabe

Nach Aktivierung des Menüpunkts **FREQUENZ** wird mit Hilfe der Zehnertastatur oder der Pfeiltasten eine Frequenz zwischen 5MHz und 65MHz eingestellt. Dabei ist die kleinste Frequenzauflösung 0,1 MHz (100 kHz).

Durch Betätigen der Pfeiltaste  $\uparrow/\downarrow$  kann die Dezimalstelle der aktuellen Cursorposition von 0-9 verändert werden. Der Cursor kann mit den Tasten Links/Rechts nach links und rechts verschoben werden. Mit der Taste **ENTER** wird die Eingabe bestätigt. Ist der eingegebene Wert außerhalb des gültigen Bereichs wird dieser auf den entsprechenden Minimal- bzw. Maximalwert begrenzt.

## 10.2.4 Sendepegel eingabe

Nach Aktivierung des Menüpunkts **PEGEL** wird mit Hilfe der Zehnertastatur oder der Pfeiltasten ein Pegel zwischen 70 und 112 dBμV eingestellt. Dabei ist die kleinste Pegelauflösung 1 dB.

Durch Betätigen der Pfeiltasten  $\uparrow/\downarrow$  kann die Dezimalstelle der aktuellen Cursorposition von 0-9 verändert werden. Der Cursor kann mit den Tasten  $\leftarrow/\rightarrow$  nach links und rechts verschoben werden. Mit der Taste **ENTER** wird die Eingabe bestätigt. Ist der eingegebene Wert außerhalb des gültigen Bereichs wird dieser auf den entsprechenden Minimal- bzw. Maximalwert begrenzt.

## 10.2.5 QAM-Ordnung

Bei aktivierter Modulation, das bedeutet wenn ein PRBS-Signal gesendet werden soll, wird über den Menüpunkt **MODULATION** die QAM-Ordnung ausgewählt. Es stehen QPSK, 16QAM, 64QAM, und 256QAM zur Auswahl.

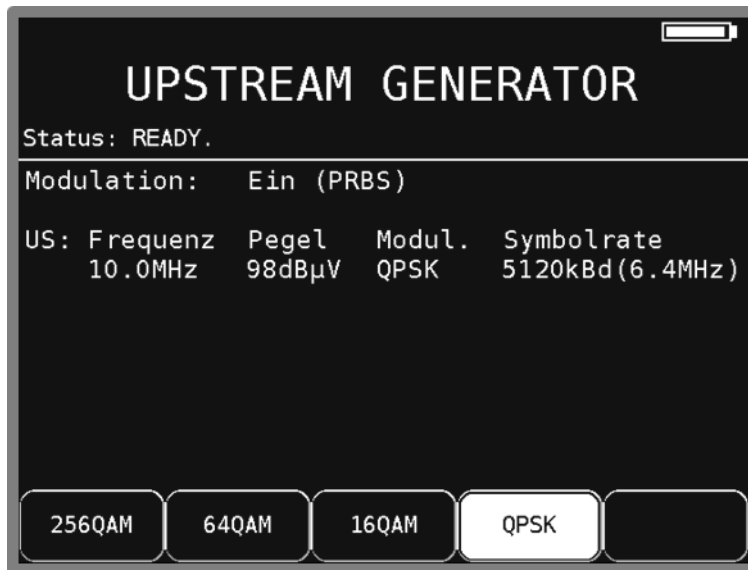


Abbildung 10-5 Upstream Generator Modulationsauswahl

### 10.2.6 Einstellen der Symbolrate

Bei DOCSIS sind Bandbreiten 400 kHz, 800 kHz, 1,6 MHz, 3,2 MHz und 6,4 MHz mit den Symbolraten 320 kBd, 640 kBd, 1280 kBd, 2560 kBd und 5120 kBd üblich. Über den Menüpunkt **SYMBOLRATE** kann diese Einstellung bei aktivierter Modulation vorgenommen werden.

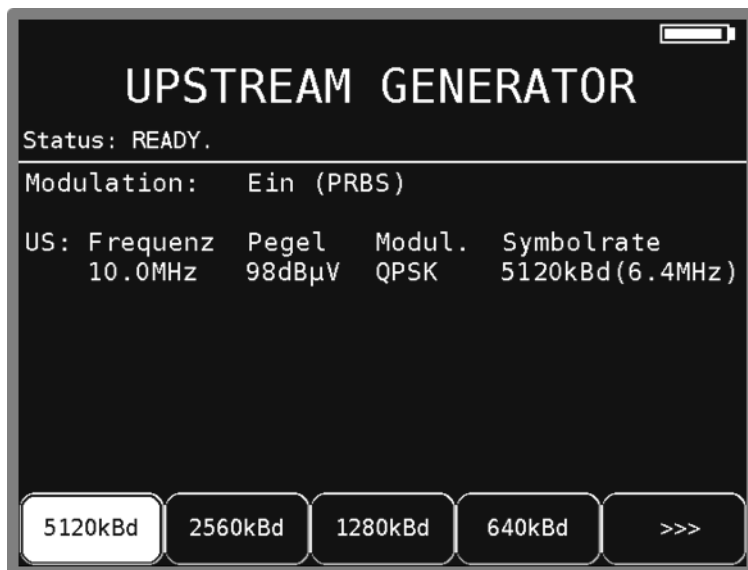


Abbildung 10-6 Upstream Generator Symbolratenauswahl

## 10.3 Speichern

Mit Hilfe des Menüpunkts **SPEICHERN** werden die vorgenommenen Einstellungen im aktuellen Profil gesichert.

## 10.4 Senden

Während des Bootens des entsprechenden Moduls erscheint "Booting..." am Bildschirm. Wenn dieser Vorgang abgeschlossen ist wechselt die Anzeige zu "Ready" und der oder die Träger können über den Menüpunkt **SENDEN** aktiviert werden. Der Status wechselt dann auf "Transmitting...".

**ACHTUNG!** Vor dem Senden im Rückwegbereich sollte sichergestellt werden, dass kein aktives DOCSIS-System gestört wird. Bei einem mit Docsisupstreams belegtem Rückwegbereich sollten Frequenzen zwischen den aktiven DOCSIS-Upstreams ausgewählt werden. Beachten sie dabei auch die Bandbreiten. Sonst können eventuell bestehende Verbindungen zwischen Modems und CMTS gestört werden.

Während des Sendevorgangs erscheint der Menüpunkt invertiert. Um die Übertragung zu beenden, wird der Menüpunkt **SENDEN** erneut angewählt.

## 10.5 Telemetriedkanal

Während des Upstreamgeneratorbetriebes kann gleichzeitig ein Videobild dargestellt werden, das zur Fernüberwachung von Messungen genutzt werden kann.

Dieses Videobild kann über einen vorher abgespeicherten analogen oder digitalen TV-Kanal übertragen werden. Wird zum Beispiel die Oberfläche eines Messgerätes, das die vom Upstreamgenerator gesendeten Signale auswertet, mit Hilfe eines Video-Encoders auf den Telemetriedkanal gelegt, können geänderten Einstellungen des Generators an einem anderen Ort kontrolliert werden.

### 10.5.1 Abspeichern des Telemetriedkanals

Im TV-Bereich (Analog oder DVBC) muss ein Sender abgestimmt sein.

Mit der Taste **MODE** gelangt man zu dem Menüpunkt **Als Telemetriedkanal speichern**. Bei Aufruf mit **ENTER** wird wie im "Kapitel 14.1 - Einspeichern" ein Menü geöffnet, in dem der aktuell gespeicherte Telemetriedkanal angezeigt wird. Mit **ENTER** erfolgt die Speicherung. Wie bei allen Abstimmungsplätzen muss das Überschreiben noch mal bestätigt werden. Es kann jeweils nur ein Telemetriedkanal gespeichert sein, weshalb auch keine Speichernummer angezeigt wird.

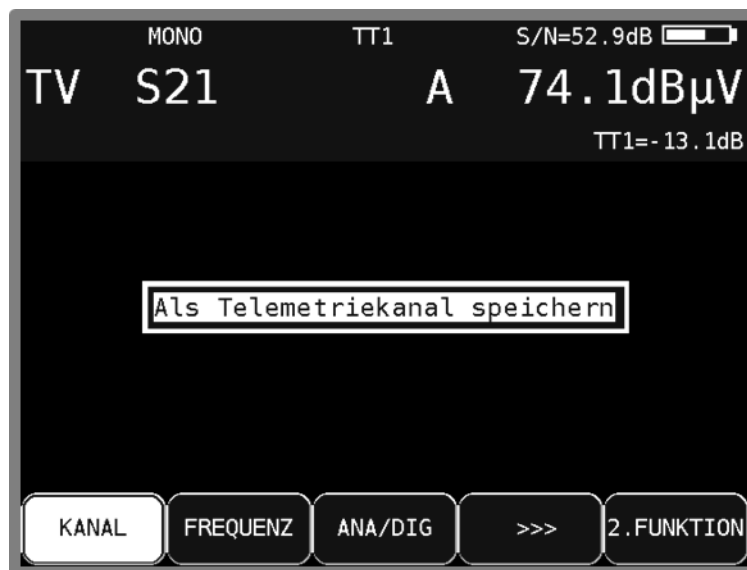


Abbildung 10-7 Telemetriedkanal Festlegung



## 10.5.2 Aufruf des Telemetriedkanals

Zunächst muss das Gerät im Upstreamgeneratormodus aktiv sein, also bereits gebootet haben. Mit der Taste **OSD/VID** wird der gespeicherte Telemetriedkanal aufgerufen und die Videodarstellung wird als überlagertes Bild zusätzlich zu der Oberfläche des Upstreamgenerators eingeblendet. Mit Hilfe des Menüpunkts **OSD** kann zwischen der überlagerten und reinen Videodarstellung gewechselt werden. Mit der Taste **OSD/VID** gelangt man wieder in den Ausgangszustand der Upstreamgeneratoroberfläche.

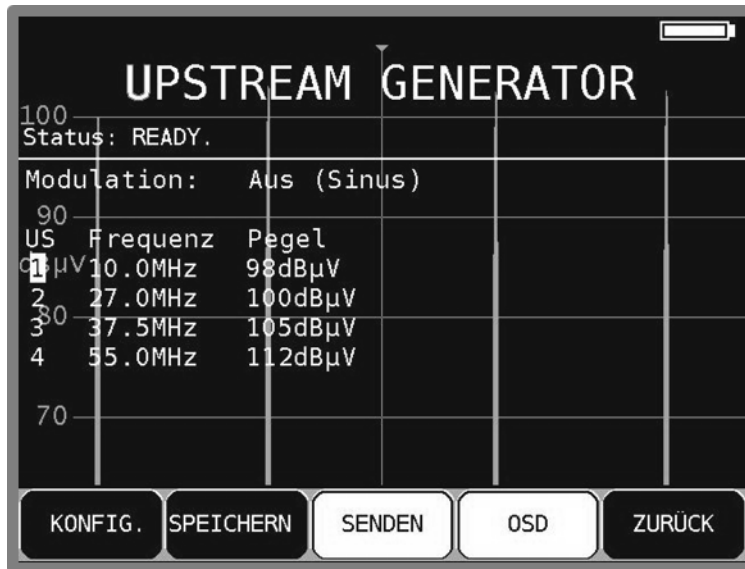


Abbildung 10-8 Upstream Generator Messung mit Telemetrie bild

## Kapitel 11 DOCSIS-Analyzer

### 11.1 Einführung

Der Analyzer des Messempfängers verhält sich konform zur Spezifikation DOCSIS 3.0. DOCSIS steht für „Data-Over-Cable Service Interface Specification“. Der Standard legt die Regeln für einen schnellen, bidirektionalen Kommunikations- und IP-Datenaustausch zwischen Kopfstelle und Benutzer entweder über ein reines Koaxial-Netz oder ein HFC-Netz (hybrid fiber/coax) fest. Die Gegenstelle für das Kabelmodem (Cable Modem, CM) auf der Benutzerseite ist das CMTS (Cable Modem Termination System) in der Kopfstelle.

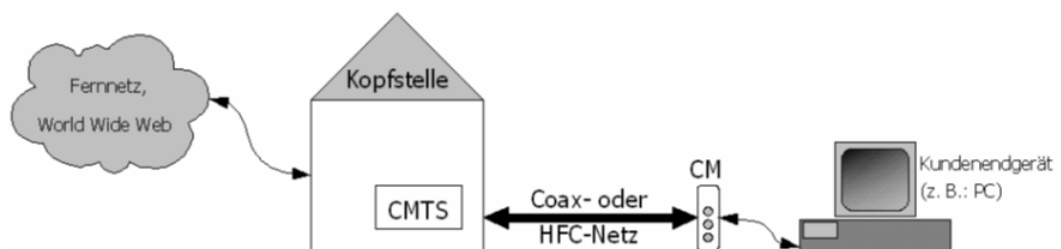


Abbildung 11-1 Kommunikationsnetz

Die Daten von der Kopfstelle zum Kunden werden im so genannten Downstream (DS) übertragen, die Information vom Kunden zurück im Upstream (US). US und DS werden im selben Kabel, aber in unterschiedlichen Frequenzbereichen übertragen.

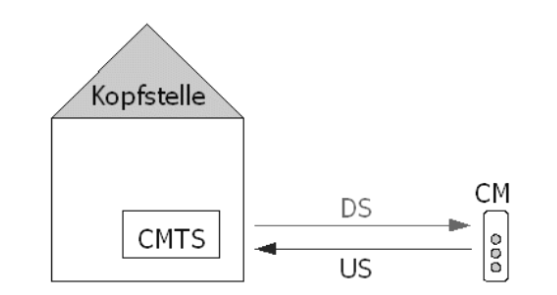


Abbildung 11-2 Kopfstelle Modem

Bei DOCSIS gibt es zwei verschiedene Spezifikationen: Euro- und US-DOCSIS. Beide Standards können mit dem Messgerät vermessen werden. Die Unterschiede liegen im DS-Fehlerschutz und in den DS-Kanalbandbreiten bzw. im Kanalaraster und im DS- und US-Frequenzbereich (siehe Kapitel 6.2.2 - Betriebsart DIGITAL (DVB-C, DOCSIS)). Der Inhalt der Nachrichten, die zwischen Kopfstelle und Benutzer ausgetauscht werden, ist in beiden Spezifikationen identisch.

### 11.2 Anschluss des Messempfängers an die Multimediadose

Für Messungen mit dem DOCSIS-Analyzer muss das Gerät über einen Adapter von F-Stecker auf IEC-Stecker mit dem F-Anschluss einer Multimediadose mit anliegendem DOCSIS-Signal verbunden werden.

### 11.3 Vermessung des DOCSIS-Downstream

Für den Downstream können dieselben Messparameter wie für ein DVB-C-Signal erfasst werden (MER, BER, Konstellationsdiagramm, Packet Error Messung, Pegelmessung; siehe Kapitel 6.2.2 - Betriebsart DIGITAL (DVB-C, DOCSIS)). Außerdem kann der Downstream über den Spektrumanalyzer beurteilt werden (siehe Kapitel 15 - Spektrumanalyzer).

### 11.4 DOCSIS-Analyse und Vermessung des DOCSIS-Upstreams

Um Informationen über den Upstream zu erlangen, muss das Messgerät erst einen gültigen Downstream-Kanal empfangen. Über den Downstream bekommt der DOCSIS-Analyzer Informationen über den Upstream und die Kommunikation mit dem CMTS. Über den Menüpunkt **MODULATION** -> **DOCSIS** im TV-Messbereich (6.2.2 - Betriebsart DIGITAL (DVB-C, DOCSIS)) wird der Downstream-Empfänger des Messgerätes aktiviert.

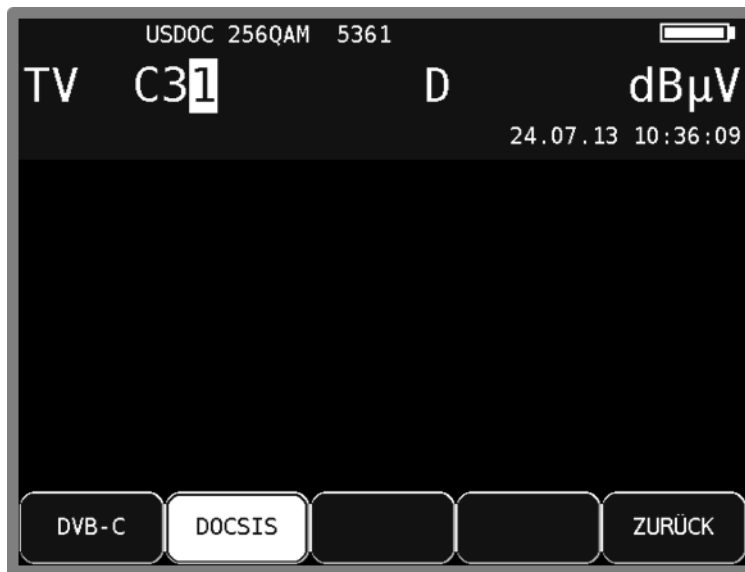


Abbildung 11-3 Messbereich DOCSIS

In einem weiteren Menü wird das Modulationsschema und die DOCSIS-Variante ausgewählt.

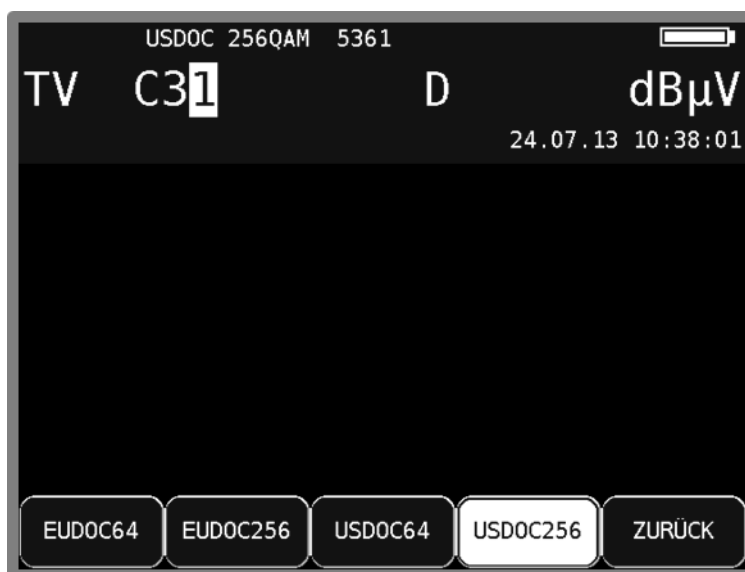


Abbildung 11-4 DOCSIS Modulationsart Auswahl

Die jeweils zugehörige Symbolrate wird automatisch eingestellt.

#### **Automatische Suche der DOCSIS-Variante:**

Wird ein neuer Kanal eingegeben, so versucht sich der Empfänger mit den aktuellen Einstellungen (DOCSIS-Variante, Modulationsschema) aufzusynchronisieren. Gelingt das nicht, so verwendet das Gerät alternativ die weiteren Einstellungen EUDOC64, EUDOC256, USDOC64 bzw. USDOC256, um das anliegende Signal zu empfangen.

Auf dem Grafikdisplay startet die Anzeige einer Zusammenfassung über die DOCSIS-Analyse.

Neben der direkten Kanaleingabe eines bekannten DOCSIS-DS-Kanals besteht auch die Möglichkeit einer automatischen Suche im gesamten TV-Frequenzband (siehe Kapitel 6.2.2.1.2 - Suchlauf).

#### **11.4.1 DOCSIS-DS-Parameter**

Sobald der Empfänger den DS-Synchronisationsvorgang beendet hat, werden einige Parameter im Messwert-Display eingeblendet. Der Hinweis LOCK bedeutet, dass der digitale Empfänger einen gültigen Datenstrom empfängt. Im Gegensatz dazu besagt UNLK, dass entweder die Qualität des anliegenden Signals nicht ausreichend ist, die Parameter des Empfängers nicht übereinstimmen, oder kein DOCSIS-Signal bei dieser Frequenz zu empfangen ist.

Hat sich der Empfänger synchronisiert, wird vom DOCSIS-Analyzer abgefragt, ob gültige DOCSIS-Pakete empfangen werden. Ist das der Fall, wechselt auf dem Grafikdisplay die Anzeige unter dem Punkt „Downstream“ von „Suche läuft...“ auf „gültig“.

#### **11.4.2 DOCSIS-US-Parameter**

Nachdem ein gültiger DS erkannt wurde, extrahiert der Analyzer automatisch Upstream-Parameter aus der Downstream-Information. Die wichtigsten werden auf dem Grafikdisplay angezeigt.

Nun wird eine Kommunikation mit dem CMTS aufgebaut. Hierbei werden iterativ die Sendeleistung sowie weitere wichtige Parameter für eine einwandfreie Kommunikation zwischen Kabelmodem und Kopfstelle eingestellt. Dieser Vorgang heißt „Ranging“. Im Grafikdisplay wird die aktuelle Sendeleistung angezeigt. Nach erfolgreichem ersten Ranging wechselt die Anzeige auf dem Grafikdisplay unter dem Punkt „Ranging“ von „läuft...“ auf „beendet“.

Nach erfolgreicher Synchronisation zwischen Kabelmodem und CMTS geht der Analyzer in einen Modus für kontinuierliches Ranging über, das heißt die Kommunikation mit dem CMTS wird aufrechterhalten und die Sendeleistung am Grafikdisplay nach jedem Datenaustausch aktualisiert.

#### **11.4.3 Down- und Upstream-Analyse mit DOCSIS-3.0-Analyzer**

Mit dem DOCSIS-3.0-Analyzer lässt sich zunächst eine Aussage darüber treffen, ob eine Kommunikation zwischen einem Modem und dem CMTS am Ort der Messung grundsätzlich funktioniert. Des Weiteren kann der Analyzer ein Instrument zum Einpegeln von Rückwegverstärkern darstellen.

Die Bootzeit beträgt beim DOCSIS-Analyzer etwa 18 Sekunden. Aktiviert man den DOCSIS-Analyzer erscheint zuerst ein Startbildschirm im Grafikdisplay auf dem der Fortschritt des Bootvorgangs durch einen Prozentwert angezeigt wird. Hierauf erscheint die eigentliche Grafikoberfläche des Analyzers.

Mit dem DOCSIS-3.0-Analyzer bietet das Gerät eine grafische Übersicht aller gebündelten Down- und Upstream-Kanäle mit deren Pegelverhältnissen und Kanalbandbreiten.

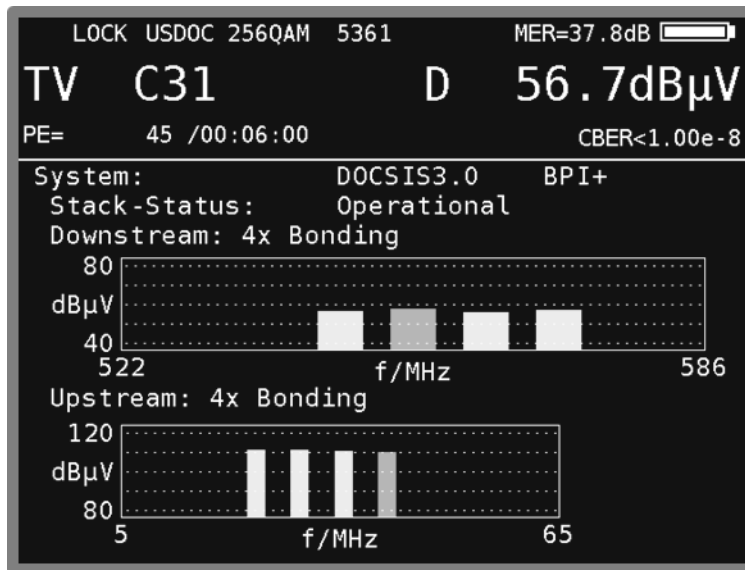


Abbildung 11-5 DOCSIS Typischer Messbildschirm

Folgende Messparameter stehen bei funktionierender DOCSIS-Verbindung am Grafikdisplay zur Verfügung:

- DOCSIS-Standard (z.B.: DOCSIS1.1, DOCSIS2.0)
- Anzeige des verwendeten Verschlüsselungssystems (z.B. BPI+)
- Synchronisationsstatus mit dem CMTS
- Anzahl der gebündelten DS-Kanäle
- Anzahl der gebündelten US-Kanäle

Die oberste Zeile gibt Auskunft über das DOCSIS-System, welches aktuell vermessen wird. Hier kann man ablesen, ob es sich um ein reines 1.1-, 2.0- oder 3.0-System handelt, oder ob ein so genannter Mixed-Mode aus verschiedenen Systemen aktiviert ist, sodass auch Modems nach verschiedenen Spezifikationen mit der Kopfstelle kommunizieren können.

Der Parameter „Stack-Status“ gibt Auskunft darüber, wie weit sich der Analyzer mit dem CMTS synchronisieren bzw. sich dort anmelden kann. Zu Beginn einer Messung sucht das Modem im Downstream nach Angaben darüber, wie es im Upstream senden muss. Werden diese Daten gefunden wechselt der Stack-Status auf „US Parameters Acquired“. Ist das Ranging erfolgreich ist der Status „Ranging Complete“. Kann das Modem über DHCP eine IP-Adresse beziehen lautet der Status „DHCP Complete“. Gelingt es die Anmeldung an der Kopfstelle vollständig abzuschließen wechselt der Status auf „Operational“.

Die grafische Übersicht bietet einen Gesamtüberblick über die vorliegenden Down- und Upstreamverhältnisse. Im Downstream wird zwischen Primary- und Secondary-Kanälen unterschieden.

Die Primary-Kanäle im Downstream enthalten SYNC- und UCD-Nachrichten, die Secondary-Kanäle nicht. Über Primary-Kanäle ist ein Verbindungsaufbau zwischen Modem und CMTS möglich, Secondary-Kanäle dienen nur der Datenratenvervielfachung. In der Grafik wird der Primary-Downstream-Kanal grün dargestellt. Die dazu gebündelten Kanäle erscheinen in Gelb. Es gibt Systeme, bei denen alle gebündelten Downstream-Kanäle Primary-Kanäle sind, in anderen Systemen gibt es nur einen Primary-Downstream. In letzterem Fall ist die Download-Datenrate höher, da die Sync- und UCD-Nachrichten nur auf einem Kanal verschickt werden und daher ein Overhead vermieden wird.

Bei den Upstream-Kanälen gibt es die Unterscheidung zwischen Primary- und Secondary-Kanälen nicht. Hier ist im Diagramm der Upstream grün abgebildet über den das Modem mit dem CMTS einen Verbindungsaufbau erfolgreich abschließen konnte. Die während der späteren Registrierung dazu gebondeten Upstream-Kanäle erscheinen gelb im Diagramm.

Der DOCSIS-3.0-Analyzer unterstützt eine Bündelung von bis zu 8 Downstream-Kanälen, die aber innerhalb von 64MHz liegen müssen. Dazu werden bis zu 4 gebündelte Upstream-Kanäle unterstützt.

Die obere Abbildung zeigt den Grafikbildschirm des DOCSIS-3.0-Analyzers nach erfolgreichem Ranging in einem DOCSIS3.0-System.

Abhängig vom Kabelnetzbetreiber ist es möglich, dass sich US- oder DS-Frequenz während der Messung automatisch ändern. Dies liegt daran, dass das CMTS in Anlagen mit mehreren Upstream- und Downstream-Frequenzen aus Gründen der gleichmäßigen Auslastung aller Kanäle das Modem auf andere Frequenzen zwingen kann. Im Messparameterbereich ist immer die Frequenz bzw. der Kanal ablesbar, auf dem das Modem gerade Daten empfängt. Gleiches gilt für die DOCSIS-Analyzer-Anzeige. Hier ist bei der Upstreamanzeige immer die Frequenz markiert, auf der das Modem gerade sendet. Auch andere US-Parameter können sich theoretisch während der Messung ändern.

#### 11.4.3.1 Downstream-Analyse

Über **MODE** öffnet sich das Menü und mit den Pfeiltasten und der Taste **ENTER** kann im Menü navigiert werden. Die nachfolgende Abbildung zeigt die Grafik, nachdem der Menüpunkt **DOWNSTREAM** aufgerufen wurde.

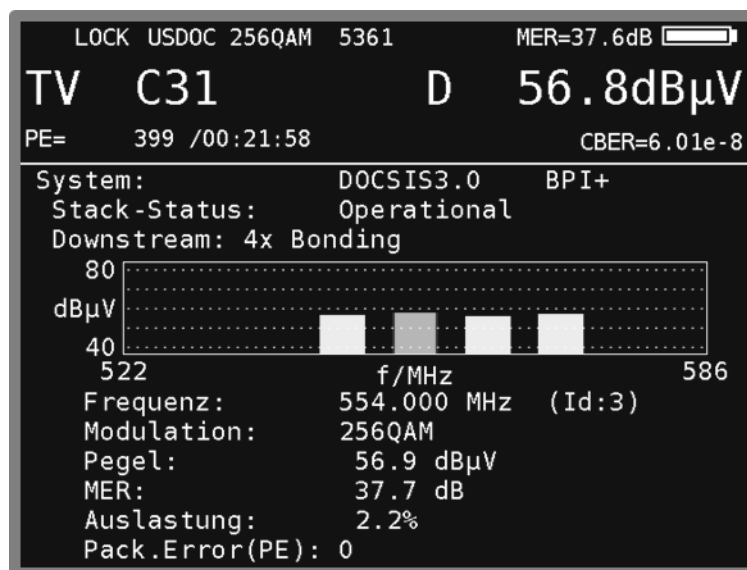


Abbildung 11-6 DOCSIS Downstream Analyse

Jeweils ein Balken steht für einen DS-Kanal. Mit den Tasten  $\leftarrow/\rightarrow$  kann der gewünschte Kanal in der Grafik ausgewählt werden. Der aktuell ausgewählte Kanal ist rot markiert. Die nachstehenden Informationen gelten für den markierten Kanal.

Jeder DS-Kanal im System besitzt eine eindeutige Identifikation (Id), die hinter der entsprechenden Frequenz angezeigt wird.

Die DS-Kanalauslastung gibt Auskunft darüber, wie viele MPEG-Pakete des DS-Datenstroms die DOCSIS-PID (Paketidentifikation) 0x1FFE in Relation zu allen ankommenden Paketen tragen. Die Auslastung wird nur für den grün markierten Primary-Kanal angezeigt.

### 11.4.3.2 Upstream-Analyse

Wird aus dem Hauptmenü der Menüpunkt **UPSTREAM** ausgewählt, dann werden weitere Informationen zu den US-Kanälen angezeigt.

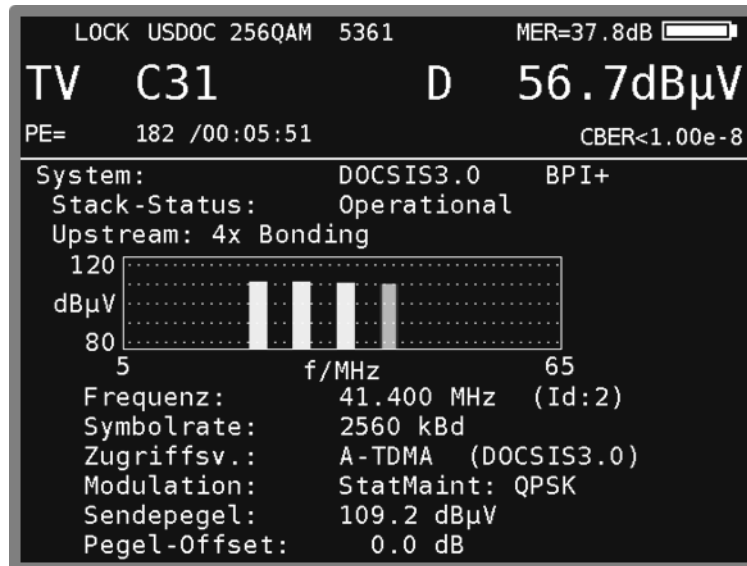


Abbildung 11-7 DOCSIS Upstream Analyse

Jeweils ein Balken steht für einen US-Kanal. Mit den Tasten  $\leftarrow/\rightarrow$  kann der gewünschte Kanal in der Grafik ausgewählt werden. Der aktuell ausgewählte Kanal ist rot markiert. Die nachfolgenden Informationen gelten für den markierten Kanal.

Jeder US im System besitzt eine eindeutige Identifikation (ID), die hinter der entsprechenden Frequenz angezeigt wird.

Über die Menüpunkte **ERWEITERT** und **FRQRESP** können weitere US-Informationen dargestellt werden, die in den nachfolgenden Abschnitten näher beschrieben werden.

Da auf ein und derselben Upstream-Frequenz viele DOCSIS-Modems mit dem CMTS kommunizieren, müssen sich die Modems einen Upstream-Kanal teilen. Auf welche Art und Weise dies geschieht lässt sich am Zugriffsverfahren ablesen. Bei DOCSIS1.1 steht ausschließlich TDMA (time division multiple access) als Zugriffsmethode zur Verfügung. Dabei teilen sich die Modems die Upstream Bandbreite in der Art, dass jedes Modem nur in bestimmten reservierten Zeitschlitzten sendet. Bei DOCSIS2.0 und 3.0 kommt darüber hinaus noch wahlweise A-TDMA (advanced TDMA) oder S-CDMA (synchronous code division multiple access) zum Einsatz. Bei A-TDMA kann im Upstream im Gegensatz zu DOCSIS1.1 auch mit 64QAM bei einer Symbolrate von 5120 kSymb/s gesendet werden. Bei S-CDMA können mehrere Modems gleichzeitig auf einer Frequenz senden. Das CMTS ordnet die Nachrichten den einzelnen Modems anhand spezieller Codes und des mathematischen Formalismus der Korrelation zu. Das Zugriffsverfahren wird vom CMTS vorgegeben und ist für alle angeschlossenen Modems verbindlich.

Während des Rangings bekommt das Modem bezüglich der Sendeleistung Korrekturwerte vom CMTS übermittelt. Diese Korrekturwerte können unter dem Punkt „Pegel-Offset“ im Grafikdisplay abgelesen werden. Das Modem regelt seine Sendeleistung immer so nach, dass der Pegel-Offset Null wird. Das bedeutet dann, dass Nachrichten, die das Modem versendet am CMTS mit dessen Wunschpegel ankommen.

Stellt man beispielsweise einen Rückkanalverstärker ein und variiert während der Messung die Verstärkung, ist der Offset ungleich Null. Hierauf regelt das Modem seine Sendeleistung so nach, dass beim nächsten Austausch von Rangingnachrichten der Offset wieder Null ist.

Ist der Pegel-Offset dauerhaft ungleich Null, liegt ein Fehler im Rückwegpfad vor (Beispiel: Das Modem sendet schon mit 114 dBµV und der Pegel-Offset zeigt +9 dB an; dann müsste das Modem mit 123 dBµV senden, damit die Sendeleistung von der Kopfstelle als korrekt bewertet wird; diese Sendeleistung kann das Modem nicht; eine mögliche Fehlerursache ist ein falsch eingestellter oder defekter Rückwegverstärker).

#### 11.4.3.3 Erweiterte Upstream-Zeitschlitzanalyse

Sobald der Rangingvorgang begonnen hat, lässt sich über **MODE** und mit **ENTER** der Menüpunkt **ERWEITERT** auswählen.

Die nachfolgende Grafik zeigt den DOCSIS-3.0-Analyzer.

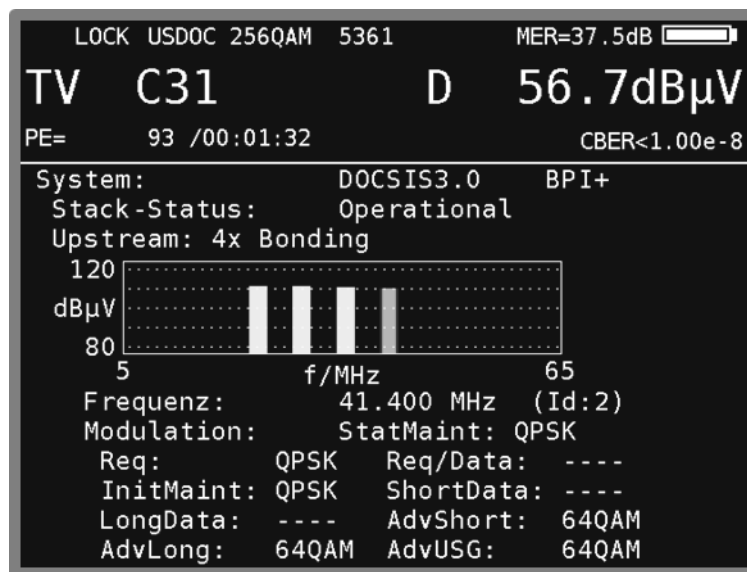


Abbildung 11-8 DOCSIS Upstream Details

Mit den Tasten  $\leftarrow/\rightarrow$  kann der gewünschte Upstream-Kanal in der Grafik ausgewählt werden

Mit **MODE** und **ENTER** wird das Menü **ERWEITERT** wieder verlassen.

#### 11.4.3.4 Upstream-Frequenzganganalyse

Sobald der Rangingvorgang beendet ist, lässt sich über **MODE** und mit **ENTER** der Menüpunkt **FRQRESP** auswählen.



Die verschiedenen DOCSIS-Spezifikationen sehen für den Upstream-Sender des Modems einen Equalizer vor. Dieser Entzerrfilter kann mit Filterparametern, die das CMTS individuell an jedes Modem versendet, konfiguriert werden.

Sinn und Zweck dieses Filters ist es, den Frequenzgang der durch die Upstream-Übertragungsstrecke zwischen Modem und Kopfstelle entsteht (beispielsweise durch Mikroreflektionen an Kabelschäden) auszugleichen. Aus den Equalizer-Parametern lässt sich also ableiten, welcher Frequenzgang innerhalb der Sendebandbreite des Modems (z. B. 3,2 MHz bei einer Symbolrate von 2560 kSymb/s) vorherrscht. Dieser Frequenzgang lässt sich im Untermenü FRQRESP beurteilen. Lässt sich das Untermenü nicht anwählen, versendet die Kopfstelle aktuell keine Equalizerdaten an die angeschlossenen Modems (dieses Feature ist optional in den DOCSIS-Spezifikationen).

Die nachfolgende Grafik zeigt den DOCSIS-3.0-Analyzer.

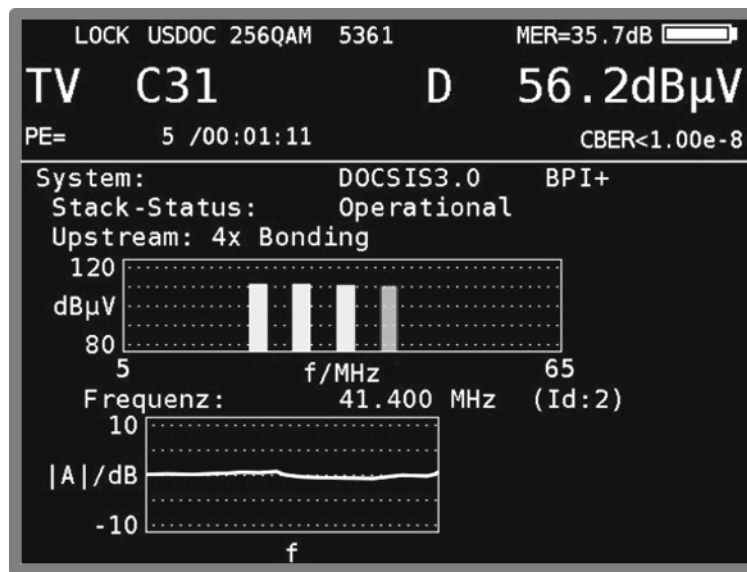


Abbildung 11-9 DOCSIS Frequenzanalyse

Mit den Tasten ← bzw. → kann der gewünschte Upstream-Kanal in der Grafik ausgewählt werden.

Der Frequenzgang wird immer von dem rot markierten Upstream-Kanal angezeigt.

Mit **MODE** und **ENTER** wird das Menü **FRQRESP** wieder verlassen.

#### 11.4.4 Speed-Test mit dem DOCSIS-Analyzer

Mit dem Speed-Test (Datendurchsatztest) kann ermittelt werden, welche Datenrate sowohl in Uplink- als auch in Downlink-Richtung zum Zeitpunkt der Messung erzielbar ist. Zusammen mit dem PING-Test und der Downstream-Kanalauslastung kann ein sehr detailliertes Bild der Leistungsfähigkeit des HFC-Netzes gewonnen werden.

Der Datendurchsatztest basiert auf FTP (file transfer protocol). Im Uplink-Fall werden Daten auf einen mit der Kopfstelle verbundenen FTP-Server geladen, im Downlink-Fall wird von dort ein hinsichtlich Dateipfad und Größe bekanntes File heruntergeladen. Gemessen wird die Zeit, die das Hinauf- oder Herunterladen benötigt. Zusammen mit den bekannten Dateivolumina wird aus dieser Zeit die erzielte Datenrate ermittelt.

Für ausführliche Erläuterungen zum Speed-Test wird an dieser Stelle auf die Application-Note „AN004 – DOCSIS-3.0-Analyzer“ verwiesen. Diese finden Sie auf der Homepage [www.kws-electronic.de](http://www.kws-electronic.de) unter „SUPPORT“ -> „Application Notes“.

Für den Speed-Test muss die Registrierung zwischen DOCSIS-Modem und Kopfstelle vollständig abgeschlossen sein, das heißt, das Messgerät muss den Stack-Status „Operational“ erreicht haben. Vorher können die Untermenüs zur Ausführung eines Speed-Tests nicht aufgerufen werden. Mit MODE wird ein Auswahlmenü geöffnet, das unter anderem die beiden Optionen für den Speed-Test **Speed Test Downlink** und **Speed Test Uplink** enthält.

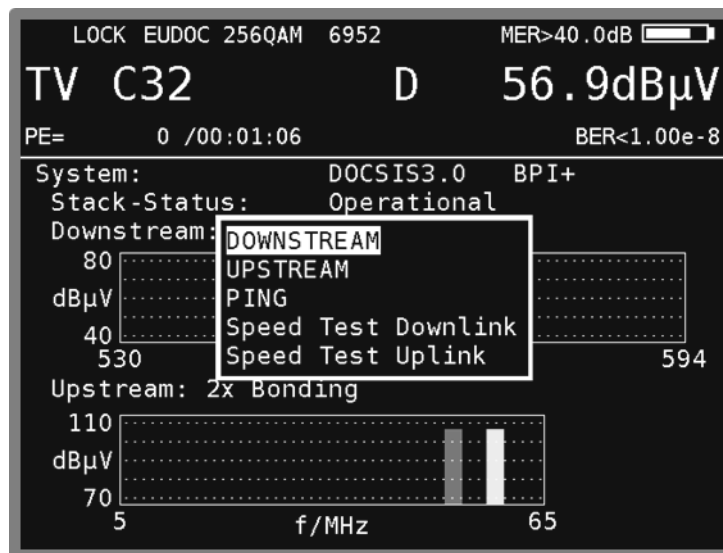


Abbildung 11-10 DOCSIS Auswahlmenü

Für den Speed-Test müssen einige Parameter im Messgerät bekannt sein. Diese sind:

- IP-Adresse des FTP-Servers
- Benutzername und Passwort des FTP-Servers
- Downloaddateiname und -größe (nur beim Downlink-Test)
- Uploaddateigröße (nur beim Uplink-Test).

Die Eingabe dieser Daten erfolgt über das Gerätemanagement (siehe Kapitel 17.13 - Konfiguration des Speed-Testes im DOCSIS-Analyzer). Dort stehen vier Profile zur Verfügung, um auch die Daten für mehrere HFC-Cluster bzw. Kopfstellen abspeichern zu können.

Wird das Untermenü für eine Richtung des Durchsatztests aktiviert, startet der entsprechende Test zum nächstmöglichen Zeitpunkt. Die oberste Zeile der Anzeige zeigt hierbei den aktuellen Status des Tests. Dieser durchläuft die Werte „gestartet“, „initialisiert“, „läuft...“ und „beendet“. Kann der Test nicht erfolgreich abgeschlossen werden, lautet der Status „abgebrochen“.

Unter dieser Statuszeile zeigt das Messgerät die im Gerätemanagement eingestellten Parameter des aktuellen Tests an. Konnte ein Speed-Test erfolgreich abgeschlossen werden, zeigt die unterste Zeile der Darstellung die erzielte Datenrate als Messergebnis. Die folgende Abbildung zeigt die Verhältnisse für einen erfolgreich durchgeführten Downlink-Speed-Test.

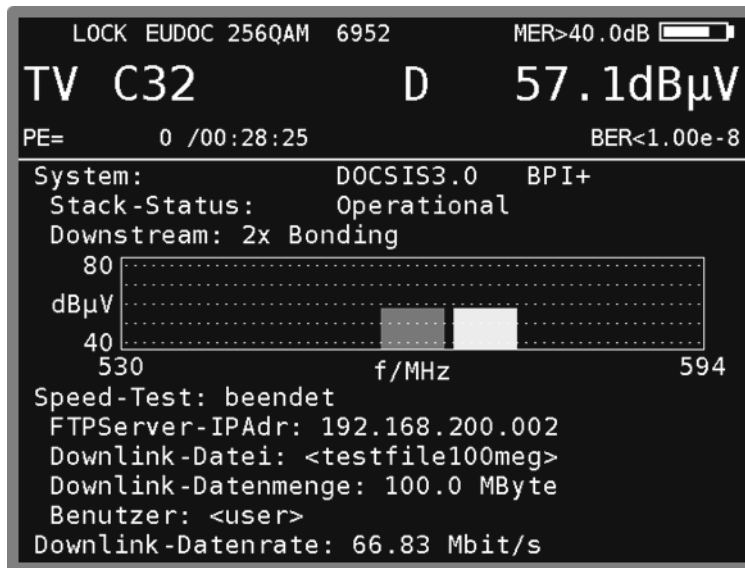


Abbildung 11-11 DOCSIS Speedtest

Im Uplink-Fall ergibt sich die gleiche Anzeige mit dem kleinen Unterschied, dass die Zeile für den Dateinamen leer bleibt, da in diesem Fall Zufallsdaten vom Messgerät zum FTP-Server gesendet werden.

Diese Daten werden nach Beendigung des Testes vom Messempfänger wieder vom Server gelöscht.

Über **MODE** -> **ZURÜCK** kann das Untermenü wieder verlassen werden, wenn es der jeweilige Status zulässt. Falls dies im Moment nicht möglich ist, wird kurz die Meldung „Test läuft!“ eingeblendet. Im Downlink-Fall kann der Test über dieses Menü auch vorzeitig abgebrochen werden. Im Falle des Uplink-Speed-Tests ist ein vorzeitiger Abbruch des Tests nicht möglich. Der Grund ist, dass nach einem Abbruch die bereits zum Server übertragenen Daten dort nicht gelöscht werden. Würde man also immer wieder Tests durchführen und abrechnen, würde die Menge an unbrauchbaren Daten auf dem Server stetig ansteigen und Speicherplatz belegen. Deshalb muss im Uplink-Fall das Ende des Speed-Tests immer abgewartet werden.

Nach erfolgreichem (oder abgebrochenem) Speed-Test kehrt der DOCSIS-Analyzer zum kontinuierlichen Update aller Upstream- und Downstream-Messparameter zurück.

#### 11.4.5 PING-Test mit dem DOCSIS-3.0-Analyzer

Der PING-Test ist ein aus der PC-Welt bekanntes Diagnose-Werkzeug, mit dem es möglich ist, die Qualität einer IP-Verbindung zu beurteilen. Dabei werden bestimmte IP-Pakete an einen Host gesendet, die dieser dann auch (sofern er das Protokoll unterstützt) beantworten muss. Aus der Anzahl, wie viele Antworten auf versendete PING-Pakete eingehen und mit welcher zeitlichen Verzögerung dies geschieht (Round-Trip-Delay) lassen sich qualitative Aussagen treffen.

Ausgelöst wird ein PING-Test durch die Auswahl des Untermenüs „PING“ im DOCSIS-Analyzer. Da für einen PING-Test eine IP-Verbindung benötigt wird kann man das Untermenü erst aufrufen, wenn der Stack-Status „DHCP Complete“ oder „Operational“ lautet. Konfiguriert (Anzahl und zeitlicher Abstand der zu versendenden PING-Pakete) wird der PING-Test im Gerätemanagement (siehe Kapitel 17.11 - Konfiguration des PING-Testes im DOCSIS-3.0-Analyzer).

Wie bei den vorgenannten Untermenüs bleibt die Anzeige der DS-Daten im oberen Teil des Grafikdisplays erhalten. In der obersten Zeile des PING-Menüs lässt sich der Status des Tests („initialisiert“, „läuft...“ oder „beendet“) ablesen.

Darunter werden die IP-Adresse, die das Modem per DHCP zugewiesen bekommen hat, und die IP-Adresse des Standardgateways, auf das der PING ausgeführt wird, angezeigt.

Wechselt der Ping-Status auf „beendet“ werden darunter die Ergebnisse in statistischer Form zusammengefasst (gesendete Pakete, empfangene Pakete, daraus berechnet der Paketverlust, die minimale, maximale und durchschnittliche Zeit bis zum Eintreffen der Antwort auf die einzelnen PINGs).

Da auch sehr viele PINGs gesendet werden können (maximal 100 Pakete) macht eine detaillierte Aufstellung zu jedem einzelnen PING an dieser Stelle keinen Sinn.

Während der Ausführung des PING-Tests erscheint in der Zeile hinter „Ping-Statistik:“ eine Fortschrittsanzeige.

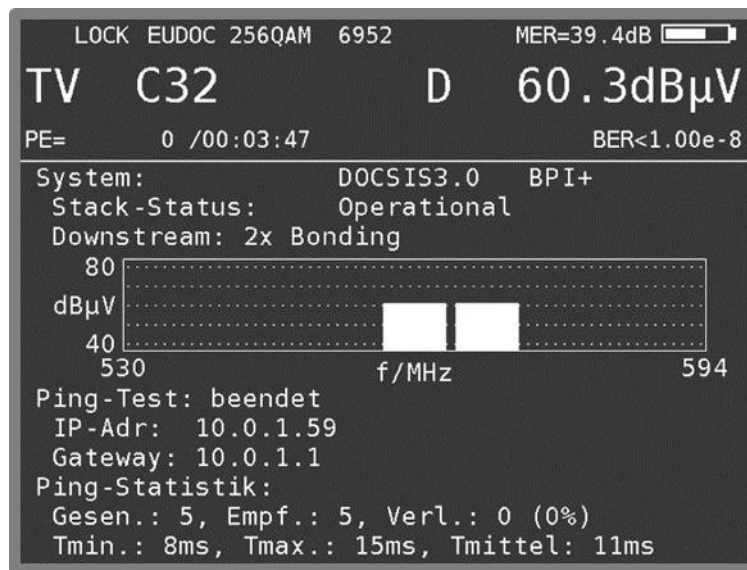


Abbildung 11-12 DOCSIS Ping Test

Mit **MODE** und **ENTER** wird der PING-Test wieder verlassen. Dies ist jedoch erst möglich, wenn der Test vollständig beendet wurde und die statistische Auswertung angezeigt wird.

## 11.5 Ablauf einer Messung

Nach Anschluss des Messgerätes an eine Multimediadose (oder an einen anderen Punkt, an dem ein DOCSIS-Verbindungsscheck erfolgen soll, zum Beispiel einen rückkanalfähigen Verstärker) ist der Messempfänger entweder durch direkte Kanaleingabe eines bekannten DOCSIS-DS-Kanals oder via Suchlauf auf einen gültigen DS-Kanal abzustimmen. Dabei startet im Display die Zusammenfassung der US-Messparameter, der DS kann im Messparameterbereich qualitativ beurteilt werden.

Da es in der Praxis während des kontinuierlichen Rangings oft nur alle 5 bis 20 Sekunden zu einem Messwertupdate kommt, signalisiert der geräteinterne Piepser, wenn die Messwerte aktualisiert wurden und das CMTS ein positives FeedBack („Ranging complete“) auf den letzten Datenaustausch erteilt hat. Dies erleichtert die Arbeit zum Beispiel beim Einstellen von Rückkanalverstärkern. Wird der Piepser aktiviert, weiß man, dass nun ein korrekter Wert für die benötigte US-Sendeleistung vorliegt.

Bietet ein Kabelnetzbetreiber mehrere US- und DS-Kanäle an, kann es sein, dass auf dem gewählten DS das Ranging nicht funktioniert. In diesem Fall ist nach dem nächsten DOCSIS-Downstream zu scannen oder, falls bekannt, eine neue DS-Frequenz direkt einzugeben.

Wie oben beschrieben können mit dem DOCSIS-3.0-Analyzer nach erfolgreichem Ranging neben einer reinen US- und DS-Pegelkontrolle noch weitere Tests durchgeführt werden.

## 11.6 Ingressmessung

Ein wichtiger Messparameter bei rückkanalfähigen Systemen ist der Ingress (Störpegel durch Einstreuung ins Koaxialkabel von außen). Ingress kann mit dem Messgerät mithilfe des Spektrumanalyzers beurteilt werden (siehe Kapitel 15.12 - Ingressmessung im Rückweg und Kapitel 8 - RK (Rückkanal)-Messbereich).

## 11.7 Anmerkungen zur Kompatibilität

Grundsätzlich sind die verschiedenen DOCSIS-Spezifikationen (1.0, 1.1, 2.0, 3.0) zueinander kompatibel. Dies bedeutet, dass der DOCSIS-Analyzer im allgemeinen Fall auch mit jeder Kopfstelle funktioniert.

Hat ein Kabelnetzbetreiber jedoch z. B. ausschließlich DOCSIS-2.0-Modems an seine Kunden vergeben und keine 1.1-Modems mehr in Umlauf, kann er den sogenannten Mixed-Mode ab- und auf reinen DOCSIS-2.0-Betrieb bzw. DOCSIS-3.0-Betrieb umschalten.

Des Weiteren gibt es Netzbetreiber, die schon beim allerersten Ranging ein Modem anhand der MAC-Adresse identifizieren und einem Kunden zuordnen. Deshalb kann es vorkommen, dass eine Messung erst möglich ist, wenn in der Kopfstelle die MAC-Adresse des Messgerätes bekannt gemacht wurde. Aus diesem Grund kann die MAC-Adresse aus dem Messgerät ausgelesen werden (siehe Kapitel 17.6 - MAC-Adresse).

Die genannten Gesichtspunkte sind jedoch sehr stark betreiberabhängig.

## 11.8 Weitere Informationen

Weitere Informationen zur Messung mit dem DOCSIS-3.0-Analyzer erhalten Sie in der Application-Note „AN004 – DOCSIS-3.0-Analyzer“. Diese finden Sie auf der Homepage [www.kws-electronic.de](http://www.kws-electronic.de) unter „SUPPORT“ -> „Application Notes“.

## Kapitel 12 MPEG-Decoder

Das Gerät ist standardmäßig mit einem MPEG2/4-Decoder ausgestattet. Dieser verkörpert das sogenannte Back-End eines DVB-Empfängers. Er übernimmt die Auswertung der Program-Service-Information (PSI) und decodiert die digitalen Audio- und Videodaten.

### 12.1 Programm-Service-Information (PSI)

Beim Digitalfernsehen (DVB) werden die Daten byteseriell in einem Transportstrom (TS) übertragen.

In der Regel enthält der Transportstrom mehrere Video- und Audioprogramme, aber auch Datenströme und Zusatzinformationen zu den Programmen, die im Zeitmultiplex übertragen werden. Spezielle Tabellen, die im Transportstrom übertragen werden, geben Auskunft über die übertragenen Programme oder Datendienste. Diese PSI-Tabellen muss der Empfänger zunächst auswerten, um dem Benutzer einen Überblick in Form von Programmlisten geben zu können. Dieser Vorgang kann einige Sekunden dauern (abhängig von der Anzahl der enthaltenen Programme) und ist im MPEG-Bereich des Displays zu beobachten.



Abbildung 12-1 DVB-C PSI Daten Anzeige

In dieser Betriebsart wird der mittlere Bereich des Bildschirms als MPEG-Bereich genutzt. Die Darstellung zeigt eine gerade laufende neue Programmsuche in einem DVBC-Kanal.

Ist die Programmsuche erfolgreich abgeschlossen wird in diesem Bildschirmbereich die Programmliste angezeigt. Die inverse Darstellung des Menüpunkts **2.FUNKTION** in der Menüleiste zeigt an, dass mit den Pfeiltasten innerhalb der Programmliste navigiert werden kann.

## 12.2 Network-Information-Table (NIT)

Die NIT (Network-Information-Table) ist eine spezielle Tabelle, die Informationen zu anderen Transpondern/Kanälen innerhalb des Netzwerks (z.B. Satellit, Kabel, DVB-T-Netzwerk) enthält. Die Informationen aus der NIT können zur Navigation (Programmsuche) herangezogen werden. Zunächst muss der Messempfänger einen digitalen Kanal empfangen. Mit **MODE** -> **NIT** wird die NIT-Suche gestartet. Wird eine NIT gefunden, so stellt der Decoder die Einträge der NIT in einer Liste dar.



Abbildung 12-2 DVB-C NIT Tabelle

Der Kanal bzw. Transponder auf dem der Empfänger gerade abgestimmt ist, wird in der NIT mit einem \* markiert. Jetzt kann mit der Taste **Auf/Ab** ein anderer Eintrag gewählt werden. Mit **ENTER** gelangt man in ein Menü in dem die Daten des "Delivery System Descriptors" dargestellt werden. Dazu gehören auch die Transportstrom-ID die Original-Network-ID und die NIT-Version. Die Information holt sich das Gerät aus dem vorher gewählten NIT-Eintrag.

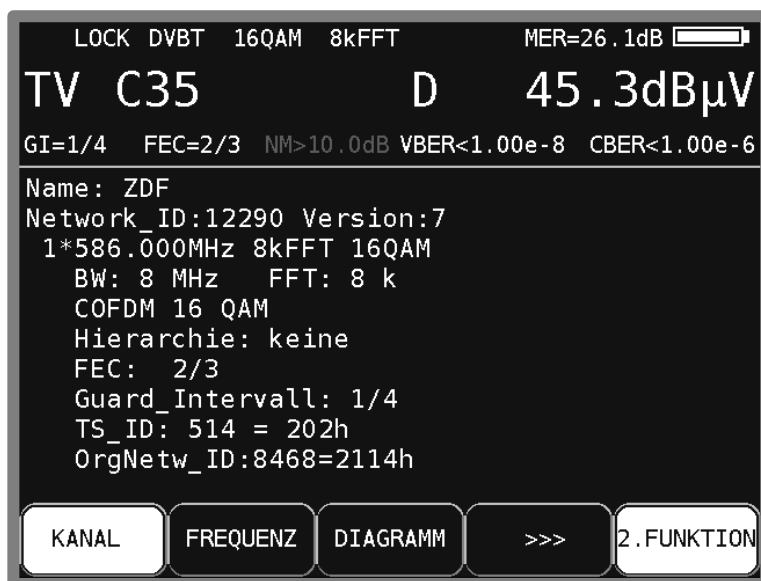


Abbildung 12-3 NIT Details eines DVB-T Kanals

Mit einem weiteren **ENTER** wird der Empfänger auf den neuen Transponder bzw. Kanal abgestimmt. Es ist möglich, direkt aus der NIT den Abstimmespeicher zu belegen. Dazu ist der entsprechende Eintrag in der NIT-Liste zu wählen. Dann kann wie in "Kapitel 14.1 - Einspeichern"

beschrieben, ein Speicherplatz gewählt und der NIT-Eintrag abgespeichert werden. Mit **SAVE** gelangt man in das **SPEICHERN**-Menü.

Umfasst die NIT mehr als 8 Einträge, kann mit den Tasten  $\leftarrow/\rightarrow$  zwischen den einzelnen Seiten der Liste geblättert werden.

### 12.3 Bild- und Tonkontrolle

Wie im "Kapitel 12.1 - Programm-Service-Information (PSI)" erläutert, werden mehrere Video- und Audioprogramme im selben Multiplex (TS) übertragen. Sobald der MPEG-Decoder einen TS sieht, werden die PSI-Daten analysiert und die Programmlisten erstellt. Dieser Vorgang kann im MPEG-Bereich beobachtet werden. Hat der Decoder die Programmlisten fertig gestellt, wird in diesem Bildschirmbereich die Programmliste dargestellt.



Abbildung 12-4 DVB-C Videoprogrammliste

Zuerst erscheint immer die Liste der Videoprogramme. Die Liste der Audioprogramme wird mit **MODE -> AUDIO** und Datenkanäle werden mit **MODE -> DATEN** dargestellt.

Mit **MODE -> VIDEO** Liste gelangt man wieder zurück. Alle mit einem \* gekennzeichneten Programme sind verschlüsselt.

Mit den Pfeiltasten  $\uparrow/\downarrow$  kann der Cursor innerhalb der Programmliste auf das gewünschte Programm verschoben werden. Mit den Tasten  $\leftarrow/\rightarrow$  kann zwischen den Seiten der Programmliste geblättert werden.

Drückt man danach die Taste **ENTER** oder **OSD-VID**, so erscheinen weitere Detailinformationen zu diesem Programm. Dazu gehören Programmname, Provider, die PIDs (Packet-Identifiers) zu den beteiligten Elementarströmen, die System-ID, die Transportstrom-ID und die Original-Network-ID.

Manche Programme werden mit mehreren Audio-Streams, z.B. mehreren Sprachen ausgestrahlt. Im Menü Programmdetails kann der gewünschte Audiokanal gewählt werden.



Eine weitere Betätigung von **ENTER** oder **OSD-VID**, startet das Programm. Auf dem Bildschirm ist nun das Videoprogramm zu sehen. Im oberen Bildbereich werden weiterhin die Messparameter durchscheinend eingeblendet. Gleichzeitig kann der Ton vom Lautsprecher kontrolliert werden. Der Messparameterbereich kann jederzeit mit den Pfeiltasten  $\uparrow/\downarrow$  aus- und eingeblendet werden.

**Hinweis:** Bei der digitalen Übertragung kann aus der Qualität von Bild und Ton keine Aussage über die Empfangsqualität getroffen werden. Bild und Ton sind bis zu einer bestimmten Übertragungsqualität immer einwandfrei, darunter ist keine Wiedergabe mehr möglich. Nur in einem kleinen Übergangsbereich hat man die charakteristischen Klötzchen (Brick Wall Effekt) im Bild, während der Ton ständige Aussetzer hat. Die Qualität der Übertragung kann nur anhand der Messungen (BER, MER) bestimmt werden.

Mit **ENTER** oder **OSD-VID** wird wieder die vorherige Programmliste eingeblendet und es kann ein weiteres Programm ausgewählt werden. Mit **HOME** wird die Messung beendet und man gelangt sofort wieder in den Grundzustand des jeweiligen Messbereichs zurück.

## 12.4 Einblendung der MPEG Video Parameter

Sobald ein Lifebild zu sehen ist, blendet der MPEG-Decoder folgende Parameter in einem Fenster am rechten unteren Bildrand ein.

Profile und Level:	z.B. MP @ ML
Chroma Format:	z.B. 4:2:0
Videoauflösung:	z.B. 720*576
Letterbox Format:	4:3 oder 16:9

Das Fenster mit den Parametern kann jederzeit mit den Pfeiltasten Links/Rechts aus- und eingeblendet werden.

## 12.5 Messung Video-Bit-Rate

Der MPEG-Decoder misst während der Darstellung des Lifebildes die aktuell gesendete Bitrate des Video-Streams. Diese wird in der Einheit [Mbit/s] des im obigen Abschnitt beschriebenen Fensters angezeigt. Die Messperiode beträgt 1 Sekunde.

## 12.6 Dynamische Programmumschaltung

Einige Programmanbieter teilen ihr Programm zu bestimmten Zeiten in regionale Inhalte auf. Das heißt, in der MPEG-Programmliste erscheinen z.B. 4 Programme, die zeitweise denselben Inhalt und zeitweise unterschiedliche Inhalte haben. Dazu wird die PMT (Program Map Table) im Datenstrom zeitlich verändert. Dadurch kann die Sendeanstalt den Empfänger veranlassen, unterschiedliche PID's (Packet Identify) zu verwenden.

Der MPEG-Decoder des Messgerätes verwendet in der Standardeinstellung die PMT, die zum Zeitpunkt der letzten Programmsuche versendet wurde. Das heißt, eine statische PMT.

Über **MODE -> Einstellungen -> Dyn. Programmumschaltung** kann die dynamische PMT-Aktualisierung aktiviert werden. Wird jetzt das Programm gestartet, sucht der Decoder fortlaufend nach einer neuen PMT-Version. Erkennt das Gerät eine PMT-Veränderung, so wird das laufende Programm angehalten, der Hinweis Dynam. Programmumschaltung eingeblendet und mit den aktuellen PID's neu gestartet. Diese Einstellung bleibt aktiv bis sie im obigen Menü deaktiviert wird oder bis zum nächsten Neustart.

## Kapitel 13 Konstellationsdiagramm

---

### 13.1 Einführung

Das Konstellationsdiagramm ist eine grafische Darstellung der Signalzustände eines digital modulierten Signals in einem zweidimensionalen Koordinatensystem. Die einzelnen Signalzustände können als Ursprungsvektoren mit den Komponenten I (Inphase – horizontale Achse) und Q (Quadrature – vertikale Achse) betrachtet werden. Im Diagramm werden jedoch nur die Spitzen der Vektoren dargestellt. Innerhalb des zweidimensionalen Feldes gibt es je nach Modulationsverfahren eine verschiedene Anzahl von Entscheidungsfeldern (z.B. 64 bei 64QAM). Diesen Entscheidungsfeldern ist eine feste Bitkombination zugeordnet.

Im Idealfall konzentrieren sich alle Signalzustände in der Mitte der Entscheidungsfelder. Ein reales Signal ist jedoch mit unterschiedlichen Störungen beaufschlagt. Betrachtet man diese Störungen als Vektoren, die den idealen Signalzuständen überlagert sind, so ergeben die Spitzen der Summenvektoren ein Abbild der Abweichung vom idealen Zustand. Je schlechter die Signalqualität ist, desto größer ist die Verteilung im zweidimensionalen Zustandsraum. Aus der Form des Konstellationsdiagramms können, wie noch später anhand von Beispielen erläutert wird, Rückschlüsse auf die Art der Signalstörung gezogen werden.

Die Mitte zwischen zwei Idealzuständen wird als Entscheidungsgrenze (im Diagramm durch horizontale und vertikale Linien angedeutet) bezeichnet. Ist das Signal so stark gestört dass einige Signalzustände die Entscheidungsgrenze überschreiten, sind Bitfehler die Folge. Das bedeutet: Je besser sich alle Signalzustände um die Idealzustände konzentrieren (je kleiner die Signalwolken sind), umso besser ist das Signal.

Es werden ca. 15000 Symbole aufgenommen und nach einer Häufigkeitsanalyse farblich auf dem TFT dargestellt. Die farbliche Abstufung gibt Auskunft über die Häufigkeitsverteilung der Signalzustände. Dabei erfolgt die Abstufung in blau, grün, gelb und rot mit aufsteigender Häufigkeit. Damit erweckt das Konstellationsdiagramm zusätzlich einen dreidimensionalen Eindruck.

### 13.2 Bedienung

Wie schon erwähnt wurde, kann das Konstellationsdiagramm bei allen digitalen Standards (DVB-C, DVB-T, DVBT2, DTMB und DOCSIS) dargestellt werden. Der Messempfänger muss zunächst in einem digitalen Bereich abgestimmt werden. Anschließend kann über den Menüpunkt **KONST** das Konstellationsdiagramm aktiviert werden. Gleichzeitig öffnet sich ein Untermenü, durch das weitere Funktionen aufgerufen werden können.

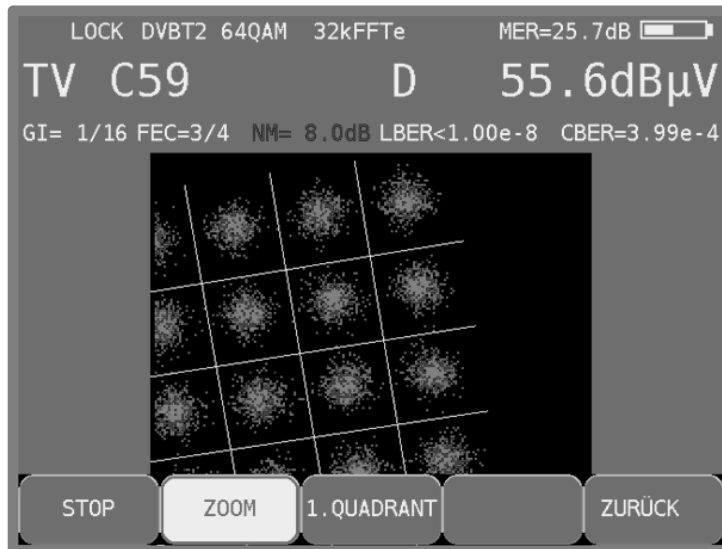


Abbildung 13-1 Konstellationsdiagramm DVB-T2 Zoom

Über den Menüpunkt **STOP** kann das Diagramm eingefroren werden. Durch Aufruf von **ZOOM** erscheint ein weiteres Menü, worin jeder einzelne Quadrant des Konstellationsdiagramms auf die volle Größe des Bildschirms vergrößert werden kann. Der Bildaufbau im ZOOM-Modus ist auf Grund des seriellen Einlesens der I/Q-Daten etwas langsamer als im Vollbildmodus. Bei DTMB gibt es auch deshalb keinen ZOOM-Modus.

### 13.3 Beispiele

Die nachfolgenden Abbildungen zeigen Bilder von Konstellationsdiagrammen. Daneben wird auf mögliche Fehler und deren Ursache eingegangen.

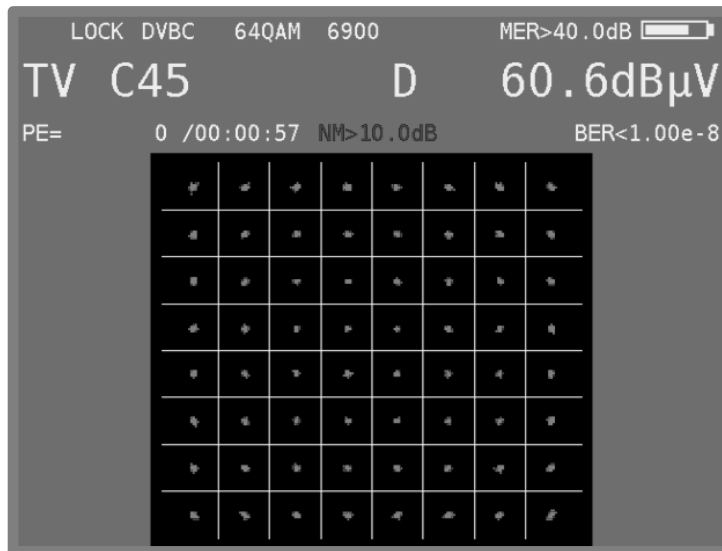


Abbildung 13-2 Ideales Konstellationsdiagramm

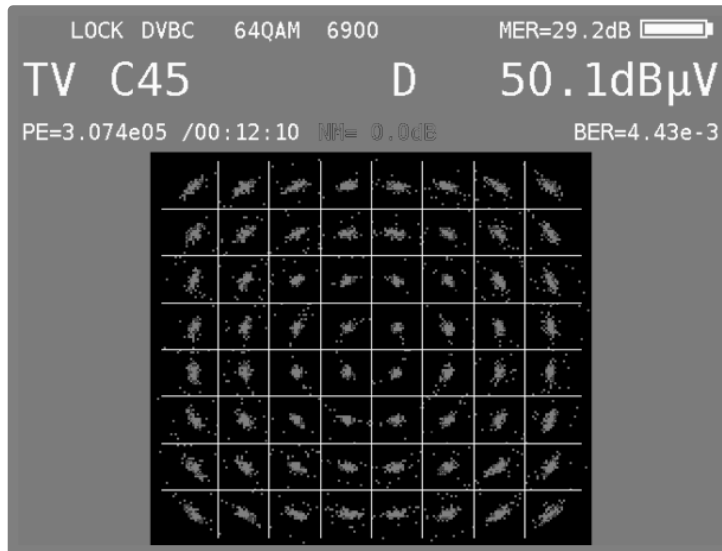


Abbildung 13-3 Konstellationsdiagramm mit Phasenjitter

Fehler Phasenjitter: Der Träger ist mit einer niederfrequenten Frequenzmodulation beaufschlagt  
Ursache: Defekter oder nicht richtig eingestellter QAM-Modulator.

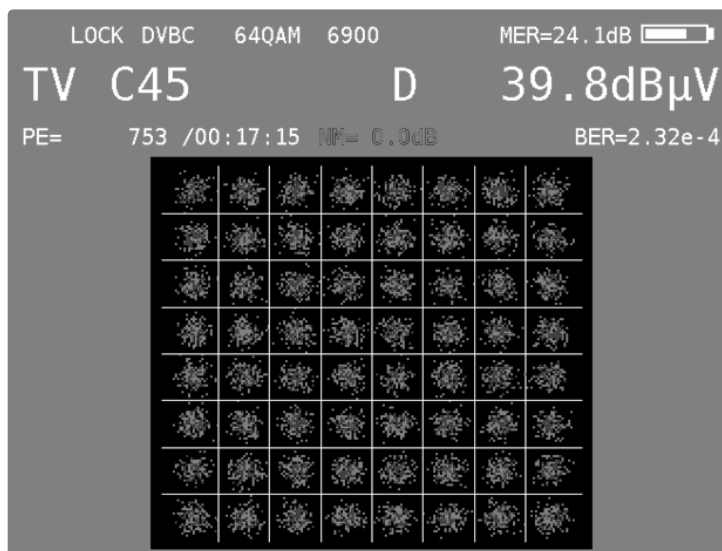


Abbildung 13-4 Konstellationsdiagramm mit verrauschtem Signal

Fehler: Verrauschtes Signal  
Ursache: Schlechtes C/N -> eventuell zu geringer Pegel

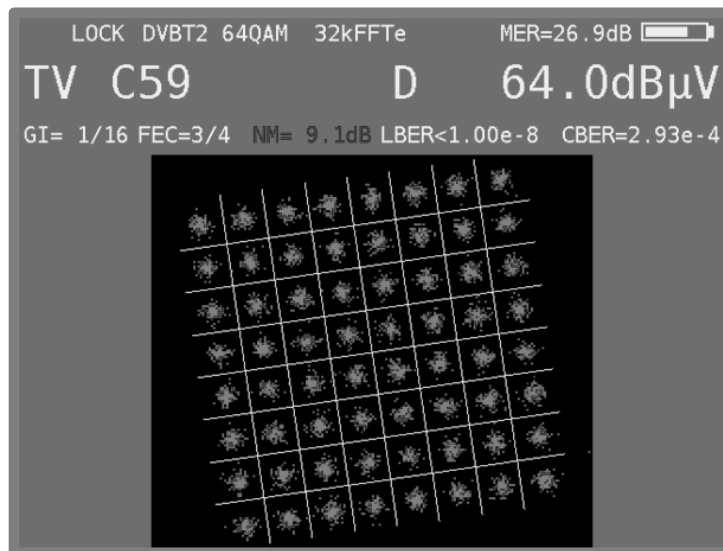


Abbildung 13-5 Reales Konstellationsdiagramm DVB-T2

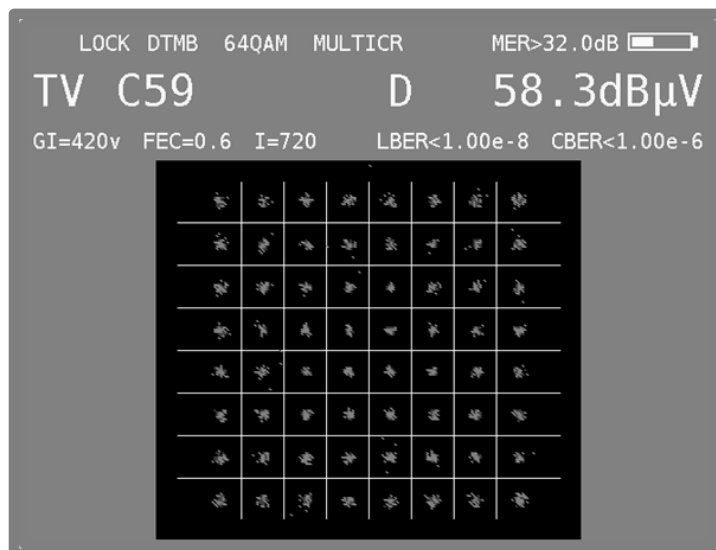


Abbildung 13-6 DTMB Konstellationsdiagramm

## Kapitel 14 Speichermanagement

Das Gerät verfügt über einen Abstimm Speicher mit 199 Programmplätzen. Mit der implementierten Speichervorschau kann sich der Bediener einen Überblick über den Abstimm Speicher machen, ohne vorher alle Speicherplätze abzurufen oder sich beim Einspeichern eine entsprechende Notiz zu machen. Die Speichervorschau wird beim Einspeichern, beim Abrufen und bei manchen Speicherfunktionen aktiviert. Hier kann mit der Taste  $\uparrow$  bzw.  $\downarrow$  und in 10er-Schritten mit den Tasten  $\leftarrow/\rightarrow$  im gesamten Abstimm Speicher geblättert werden.



Abbildung 14-1 Speichermanagement

### 14.1 Einspeichern

Zunächst muss der Empfänger abgestimmt werden. Mit **SAVE** gelangt man in das „SPEICHERN“-Menü. Das Gerät durchsucht den Abstimm Speicher nach dem ersten freien Platz und schlägt dem Bediener diese Speicherplatznummer zum Einspeichern vor. Über die Tastatur kann natürlich auch jeder andere Speicherplatz zwischen 0-199 gewählt werden. Hinter der Speichernummer ist jeweils der Inhalt des Speicherplatzes angezeigt. Mit **SAVE** oder **ENTER** wird das Speichern ausgelöst. Ist der gewünschte Speicherplatz belegt, so gibt das Gerät eine Warnung aus. Soll der Speicherplatz trotzdem überschrieben werden, so ist die Taste **ENTER** oder **SAVE** erneut zu betätigen.

### 14.2 Abrufen

Mit der Taste **RECALL** gelangt man in das „ABRUFEN“-Menü. Beim ersten Aufruf nach dem Einschalten des Gerätes schlägt das Gerät den Speicherplatz 1 vor. Nach jedem Speicherabruf wird der Speicherplatz um 1 erhöht. Das heißt, beim nächsten Mal schlägt das Gerät den Speicherplatz 2 vor. Über die Tastatur oder mit den Pfeiltasten  $\uparrow/\downarrow$  (1 Speicherplatz) –  $\leftarrow/\rightarrow$  (10 Speicherplätze) kann natürlich auch jeder andere Speicherplatz gewählt werden. Mit den Tasten **RECALL** oder **ENTER** wird der Speicherabruf ausgelöst und der Messempfänger nimmt die Einstellungen aus dem Speicher an. Ist der betreffende Speicherplatz leer, bleiben die alten Einstellungen unverändert.

### 14.3 Speicherfunktionen

Die Speicherfunktionen sind nur bedienbar, wenn der Messempfänger nicht abgestimmt ist.

#### 14.3.1 Speicher löschen

Mit **MODE** -> **Speicher** -> **Speicher löschen** wird der komplette Abstimmsspeicher gelöscht. Jedoch wird vorher eine Warnung ausgegeben. Nur wenn erneut mit **ENTER** bestätigt wird, löscht das Gerät seinen Abstimmsspeicher. Dies kann einige Sekunden dauern. Das Gerät gibt abschließend eine entsprechende Fertigmeldung aus.

#### 14.3.2 Speicherplatz löschen

Mit dieser Funktion kann innerhalb des Abstimmsspeichers eine hintereinander liegende Gruppe oder ein einzelner Speicherplatz gelöscht werden. Mit **MODE** -> **Speicher** -> **Speicherplatz löschen** wird diese Funktion aufgerufen. Zuerst fragt das Gerät nach dem ersten Platz der gelöscht werden soll. Nach Bestätigung mit **ENTER** wird nach dem letzten Platz gefragt. Sind Anfang und Ende derselbe Speicherplatz, so wird nur ein einziger Speicherplatz gelöscht. Auch hier meldet sich das Gerät vor dem Löschen mit einer Warnung. Mit **ENTER** wird die Warnung bestätigt und der Löschvorgang wird ausgeführt. Zum Ende der Aktion gibt das Gerät eine Fertigmeldung aus.

#### 14.3.3 Speicher ordnen

Mit dieser Funktion kann der komplette Abstimmsspeicher nach verschiedenen Kriterien geordnet werden.

##### Ordnen nach A/D-Modus:

Hier wird der Speicher nach analogen und digitalen Speicherplätzen sortiert.

Aufruf mit **MODE** > **Speicher** -> **Speicher ordnen** -> **nach A/D-Modus**.

##### Ordnen nach Frequenz:

Hier wird der Speicher nach aufsteigender Frequenz geordnet.

Aufruf mit **MODE** -> **Speicher** -> **Speicher ordnen** -> **nach Frequenz**.

##### Ordnen nach Bereich:

Hier wird der Speicher nach TV (beginnend), FM, RK, und EMI-Bereich sortiert.

Aufruf mit **MODE** -> **Speicher** -> **Speicher ordnen** -> **nach Bereich**.

Das Ordnen des Speichers kann einige Sekunden dauern. Während dieser Zeit ist das Gerät blockiert und meldet dem Benutzer das Ende der Aktion.

#### 14.3.4 Speicherschutz

Mit dieser Funktion kann dem kompletten Abstimmsspeicher, Teilgruppen oder einzelnen Speicherplätzen ein Speicherschutz auferlegt werden. Dieser verhindert ein versehentliches Überschreiben eines Speicherplatzes durch den Bediener.

Aufruf mit **MODE** -> **Speicher** -> **Speicherschutz**. Ähnlich wie in "Kapitel 14.3.2 - Speicherplatz löschen" fragt das Gerät nach dem ersten und dem letzten Speicherplatz, der mit einem Speicherschutz beaufschlagt werden soll. Mit **ENTER** wird der Vorgang bestätigt. Das Gerät gibt anschließend eine entsprechende Meldung aus. Ein Aufheben des Speicherschutzes wird im nächsten Kapitel beschrieben.

Speicherplätze, die mit einem \*,\* markiert sind, haben den Speicherschutz aktiviert.

## 14.3.5 Speicherschutz aufheben

Mit dieser Funktion kann ein vorhandener Speicherschutz wieder aufgehoben werden.

Aufruf mit **MODE** -> **Speicher** -> **Speicherschutz aufheben**. Dies geschieht auf dieselbe Weise wie das Aktivieren des Speicherschutzes. Anschließend meldet sich das Gerät mit einem entsprechenden Hinweis.

## 14.3.6 Speicher exportieren

Mit dieser Funktion kann der komplette Abstimm Speicher als Datei in dem Format „MEM“, auf einen USB-Datenträger kopiert werden.

Aufruf mit **MODE** -> **Speicher** -> **Speicher exportieren**.

Das Gerät schlägt einen Dateinamen vor, der z.B. für eine Anlage (Messstelle) steht. Dieser kann alphanumerisch über die Pfeiltasten oder die Nummerntasten und die Tasten Links/Rechts eingestellt werden.

Die Eingabe wird mit **ENTER** abgeschlossen.

Der eingegebene Name ist identisch mit dem Dateinamen der MEM-Datei. Sollte eine Datei mit demselben Namen bereits existieren, erfolgt eine Warnung. Mit **HOME** kann ein anderer Name eingegeben werden, oder mit **ENTER** die vorhandene Datei überschrieben werden. Das Einlesen des Abstimm Speichers wird im nächsten Kapitel beschrieben.

## 14.3.7 Speicher importieren

Mit dieser Funktion kann ein als MEM-Datei vorhandener Abstimm Speicher von einem USB-Datenträger in das Gerät eingelesen werden.

Aufruf mit **MODE** -> **Speicher** -> **Speicher importieren**. Daraufhin erscheint eine Auswahl mit allen gespeicherten MEM-Dateien. Mit den Pfeiltasten **Auf/Ab** ist der Cursor auf die gewünschte Datei zu bewegen. Mit Betätigung der Taste **ENTER** wird der Abstimm Speicher des Gerätes mit den Daten aus der MEM-Datei überschrieben. Der Name der ausgewählten MEM-Datei wird im Gerät als Anlagennamen gespeichert und in der Kopfzeile des Speichermenüs angezeigt.

Bei der nächsten Messung wird dieser Name als Dateinamen vorgeschlagen. Hier kann dieser Name allerdings auch geändert werden.



Abbildung 14-2 Speichermenüoptionen



## Kapitel 15 Spektrumanalyzer

Der Spektrumanalyzer kann in den Bereichen TV, FM und RK aufgerufen werden.

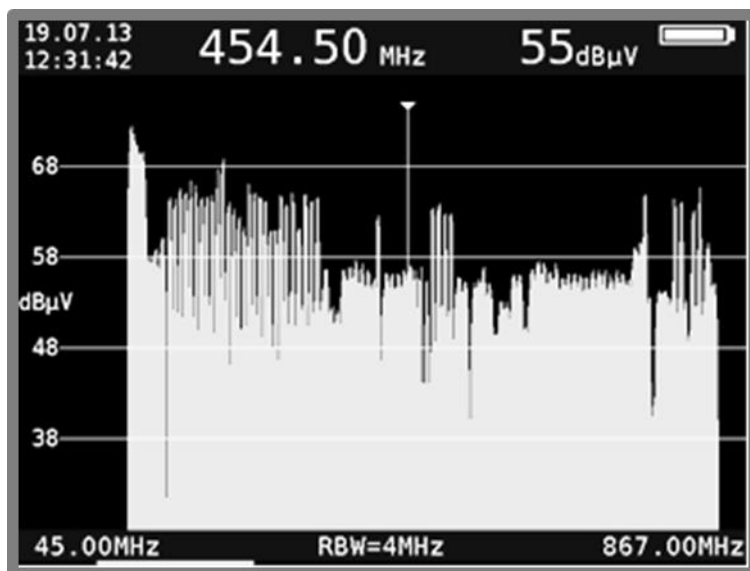


Abbildung 15-1 Spektrumanalyzer Spektrum Breitbandkabel

Das Pegelraster beträgt 10 dB/DIV. Die Dynamik kann maximal 40 dB betragen. Die Beschriftung der Pegellinien in der Einheit dB $\mu$ V ist links zu sehen. Im unteren blauen Streifen werden die Centerfrequenz (CF), die Messbandbreite (RBW) und der Frequenzausschnitt (SPAN), bzw. bei einem maximalem Spektrum die Start- und Stopfrequenz angezeigt. Im oberen blauen Anzeigebereich wird links Datum und Uhrzeit, in der Mitte die aktuelle Cursorposition und daneben der zugehörige, gemessene Pegel angezeigt. Der Ladezustand des Akkus ist an dem Symbol rechts zu erkennen. Bei Betätigung einer der Funktionstasten (F1..F5) wird unten die Menüleiste mit den aktuellen Einstellmöglichkeiten für einige Sekunden eingeblendet.

### 15.1 Aufruf des Analyzers

Der Analyzer wird durch Betätigung der Taste **ANALYZ** in dem jeweils aktivem Messbereich (TV, FM..) aufgerufen. Jetzt hängt es davon ab, in welchem Zustand sich der Messempfänger befindet. Ist der Empfänger nicht abgestimmt (z.B. vorher **HOME** betätigen), so "sweep" der Analyzer über den kompletten Messbereich FULLSPAN bzw. "FULL EXT". Ist das Gerät hingegen im abgestimmten Modus (Messmodus), so bildet der Analyzer den Spektrumsausschnitt im Bereich der Messfrequenz ab.

### 15.2 Frequenzausschnitt (SPAN)

In allen Messbereichen kann der dargestellte Frequenzausschnitt verändert werden.

Dies kann über die Menüpunkte **SPAN** -> **FULLSPAN** bzw. **FULL EXT**, **xxMHz** oder den Pfeiltasten  $\uparrow/\downarrow$  geschehen.

Im Modus "FULLSPAN" bzw. "FULL EXT" erstreckt sich der Frequenzausschnitt über den kompletten Messbereich. TV-Bereich gibt es je nach Option einen Modus "FULL EXT" der den gesamten Frequenzausschnitt bis 1,2GHz zeigt und einen Bereich "FULLSPAN" der die konventionellen TV-Frequenzen bis 867MHz abdeckt.

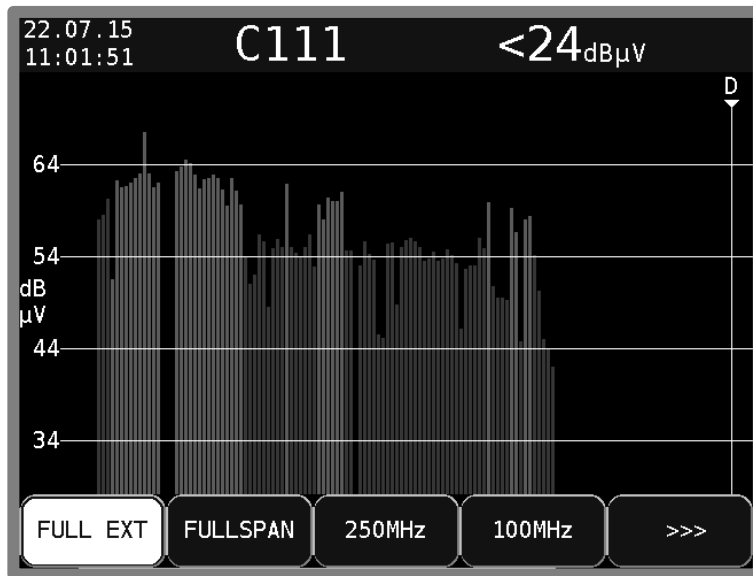


Abbildung 15-2 Spektrumanalyzer Bandbreitenauswahl

### 15.3 Messbandbreite (RBW)

Das Messgerät stellt mehrere Messbandbreiten zur Verfügung. Diese sind mit der Einstellung des SPAN gekoppelt. Die aktuelle Einstellung ist im Analyzerbild eingeblendet.

### 15.4 Cursor

Der Cursor erscheint als senkrechte weiße Linie, mit Spitze am Bildschirm. Dieser kann mit den Tasten  $\leftarrow$  bzw.  $\rightarrow$  innerhalb des Frequenzausschnitts bewegt werden. Zentral am oberen Bildrand wird die aktuelle Cursorfrequenz eingeblendet.

#### TV-Bereich im Modus Kanaleingabe:

Hier kann der Cursor im Kanalraster bewegt werden. Der Messempfänger erkennt ferner, ob es sich um einen analogen oder digitalen Kanal handelt. Bei analogen Kanälen springt der Cursor auf die Bildträgerfrequenz, bei digitalen Kanälen weitet sich der Cursor zu einem Fenster, das der Kanalbandbreite entspricht, auf. Die Kanalbandbreite wird anhand der Kanaltabelle zugewiesen.

### 15.5 Eingabe der Centerfrequenz

Mit der Zehnertastatur kann jederzeit die Centerfrequenz neu eingegeben und mit **ENTER** aktiviert werden. Der Cursor wird dann auf die neue Position verschoben, oder wird wenn es der Abstand zu den Grenzfrequenzen zulässt, der Frequenzausschnitt so verschoben, dass der Cursor mittig liegt.

#### TV-Bereich im Modus Kanaleingabe:

Mit Hilfe des Menüpunktes **KANAL** kann zwischen der Eingabe von C-Kanälen und S-Kanälen umgeschaltet werden. Jetzt kann mit der Zehnertastatur eine Kanalnummer eingetippt werden. Nach der Bestätigung mit der Taste **ENTER** stellt das Messgerät das Spektrum um den eingestellten Kanal dar. Falsche Eingaben werden auf die jeweiligen Minimal- bzw. Maximalwerte begrenzt.

## 15.6 Umschalten Kanal / Frequenzmodus

Das ist nur im Bereich TV möglich. Über die Menüpunkte **KANAL** bzw. **FREQUENZ** kann zwischen beiden Modi umgeschaltet werden.

## 15.7 Pegelanzeige

Bei jedem Durchlauf wird der Pegel an der Cursorfrequenz gemessen und in dB $\mu$ V am rechten oberen Bildrand angezeigt. Die Pegelmessung im Analyzerbetrieb ist vergleichbar mit einem reinen Spektrumanalyzer.

Es wird die Leistung innerhalb der Messbandbreite (RBW) gemessen und als Pegel in dB $\mu$ V umgerechnet.

Die Pegelmessung im Messempfängerbetrieb misst hingegen immer die Leistung (Pegel) im Kanal.

### TV-Bereich im Modus Kanaleingabe:

Hier unterscheidet das Messgerät automatisch zwischen analogen und digitalen Kanälen. Bei analogen Kanälen bezieht sich die Pegelangabe auf den Spitzenwert des Bildträgers. Bei digitalen Kanälen wird die Gesamtleistung innerhalb der Kanalbandbreite gemessen. Dabei ist es unerheblich, welcher SPAN eingestellt ist.

## 15.8 Fortschrittsbalken

Ein gelber Balken am unteren Bildschirmrand baut sich bei jedem neuen Durchlauf des Analyzers von links nach rechts neu auf. Mit diesem lässt sich verfolgen, an welcher Stelle der "Sweep" sich momentan befindet.

## 15.9 Pegelgramm im TV-Bereich

Vorausgesetzt der Messempfänger arbeitet im TV-Bereich, der Modus steht auf Kanaleingabe und der Frequenzausschnitt ist FULLSPAN bzw. "FULL EXT", dann stellt das Gerät ein sehr nützliches Feature bereit. Wie im Bild zu sehen, stellt das Diagramm die Pegelverhältnisse einer BK-Anlage unabhängig von der Modulation (ATV bzw. DVB-C) der einzelnen Kanäle dar.

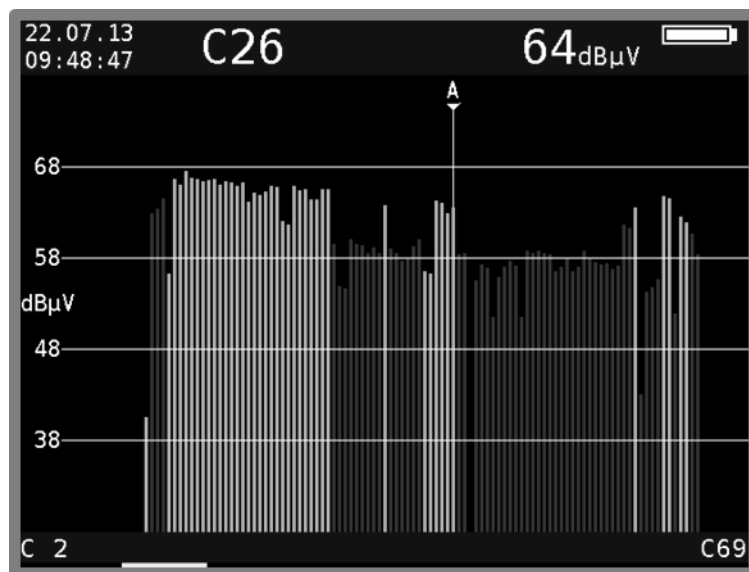


Abbildung 15-3 Pegeldiagramm

Während des Durchlaufs misst das Gerät den Pegel jedes einzelnen Kanals und stellt ihn im Diagramm als grünen bzw. roten Balken dar. Dabei handelt es sich bei den grünen Balken um analoge und bei den roten Balken um digitale Kanäle. Der Cursor wird dabei mit einem „A“ oder „D“ markiert.

In dieser Darstellung sind sofort Pegelschräglagen oder fehlerhafte Pegelabsenkungen bei digitalen Kanälen erkennbar.

### 15.10 Schräglagenmessung (TILT-Messung) im TV-Bereich

Dieser Modus ist eine Erweiterung des Pegelgramms im TV-Bereich mit folgenden Erweiterungen: Aus der kompletten Kanaltabelle können beliebig einzelne Kanäle ausgewählt werden, die in die Schräglagenmessung einfließen sollen. Je weniger Kanäle „aktiv“ sind, desto höher ist die Wiederholrate des Diagramms. Die Kanalzusammenstellung kann in einem Profil gespeichert werden. Das Messgerät verwaltet hierzu 2 unabhängige Profileinstellungen pro FULLSPAN-Frequenzausschnitt.

Zur Schräglagenmessung wird ein zweiter Cursor eingeblendet. Dieser kann mit den  $\uparrow/\downarrow$  Tasten bewegt werden. Die Stellung des ersten Cursors lässt sich mit den Tasten  $\leftarrow$  bzw.  $\rightarrow$  einstellen.

Sind die Kanäle auf denen die beiden Cursor stehen belegt, so zieht das Gerät eine Hilfslinie zwischen den Spitzen der Pegellinien.

Um eine Schräglagenbeurteilung in einer Anlage mit analogen und digitalen Kanälen zu vereinfachen, wird bei digitalen Kanälen auf die Spitzen der Pegellinien eine „Offset“-Linie aufgesetzt, die der Pegelabsenkung entspricht.

Wenn der Pegelunterschied zwischen einem analogen und einem digitalen Kanal der vorgegebenen Pegelabsenkung entspricht, erscheinen die Pegellinien im Diagramm auf gleicher Höhe.

Darüber hinaus ermittelt das Gerät die Modulation bei digitalen Kanälen, wodurch die „Offset“-Linie je nach Modulation in einer anderen Farbe dargestellt wird.

Somit lässt sich sehr schnell sehen, wo z.B. DVB-C Kanäle mit 256QAM bzw. 64QAM vorliegen.

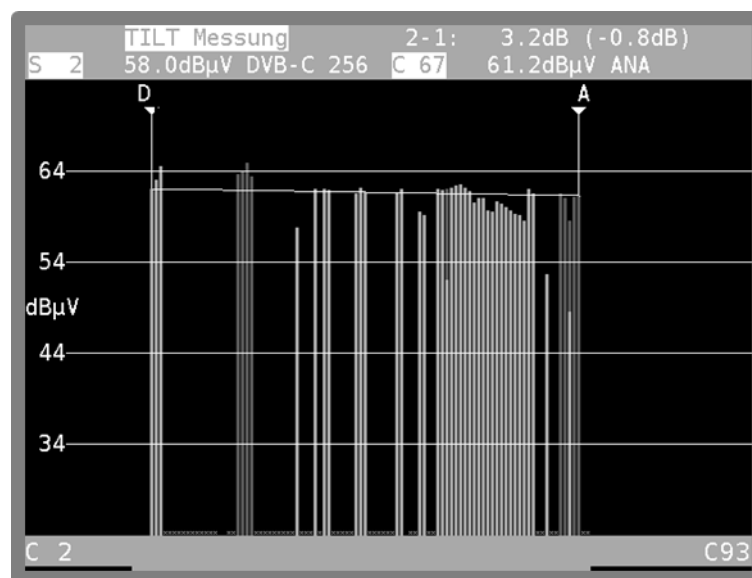


Abbildung 15-4 Schräglagenmessung TILT

Im oberen blauen Anzeigebereich ist für jede Cursorposition der entsprechende Kanal, der beim letzten Durchlauf gemessene Pegel, der Kanaltyp (analog/digital) und bei digitalen Kanälen die Modulation eingeblendet. Entsprechend der Cursorposition sind die dem Cursor zugeordneten Werte links bzw. rechts in der 2. Zeile dargestellt.

Ferner ist die Pegeldifferenz zwischen den beiden Cursorpositionen in der 1. Zeile rechts abgebildet. "2-1:" steht für die Differenz zwischen rechtem (2.) und linkem (1.) Cursor. Bei den Pegelanzeigen ist keine Pegelabsenkung eingerechnet. Das heißt, es sind die absolut gemessenen Pegel. Die Pegeldifferenz, die in Klammern steht, berücksichtigt allerdings die Pegelabsenkung. Das heißt, diese Anzeige kann herangezogen werden, um die Hilfslinie zwischen den Cursors exakt horizontal einzustellen.

Über den Menüpunkt **TILT** wird diese Funktion aktiviert. Durch Anwahl des Menüpunktes **ZURÜCK** kann die Schräglagenmessung wieder beendet werden.

### 15.10.1 Einstellung der Pegelabsenkung

Über den Menüpunkt **PEG. ABSE.** kann die Pegelabsenkung bei digitalen Kanälen, in Abhängigkeit vom Modulationsschema eingestellt werden.

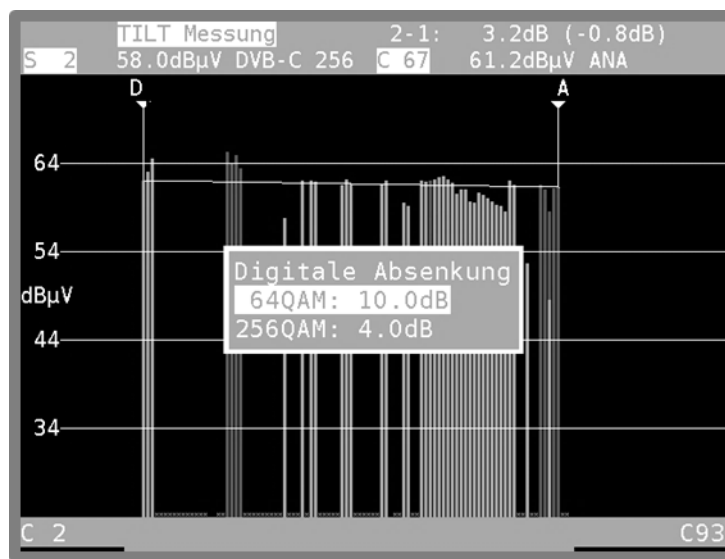


Abbildung 15-5 Schräglagenmessung Einstellung der Pegelabsenkung

Mit den Tasten  $\uparrow$  bzw.  $\downarrow$  kann das gewünschte Eingabefeld gewählt werden und mit **ENTER** wird die Eingabemaske geöffnet. Mit der Zehnertastatur oder Pfeil-Tasten kann der Wert nun geändert werden. Jede Eingabe ist mit der Taste **ENTER** zu bestätigen. Anschließend springt der Cursor auf das nächste Feld und der eingegebene Wert ist dauerhaft gespeichert.

Mit **HOME** ist dieses Menü wieder zu verlassen.

### 15.10.2 Auswahl eines Profils

Das Messgerät kann 2 verschiedene Profile je FULLSPAN-Frequenzausschnitt für die Schräglagenmessung verwalten. In einem Profil werden die Kanäle gespeichert, die für die Messung verwendet werden sollen. Die Auswahl geschieht über die Menüpunkte **PROFIL1** bzw. **PROFIL2**. Die Zuordnung zu dem jeweiligen Frequenzausschnitt erfolgt automatisch, das heißt, die Daten des PROFIL1 im "FULL EXT" sind unabhängig von denen des PROFIL1 im "FULLSPAN".

### 15.10.3 Erstellen bzw. Ändern eines Profils

Über den Menüpunkt **EINSTELLUNG** kann das jeweils aktive Profil angepasst werden. Nach Aktivierung des Menüpunktes wird das Diagramm eingefroren und der 2. Cursor ausgeblendet.

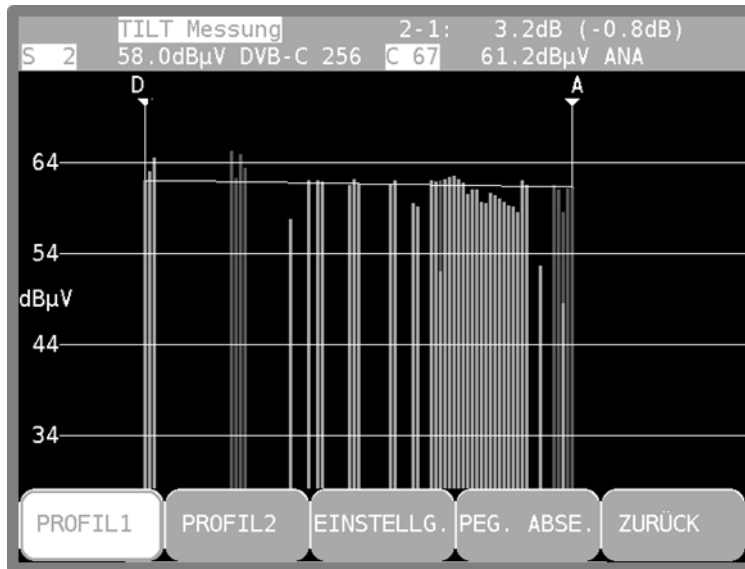


Abbildung 15-6 Schräglagenmessung Profilauswahl

Mit den Tasten ← bzw. → kann der Cursor im Diagramm bewegt werden. Die aktuelle Position wird im LCD-Display angezeigt.

#### Einzelne Kanäle aktivieren bzw. deaktivieren:

Über den Menüpunkt **AKT./DEAKT.** kann der Kanal, auf dem der Cursor steht entweder in die Messung aufgenommen bzw. übersprungen werden. Ist ein Kanal aus der Messung entfernt, so wird in das Diagramm anstatt der Pegellinie ein kleines hellblaues Kreuz eingeblendet. Wird ein Kanal aktiviert, verschwindet das kleine hellblaue Kreuz und die zugehörige Pegellinie wird erst beim nächsten Analyzerdurchlauf aktualisiert.

#### Alle Kanäle aktivieren:

Über den Menüpunkt **ALLE AKTIV** werden alle Kanäle in die Messung einbezogen. Im Diagramm verschwinden anschließend alle hellblauen Kreuze. Die Pegellinien werden allerdings erst beim nächsten Analyzerdurchlauf aktualisiert.

#### Alle Kanäle deaktivieren:

Über den Menüpunkt **ALLE DEAKT** werden alle Kanäle, bis auf die beiden, auf denen die Cursors stehen aus der Messung entfernt.

#### Profil speichern:

Über den Menüpunkt **SPEICHERN** wird das Kanalprofil abgespeichert. Dadurch ist die Anpassung des Profils abgeschlossen und das Diagramm wird wieder mit den geänderten Einstellungen fortlaufend aktualisiert.

#### Profil nicht speichern:

Über den Menüpunkt **ZURÜCK** werden alle Änderungen verworfen und die Messung läuft mit der alten Einstellung weiter.

## 15.10.4 Anwendung

Es gibt zwei grundlegende Anwendungen.

**Anlage neu „einpegeln“:**

Es wird ein Profil mit den Kanälen erzeugt, die in der Anlage belegt sind. Dann den 1. Cursor auf den tiefsten Kanal und den 2. Cursor auf den höchsten Kanal stellen.

Zuerst den untersten Kanal auf den gewünschten absoluten Pegel einstellen. Dann gibt es zwei Möglichkeiten:

**Keine Vorverzerrung:**

Den Pegel des obersten Kanals so einstellen, dass die Hilfslinie zwischen den beiden Cursors horizontal verläuft bzw. die Pegelanzeige heranziehen.

Mit Vorverzerrung:

Den Pegel des obersten Kanals entsprechend höher einstellen.

Dann können die Kanäle dazwischen mittels der Hilfslinie „eingepegelt“ werden.

**Schräglage der Anlage kontrollieren:**

Es wird ein Profil mit den Kanälen erzeugt, die für die Kontrolle beurteilt werden sollen. Das können eventuell weniger sein, als in der Anlage belegt sind. Dadurch ist die Wiederholrate höher. Dann die beiden Cursor auf den obersten bzw. untersten Kanal stellen. Anschließend die Pegellinien dazwischen anhand der Hilfslinie kontrollieren.

## 15.11 Max-Hold-Funktion

Über den Menüpunkt **MAX HOLD** wird die Max-Hold-Funktion aktiviert. Der Menüpunkt wird daraufhin invertiert dargestellt. Dabei wird das Spektrum nur aktualisiert, wenn sich der Pegel erhöht. Da sich bei aktivem Rückweg das Spektrum in Abhängigkeit der Aktivität der angeschlossenen Kabelmodems ändert ist eine vernünftige Darstellung des Spektrums nur mit dieser Funktion möglich.



Abbildung 15-7 Spetrumalyzer Max-Hold Funktion

Diese Funktion ist auch in den anderen Analyzer-Bereichen aufrufbar.

### 15.12 Ingressmessung im Rückweg

Über den Menüpunkt **INGRESS** wird diese Funktion aktiviert. Als Ingress werden alle Störspektren bezeichnet, die sich von außen in den Rückweg einkoppeln. Das können starke Kurzwellensender, CB-Funk, Babyphone oder Störaussendungen von elektrischen Maschinen sein.

Schlecht geschirmte Rückwegkomponenten und fehlerhaft montierte Steckverbindungen können den Ingress noch zusätzlich verstärken. Ingress vermindert den Störabstand von Rückwegsignalen und kann daher zu Fehlern in der Übertragung führen.

Die Folge ist, dass geforderte Datenraten in interaktiven Kabelnetzen nicht mehr eingehalten werden können. Daher ist die höchste Prämisse den Ingress möglichst gering zu halten.

Zur Unterstützung der Ingressmessung stellt das Gerät eine spezielle Funktion bereit.

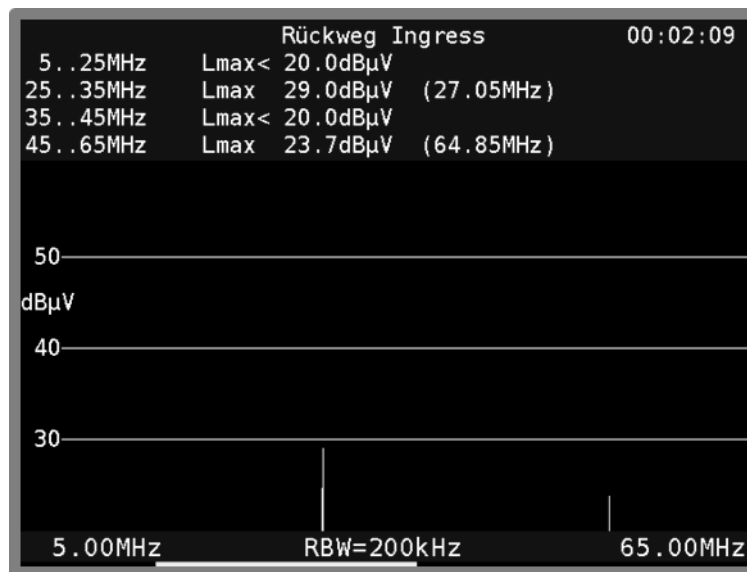


Abbildung 15-8 Spektrumanalyzer Ingressmessung

Der Frequenzbereich von 5 bis 65 MHz wird in 4 Bereiche eingeteilt. Innerhalb dieser Bereiche werden laufend der maximale Pegel und die Frequenz bei der dieser Pegel aufgetreten ist gemessen und im Display angezeigt. Darüber hinaus zeigt das Gerät die verstrichene Zeit nach dem Aufruf der Ingressmessung an. Das nachfolgende Spektrum zeigt einen starken Störer bei 27 MHz (CB-Funk). Durch Anwahl des Menüpunktes **ZURÜCK** kann die Ingressmessung wieder beendet werden. Die Ingressmessung benutzt die Max-Hold-Funktion.



## Kapitel 16 Optischer Empfänger (Option)

---

### 16.1 Einführung

Die Übertragung von HF-Signalen über Glasfaserkabel nimmt ständig zu. Die optische Übertragung in den Breitbandnetzen nimmt eine immer größere Rolle ein. Während in den meisten bestehenden Netzen noch weitgehend ausschließlich in der Netzebene 2 optisch übertragen wird, geht der Trend dazu hin die Glasfaserverteilung bis zum Teilnehmer auszuführen.

#### Optische Fasern:

Die optische Faser ist das Medium, in dem das Lichtsignal übertragen wird. Man unterscheidet 2 unterschiedliche Fasertypen. Bei der Multimode-Faser kann das Licht auf mehreren „Wegen“ (Moden) durch die Glasfaser laufen. Das hat zur Folge, dass es zur Modendispersion (Unschärfe) kommt, welche die Bandbreite und die Übertragungslänge einschränken. Bei der Singlemode-Faser dagegen kann das Licht nur über einen Weg durch die Faser laufen, wodurch eine Modendispersion verhindert wird und somit höhere Bandbreiten erzielbar sind. Heute werden nahezu ausschließlich Singlemode-Fasern verwendet.

Diese haben einen Kerndurchmesser von 9  $\mu\text{m}$  und einen Manteldurchmesser von 125  $\mu\text{m}$ . Eine Singlemode-Glasfaser besitzt eine Dämpfung von ca. 0,3 dB/km.

#### Optische Steckverbindung:

Man unterscheidet 2 verschiedene Arten von Glasfaser-Steckverbindungen. Die erste Form verwendet einen geraden Schliff. Diese mit PC (Physical Contact) bezeichnete Variante hat eine etwas schlechtere Rückflussdämpfung. Stecker mit APC (Angled Physical Contact) verwenden eine schräge Stirnfläche mit einem Winkel von 8°. PC-Stecker sind in der Regel blau markiert, während APC-Verbindungen grün gekennzeichnet sind.

Lichtwellenleiter (LWL) Steckverbindungen gibt es in unterschiedlichen Konstruktionen. Zu erwähnen wären FC (Schraubverbindung), SC (Steckverbindung), E2000, LC (beides Schnapp-Steckverbindungen).

Im Messgerät ist eine SC/APC-Steckverbindung eingebaut.

Das Messgerät verfügt über einen optischen Empfänger, der das Lichtsignal in ein HF-Signal zurückwandelt. Hinter dem optischen Empfänger verhält sich das HF-Signal, als wäre es über den Koaxial-Eingang des Messempfängers zugeführt. Das heißt, sämtliche Messungen, die über den HF-Eingang zur Verfügung stehen, können auch über den optischen Eingang durchgeführt werden. Eine Einschränkung gibt es: Bei DOCSIS kann nur der Downstream vermessen werden, da das Gerät über keinen optischen Sender für den Upstream verfügt.

Der optische Empfänger selbst ist nicht wellenlängen-selektiv. Es gibt Systeme, bei denen Licht unterschiedlicher Wellenlänge über ein und dieselbe Glasfaser übertragen wird. Dies nennt man einen Wellenlängenmultiplex. In so einem Fall müssen die Wellenlängen vor dem optischen Empfänger wieder getrennt werden, da sonst die Signale von beiden Wellenlängen im optischen Empfänger vermischt werden und zu Störungen führen. In solchen Fällen ist ein Patch-Kabel mit eingebautem Wellenlängen-Filter zu verwenden. Aber sehr häufig ist das nicht nötig, da meist nur eine Wellenlänge verwendet wird. In den meisten Fällen werden die Wellenlängen 1310 nm, 1490 nm und 1550 nm verwendet.

**Optische Eingangsleistung:**

Das Messgerät verfügt über kein eingebautes schaltbares optisches Dämpfungsglied. Der optische Empfänger des Messgerätes kann dadurch mit bis zu 8 dBm Dauerleistung betrieben werden. Das optimale Fenster für den Empfänger liegt jedoch im Bereich -7 dBm bis +3 dBm. Bei kleineren Leistungen wird infolge des Empfängerrauschens die Empfangsqualität schlechter.

Bei größeren Eingangsleistungen wirken sich Intermodulationsprodukte negativ auf die Performance aus. In diesem Fall sind optische Dämpfungsglieder zu verwenden.

**Beispiel:** Es sollen Messungen an einem optischen Sender mit 8dBm Ausgangsleistung durchgeführt werden. Die optische Leistung kann direkt gemessen werden. Für die Bestimmung der Signalqualität sollte aber ein Dämpfungsglied von 5 – 10 dB zwischen Sender und Empfänger dazwischen geschaltet werden.

**16.2 Optischen Eingang aktivieren**

Der optische Eingang des Gerätes lässt sich über **RANGE** -> **OPT.EING.** aktivieren.

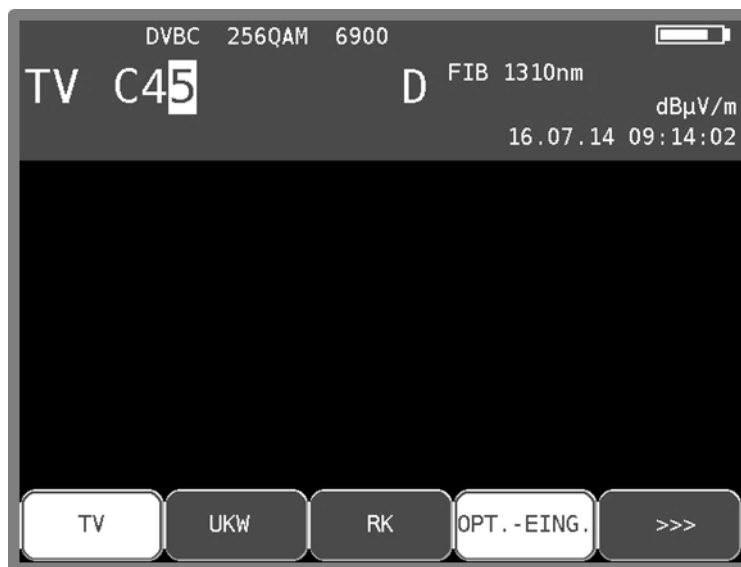


Abbildung 16-1 Optischer Eingang

Ist der optische Eingang des Gerätes aktiviert, so wird im Display „FIB XXXXnm“ eingeblendet. Die Bezeichnung XXXXnm steht für z.B. 1310 nm, also die eingestellte Wellenlänge. Jetzt kann ein bestimmter Messbereich z.B. TV eingestellt werden. Auch der Spektrumanalyzer verwendet das Signal des optischen Empfängers.

**16.3 Wellenlänge einstellen**

Wie schon oben erwähnt, ist der eingebaute optische Empfänger nicht wellenlängen-selektiv. Dennoch muss die verwendete Wellenlänge eingestellt werden, da sie für die Messung der optischen Leistung und des optischen Modulationsindex (OMI) benötigt wird. Denn die Empfindlichkeit (Responsivity) der eingebauten Photo-Diode hängt von der Wellenlänge ab.

Mit **MODE** -> **Einstellungen** -> **Rechts** -> **Wellenlänge LAMBDA** kann eine der drei Wellenlängen 1310 nm, 1490 nm und 1550 nm eingestellt werden. Der Menüpunkt **Wellenlänge LAMBDA** befindet sich auf der 2. Seite des Menüs Einstellungen. Mit den Pfeiltasten  $\leftarrow/\rightarrow$  kann zwischen den Seiten eines Menüs gewechselt werden.

## 16.4 Messung der optischen Leistung

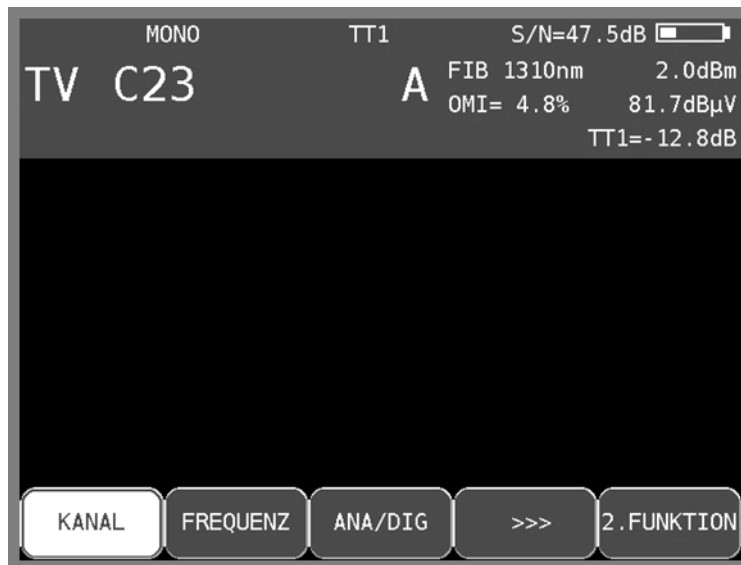


Abbildung 16-2 Optische Messdaten

Bei der optischen Übertragung handelt es sich um eine Intensitätsmodulation der Lichtleistung. Das Messgerät misst die mittlere optische Leistung in dBm. Diese Leistung wird auch gemessen, wenn Licht von einer unmodulierten Laserquelle eingespeist wird. In diesem Fall kann das Gerät als reines optisches Leistungsmessgerät verwendet werden.

Die Messung beginnt, indem eine Frequenz/Kanal eingegeben und die Taste **ENTER** betätigt wird.

## 16.5 Messung des optischen Modulationsindex (OMI)

Der optische Modulationsindex (OMI) ist vergleichbar mit dem Modulationsindex bei einer Amplitudenmodulation. Ein Träger, in diesem Fall das Licht, wird in seiner Amplitude (Intensität) moduliert. Je höher die Differenz zwischen maximaler und minimaler Intensität ist, desto höher ist der OMI und damit die nach dem optischen Empfänger vorliegende HF-Spannung (Pegel). Jetzt gibt es zwei Möglichkeiten, wie der OMI angegeben werden kann. Einmal kann der OMI für einen bestimmten Kanal selektiv gemessen werden. Diesen bezeichnet man als Einzel-OMI oder Kanal-OMI. Bei dieser Messung wird nur die HF-Leistung innerhalb der Kanalbandbreite berücksichtigt. Bei der Messung des Gesamt-OMIs oder Summen-OMIs wird die komplette HF-Leistung nach dem optischen Empfänger berücksichtigt. Das Gerät misst dazu die mittlere HF-Leistung nach dem optischen Empfänger im Bereich 5 – 2150 MHz. Signale außerhalb dieses Frequenzfensters gehen gedämpft in den Summen-OMI ein.

In professionellen optischen Sendern wird der Gesamt-OMI mittels einer AGC auf einen festen mittleren Wert geregelt. Dieser ist dann unabhängig vom Frequenzplan des eingespeisten HF-Signals. Hierbei kann sich allerdings, abhängig vom Frequenzplan (Belegung mit ATV, FM, DOCSIS und DTV-Kanälen), der Kanal-OMI ändern. Der erzielbare Signal-Rauschabstand hängt vom Kanal-OMI ab. Bei ATV-Signalen ist ein Wert von etwa 4% optimal. Ein Summen-OMI im Bereich von 16 – 20% ist üblich.

Der Messempfänger kann sowohl den Kanal-OMI als auch den Summen-OMI messen. Nach der Abstimmung des Empfängers zeigt das Gerät den Kanal-OMI an (siehe oben). Im Analyzer-Modus in der Einstellung FULLSPAN wird der Summen-OMI angezeigt. Die OMI-Angabe erfolgt in %.

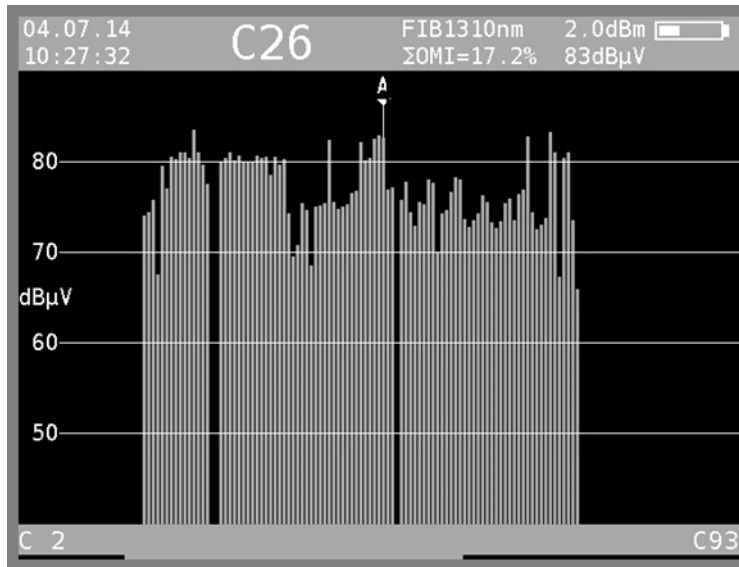


Abbildung 16-3 Analyserbild mit Summen-OMI

**Hinweis!** Die Angabe des Pegels hinter dem OMI-Wert entspricht dem internen HF-Pegel nach dem optisch/elektrischen Wandler. Dieser hat nur relative Aussagekraft. Die Angabe dient in erster Linie zur Ermittlung der Pegelverhältnisse zwischen den einzelnen Kanälen.

Nachstehend noch ein kleiner Überblick über die Zusammenhänge zwischen optischer Leistung, HF-Pegel und OMI:

- Wird bei einer optischen Übertragung die optische Leistung um 1 dB erhöht, so erhöht sich die HF-Spannung nach dem optischen Empfänger um 2 dB, während der optische Modulationsindex (OMI) unverändert bleibt. Optische Leistung und HF-Spannung sind quadratisch proportional.
- Wird der optische Modulationsindex bei gleicher optischer Leistung verdoppelt (z.B. von 2% auf 4% erhöht), so erhöht sich die HF-Spannung nach dem optischen Empfänger um 6dB. OMI und HF-Spannung sind also linear proportional zueinander.

## 16.6 Reinigung der LWL-Steckverbindung

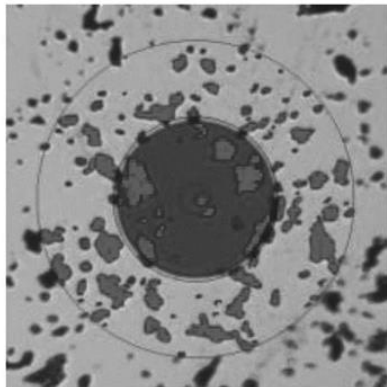
Der Schwachpunkt einer jeden optischen Übertragung sind Spleiß- und Steckverbindungen. Bei Steckverbindungen ist auf gründliche Sauberkeit der Kontaktflächen zu achten. Aber auch die Ferrulen einer LWL-Kupplung müssen immer staubfrei gehalten werden, damit beim Einstecken kein Schmutz auf die Stirnfläche der Stecker gelangt. Für diesen Zweck gibt es handelsübliche Reinigungssets. Unmittelbar nach der Reinigung der Stecker und Kupplungen sollten Staubschutzkappen aufgesteckt werden, sofern sie nicht sofort wieder eingesetzt werden.

Die LWL-Kupplung des Messgerätes ist mit einem Klappdeckel versehen, der beim Entfernen des Steckers die Kupplung verschließt. Dennoch muss dafür Sorge getragen werden, dass die Umgebung der Klappe schmutzfrei gehalten wird.

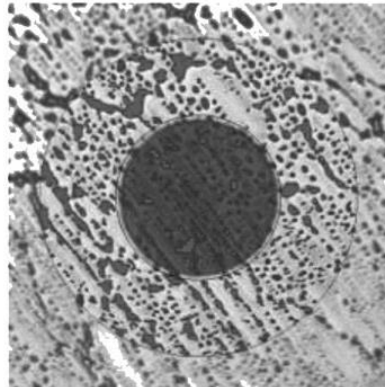
## 16.7 USB Mikroskop

Für die Inspektion der Steckverbinder unterstützt das Gerät den Anschluss eines USB Mikroskops. Unterstützt wird ein USB-Mikroskop der Firma Lightel Technologies Modell DI-1000.

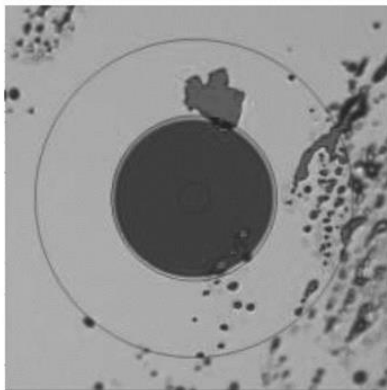
Verschmutzungen in optischen Steckverbindungen können die Signalqualität beeinträchtigen. Typische Verschmutzungen sind unter anderem Staubpartikel, Hand-Lotion-, Haut- sowie Alkoholrückstände.



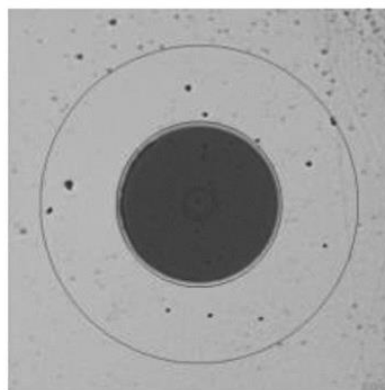
Staubpartikel



Hand Lotion



Hautrückstände



Alkoholrückstände

Abbildung 16-4 Typische Verschmutzungen der optischen Faser

Verschmutzungen auf der optischen Faser können folgende Probleme verursachen:

- In der Kern Region kann der Signal-Pfad gestört werden
- Guten physikalischen Kontakt im Steckverbinder verhindern
- Ursache für Kratzschäden

Folgende Abbildung zeigt ein typisches Beispiel für einen schlechten physikalischen Kontakt in einem Steckverbinder. Hier verhindert ein Staubpartikel den bündigen Kontakt der zwei optischen Fasern.

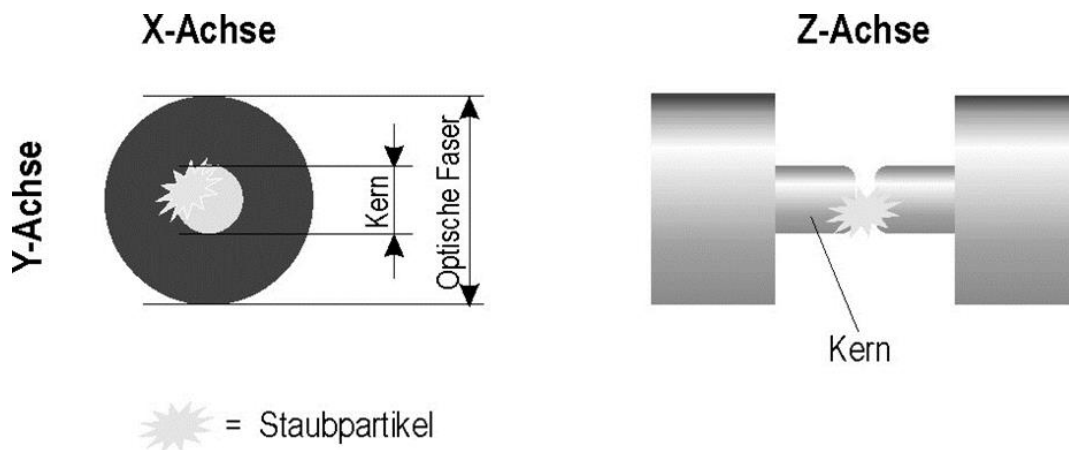


Abbildung 16-5 Schlechter physikalischer Kontakt durch Staubpartikel

Das Mikroskop-Bild im Messgerät ist eine starke Vergrößerung der optischen Faser aus der Draufsicht. Das folgende Bild bezieht sich auf das Lightel DI-1000 USB-Mikroskop mit einer optischen Verstärkung von 200. Im Zentrum ist der Kern der optischen Faser zu erkennen.

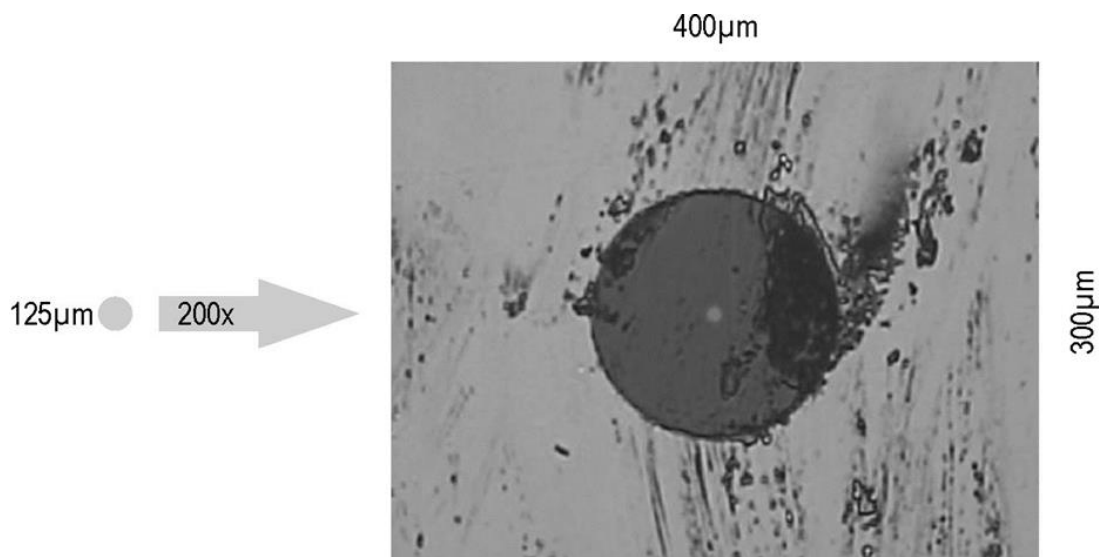


Abbildung 16-6 Mikroskop Vergrößerung

Typische Anforderungen für eine Singlemode-Faser:

Zonen Name (Durchmesser)	Kratzer	Beschädigungen
A: Kern (Core) (0-9 µm, 0-25 µm)	keine erlaubt	keine erlaubt
B: Mantel (Cladding) (25-120 µm)	keine Einschränkungen	alle < 2 µm 5 im Bereich 2 - 5 µm Keine > 5 µm
C: Klebmasse (Adhesive) (120-130 µm)	keine Einschränkungen	keine Einschränkungen
D: Kontaktmaterial (Contact) (>130 µm)	keine Einschränkungen	keine Einschränkungen

Die Abbildung zeigt den schematischen Aufbau einer typischen Singlemode-Faser mit einem 9  $\mu\text{m}$  Kern.

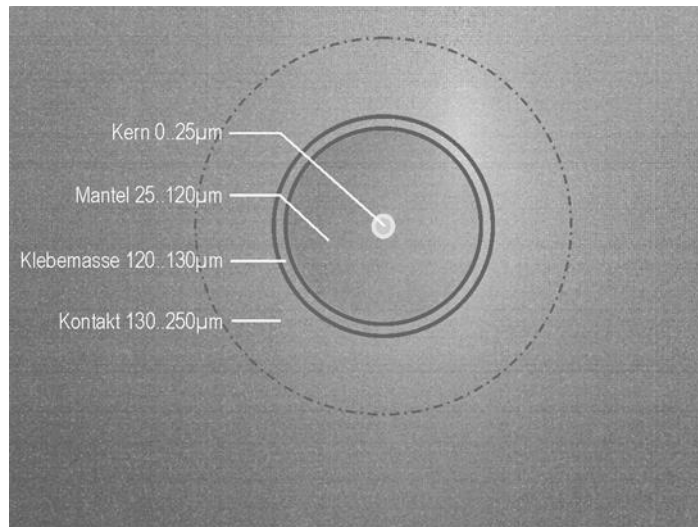


Abbildung 16-7 Kernaufbau einer Singlemode-Faser

### 16.7.1 Bedienung

Der Mikroskop Bereich wird durch die Taste **RANGE** -> **Mikroskop** aufgerufen. Mit den Funktionstasten können folgende Bildeinstellungen gemacht werden:

Helligkeit	HELLIGK +	HELLIGK -
Kontrast	KONTRAST +	KONTRAST -
Sättigung	SATURAT +	SATURAT -
Schärfe	SHARP +	SHARP -
Gamma Wert	GAMMA +5	GAMMA -5
Weißabgleich	WHITE+100	WHITE-100
Verstärkung	GAIN +	GAIN -

Zusätzlich ist im Funktionstasten Bereich eine Taste **DEFAULT**, die bei Betätigung die Default-Einstellungen des Mikroskops lädt. Da diese nicht immer optimal vom Mikroskop Hersteller sind, können die aktuell eingestellten Werte mit der **SAVE** Taste dauerhaft im Messgerät gespeichert werden. Über die **RECALL** Taste können diese Werte jederzeit wieder geladen werden.

Mit der Taste **OSD-VID** kann das Info Feld USB-Mikroskop im Bildschirmkopf ein/ausgeblendet werden.

Mit der Taste **HOME** kann direkt in den TV Bereich gewechselt werden, über **RANGE** kann ebenfalls in einen anderen Bereich gewechselt werden und somit der USB-Mikroskop Bereich verlassen werden.

### 16.7.2 Protokollierung

Für Dokumentationszwecke kann ein Screenshot des aktuellen Mikroskop Bildes erstellt werden. Da das Messgerät nur eine USB-Schnittstelle zur Verfügung stellt, können 4 Bilder in einem Messgerät internen Zwischenspeicher abgelegt werden.

Sind alle 4 Speicherplätze belegt, müssen diese Bilder auf einem USB-Stick gespeichert werden, damit werden die 4 Speicherplätze wieder freigegeben.

**Bild als Screenshot in den Zwischenspeicher sichern:**

- Taste **Print** betätigen, wenn ein Zwischenspeicher frei ist, wird das Bild gespeichert. Dies kann mehrere Sekunden dauern, auf dem Bildschirm erscheint dann ein entsprechender Hinweis „Screenshot speichern...“.
- Sobald das Bild gespeichert wurde, ändert sich die Bildschirmmeldung in „Screenshot gespeichert“.
- Falls kein Zwischenspeicher mehr frei ist, erscheint ein Hinweis „kein Buffer frei“. Hier müssen erst alle Zwischenspeicher auf einem USB-Stick gespeichert werden. Siehe nächster Punkt.

**Zwischenspeicher Bilder auf einem USB-Stick sichern:**

- Mit der Taste **HOME** oder **RANGE** in den TV Bereich wechseln
- USB-Mikroskop abstecken und einen USB Speicherstick anschließen
- Taste **MODE** betätigen
- **Export Screenshots -> USB** anwählen
- Es werden je nach Anzahl der belegten Speicherplätze entsprechende Dateien erzeugt mit dem Dateinamen MICROSCOPE\_xx.BMP, wobei xx eine fortlaufende Nummer ist. Es werden keine auf dem USB Speicherstick vorhandene Dateien überschrieben.

Nach erfolgreicher Übertragung auf den USB Speicherstick erscheint eine Meldung am Bildschirm „Screenshots übertragen, Speicherplätze gelöscht“.



## Kapitel 17 Gerätemanagement

---

Diese Funktionen sind nur aufrufbar, wenn das Gerät nicht abgestimmt ist.

### 17.1 Tastatur

Über das Menü **MODE -> Einstellungen -> Tastatur** kann der Tastenton und die Tastaturbeleuchtung ein- bzw. ausgeschaltet werden.

### 17.2 Sprache der Bedienerführung

Das Gerät unterstützt die Bedienerführung in Deutsch und Englisch. Mit **MODE -> Einstellungen -> Sprache -> Deutsch, Englisch** kann die gewünschte Sprache ausgewählt werden.

### 17.3 Software

Über **MODE -> Einstellungen -> Software** besteht die Möglichkeit den Softwarestand des Gerätes abzufragen oder eine neue Firmware auf das Gerät aufzuspielen.

#### 17.3.1 Info

Durch Eingabe von **MODE -> Einstellungen -> Software -> Info** kann der Benutzer den Softwarestand (Firmware) des Gerätes abfragen.

#### 17.3.2 Update

Es kann jederzeit ein neues Firmware-Release auf das Gerät aufgespielt werden.

Die Software ist in einer Datei mit der Endung .bin gespeichert. Diese Datei kann beim Hersteller angefordert und per PC auf den mitgelieferten USB-Stick eingespielt werden.

Dabei ist zu beachten, dass das Gerät zur Sicherheit an das Netz angeschlossen ist. Während das Update läuft, darf das Gerät auf keinen Fall ausgeschaltet werden.

Anschließend ist der USB-Stick in das Gerät einzustecken und Menüpunkt **MODE -> Einstellungen -> Software -> Update** zu wählen. Daraufhin erscheint eine Auswahl mit allen gespeicherten BIN-Dateien. Mit den Pfeil-Tasten  $\uparrow/\downarrow$  bewegt man den Cursor zur gewünschten Datei. Mit Betätigung der Taste **ENTER** wird das Software-Update gestartet. Das Gerät löscht zunächst die alte Version aus dem Speicher und schreibt dann die neue Software in den internen Flash-Speicher. Dieser Vorgang kann etwa 1 Minute dauern.

**Hinweis:** Bitte informieren Sie sich über Software-Neuheiten auf unserer Homepage.

### 17.4 Uhr

Das Gerät besitzt eine Echtzeituhr, die aus dem Betriebsakku gespeist wird.

Über das Menü Uhr können Datum und Uhrzeit eingestellt werden. Dazu ist der entsprechende Menüpunkt auszuwählen und mit **ENTER** aufzurufen. Nun kann die Zeit- bzw. Datumseinheit eingestellt werden. Mit **ENTER** wird der Wert übernommen und zum vorherigen Menü zurückgekehrt.



Abbildung 17-1 Uhrzeiteinstellung

### 17.5 Seriennummer

Die Seriennummer befindet sich auf dem Typenschild an der Geräterückseite. Zusätzlich besteht auch die Möglichkeit, die Seriennummer im Gerät mit **MODE -> Einstellungen -> Seriennummer** abzurufen.

### 17.6 MAC-Adresse

Die MAC-Adresse (Media-Access-Control-Adresse) ist die physikalische Adresse jedes einzelnen Netzwerkadapters, die zur eindeutigen Identifizierung des Gerätes in einem Rechnernetz dient. Jedes Gerät erhält eine weltweit einzigartige MAC-Adresse. Diese kann mit **MODE -> Einstellungen -> MAC-Adresse** angezeigt werden.

### 17.7 Werkseinstellung

Mit dieser „PRESET“-Funktion im Menü **MODE -> Einstellungen -> Werkseinstellung** können alle Geräteeinstellungen auf den Zustand der Auslieferung zurückgesetzt werden. Davon ausgenommen ist der Inhalt des Abstimmspeichers, der durch PRESET unverändert bleibt.



Abbildung 17-2 Werkseinstellung

## 17.8 Benutzerdefinierte Kanaltabelle für TV

Neben den voreingestellten Kanaltabellen, die das Gerät in Verbindung mit der eingestellten TV-Norm verwendet, kann eine benutzerdefinierte Kanaltabelle in das Gerät geladen werden.

Mit Hilfe der PC-Software AMA.remote kann eine eigene Tabelle erzeugt werden, die anschließend in eine Datei exportiert wird.

Um die Kanaltabelle nicht völlig neu anlegen zu müssen, kann die aktuell im Gerät verwendete Kanaltabelle auch exportiert werden. Dazu ist der Menüpunkt **MODE -> Einstellungen -> Benutzer Kanalliste -> Aktive Kanalliste export.** anzuwenden. Hierbei erzeugt das Gerät eine CHA-Datei, dessen Dateiname aus der aktuell eingestellten Kanaltabelle, bzw. aus der aktiven Benutzer Kanalliste abgeleitet ist. Beispielsweise STANDARD\_BG.CHA. Diese Datei kann als Vorlage in AMA.remote verwendet werden.

Soll eine Kanaltabelle über eine CHA-Datei importiert werden, sind folgende Schritte notwendig.

Mit **MODE -> Einstellungen -> Benutzer Kanalliste -> Benutzer Kanalliste import.** erhält man eine Auswahl der auf dem USB-Stick gespeicherten CHA-Dateien. Mit dem Cursor wird die gewünschte Datei gewählt und mit der Taste **ENTER** bestätigt. Daraufhin lädt das Messgerät die in der Datei gespeicherte Kanaltabelle in einen nichtflüchtigen Speicher. Bei einer fehlerhaften Datei bricht der Vorgang ab und eine entsprechende Meldung erscheint am Display.

Mit **MODE -> Einstellungen -> Benutzer Kanalliste -> Benutzer Kanalliste Info** blendet das Gerät den Dateinamen der Datei ein, von der die zuletzt geladene Kanaltabelle stammt.

Die Verwendung der geladenen Kanaltabelle wird unter **MODE -> Einstellungen -> Benutzer Kanalliste -> aktivieren** ein- bzw. ausgeschaltet. Sollte noch keine Kanaltabelle geladen sein, steht diese Auswahl nicht zur Verfügung.

Ist die benutzerdefinierte Tabelle aktiv, wird unten in der Menüleiste, im Menüpunkt **KANAL**, der Zusatz (BEN) eingeblendet. Die Tabelle wird nun für alle Funktionen, die auf einer Kanaltabelle basieren, verwendet. Diese Einstellung ist nichtflüchtig. Das heißt, das Gerät arbeitet auch nach dem Ein- und Ausschalten mit der geladenen Tabelle. Des Weiteren wird die Kanaltabelle auch im Abstimm Speicher berücksichtigt. Dadurch können Einträge aus der Standard-Kanaltabelle und der benutzerdefinierten Tabelle gespeichert werden.

**Vorsicht! Bei Änderungen der benutzerdefinierten Kanaltabelle Einträge müssen ggf. Einträge im Abstimm-Speicher angepasst werden.**

In der Werkseinstellung ist diese Funktion ausgeschaltet und das Gerät arbeitet mit der entsprechenden fest hinterlegten TV-Norm.

Die Software AMA.remote steht auf der Homepage [www.kws-electronic.de](http://www.kws-electronic.de) unter „PRODUKTE“ – „AMA.remote“ zum Download bereit und die genaue Funktionsweise wird in einer eigenen Bedienungsanleitung detailliert beschrieben.

## 17.9 Dynamische Programmumschaltung

Siehe Kapitel 12.6- Dynamische Programmumschaltung.

## 17.10 Bildschirmkopie

Zur Dokumentation kann der Bildschirminhalt auf einen USB-Stick oder alternativ auch in einem von 2 geräteinternen Zwischenspeichern gespeichert werden. Videodarstellungen und Aufklapp-Menüs für Einstellungen etc. können nicht kopiert werden. Durch Drücken der Taste **PRINT** gelangt man in ein Menü, in dem zwischen „Screenshot -> USB“, „Screenshot -> int. Speicherplatz“ und „USB Verzeichnis“ gewählt werden kann. Im Menü USB Verzeichnis können bestehende Dateien mit der Endung „BMP“ gelöscht werden. Unter Screenshot -> USB kann der Name der neuen Datei eingegeben und mit **ENTER** diese erzeugt werden.



Abbildung 17-3 Bildschirmkopie

Zwischenspeicher Bilder auf einem USB-Stick sichern:

- Mit der Taste **HOME** oder **RANGE** in den TV Bereich wechseln.
- USB Speicherstick anschließen
- Taste **MODE** betätigen
- Export Screenshots -> **USB** anwählen
- Es werden je nach Anzahl der belegten Speicherplätze entsprechende Dateien erzeugt mit dem Dateinamen MICROSCOPE\_xx.BMP (für Mikroskop Bilder) oder HARDCOPY\_xx.BMP (für alle anderen Bildschirmkopien), wobei xx eine fortlaufende Nummer ist. Es werden keine auf dem USB Speicherstick vorhandene Dateien überschrieben.
- Nach erfolgreicher Übertragung auf den USB Speicherstick erscheint eine Meldung am Bildschirm „Screenshots übertragen, Speicherplätze gelöscht“

### 17.11 Konfiguration des PING-Testes im DOCSIS-3.0-Analyzer

Mit **MODE** -> **Einstellungen** -> **DOCSIS Analyzer** -> **Ping Test** kann der Ping Test konfiguriert werden. Standardmäßig werden während dieses Tests PING Pakete mit 64 Byte Länge versendet. Konfigurierbar sind im genannten Untermenü die Zahl der zu versendenden Pakete und der zeitliche Abstand zwischen zwei PINGs.

Mit **MODE** -> **Einstellungen** -> **DOCSIS Analyzer** -> **Ping Test** -> **Pakete** wird die Zahl der zu versendenden Pakete eingestellt. Nach dem Aufruf des Untermenüs ist die Paketanzahl selektiert. Diese lässt sich mit der Zehnertastatur verändern. Der zulässige Wertebereich ist 5 bis 100 Pakete. Wird ein Wert kleiner als 5 oder größer als 100 eingegeben springt die Anzeige auf den letzten korrekt eingegebenen Wert zurück. Nach der Eingabe eines gültigen Wertes wird durch zweimaliges Betätigen der **ENTER**-Taste die Einstellung für alle zukünftigen PING-Tests übernommen bis ein neuer Wert eingegeben wird. Die Eingabe ist nichtflüchtig und bleibt auch bei ausgeschaltetem Gerät erhalten.

Mit **MODE** -> **Einstellungen** -> **DOCSIS Analyzer** -> **Ping Test** -> **Intervall** wird die Zeit zwischen zwei PINGs eingestellt. Es kann zwischen 0,5 Sekunden, 1 Sekunde, 2 Sekunden und 5 Sekunden ausgewählt werden. Mit **ENTER** wird das Untermenü verlassen. Die Eingabe ist nichtflüchtig und bleibt auch bei ausgeschaltetem Gerät erhalten.

## 17.12 Deaktivierung des DOCSIS-Analyzer

Der DOCSIS-Analyzer kann hiermit manuell deaktiviert werden. Das kann in manchen Fällen nützlich sein.

Sind in einer Anlage keine rückwegfähigen Komponenten eingebaut, aber es soll trotzdem der DOCSIS-Downstream-Kanal vermessen werden, so wird verhindert, dass das Messgerät auf dem Upstream versucht zu senden. Da das in so einem Fall mit hoher Sendeleistung passiert, können unter Umständen die Downstream-Messungen gestört werden.

Bei den automatischen Messungen (DataLogger) wird bei aktivem DOCSIS-Analyzer auch die Upstream-Sendeleistung berücksichtigt. Dazu muss allerdings der Ranging-Vorgang abgeschlossen sein. Dies dauert in der Regel einige Sekunden. Sollten bei DOCSIS aber nur die Downstream-Parameter aufgenommen werden, so ist es günstiger den DOCSIS-Analyzer abzuschalten.

Mit **MODE -> Einstellungen -> DOCSIS Analyzer -> Upstream** kann der DOCSIS-Analyzer aktiviert und deaktiviert werden. Der Menüpunkt der jeweiligen aktiven Einstellung (Ein bzw. Aus) erscheint invertiert.

Diese Einstellung ist nichtflüchtig. Sie wird auch im Abstimmspeicher berücksichtigt. Daher können Speicherplätze mit aktivem und inaktivem DOCSIS-Analyzer angelegt werden. Speichereinträge, bei denen der DOCSIS-Analyzer aktiv ist, sind mit einem +US gekennzeichnet.

Werkseitig ist der DOCSIS-Analyzer aktiv.

## 17.13 Konfiguration des Speed-Testes im DOCSIS-Analyzer

Der Speed-Test (Datendurchsatzmessung) kann in Uplink- und Downlink-Richtung durchgeführt werden. Der Test basiert auf der Übertragung von Daten von bzw. zu einem FTP-Server, der mit der Kopfstelle verbunden ist. Für diesen Test sind im Messgerät einige Parameter zu hinterlegen.

Mit **MODE -> Einstellungen -> DOCSIS Analyzer -> Speed Test** kann der Test konfiguriert werden. Dort stehen vier Profile zur Verfügung, um auch die Daten für mehrere HFC-Cluster bzw. Kopfstellen abspeichern zu können.



Abbildung 17-4 DOCSIS Speedtest Einstellungen

Mit den Tasten **F1** bis **F4** kann ein Profil ausgewählt werden. Zum einen kann das ausgewählte Profil mittels der im Folgenden erläuterten Schritte bearbeitet werden, zum anderen werden die Parameter des zuletzt selektierten Profils für zukünftige Speed-Tests des DOCSIS-Analyzers herangezogen. Mit den Tasten **↑** bzw. **↓** kann das gewünschte Eingabefeld des Profils gewählt werden und mit **ENTER** wird die Eingabemaske geöffnet um die einzelnen Parameter zu verändern.

Sowohl Zahlenwerte als auch Buchstaben und Sonderzeichen werden mit der Zehnertastatur und Pfeil-Tasten des Messgerätes eingegeben.

Die einzelnen Tasten enthalten neben ihrem Zahlenwert auch einen Aufdruck der Buchstaben, die mit der jeweiligen Taste eingegeben werden können. Durch mehrmaliges Drücken einer Taste wird zwischen den einzelnen Buchstaben sowohl in Groß- als auch in Kleinschreibung und dem Zahlenwert gewechselt. Ein Leerzeichen kann mit der Taste **0** eingegeben werden, verschiedene Sonderzeichen verbergen sich hinter dem Schaltknopf **1**.

Die IP-Adresse wird im bekannten Format eingegeben. Benutzername, Passwort des FTP-Servers, der Name (ggf. Pfad) des Download-Files und der Name des Profils sind alpha-nummerische Zeichenketten. Für das Passwort stehen 16, für den Benutzernamen 18, für den Dateinamen bzw. -pfad 30, und für den Namen des Profils 10 Zeichen zur Verfügung. Der Wertebereich für die Downlink-Dateigröße ist 0,1 bis 2048 MByte. Der Wertebereich für die Uplink-Dateigröße ist 0,1 bis 500 MByte. Auch wenn ein Profil nur für beispielsweise einen Downstream-Test konfiguriert wird, muss für die Upstream-Dateigröße ein gültiger Wert eingegeben werden. Ist ein Wert fertig eingegeben, kann mit der Taste **ENTER** gleich zur nächsten Eingabe gesprungen werden. Erst mit dem Aufruf von **ÜBERNEHMEN** werden die Parameter gespeichert und das Menü wird verlassen.

Auch dieser kann vom Benutzer editiert werden. Durch betätigen der **ÜBERNEHMEN**-Schaltfläche werden sämtliche Parameter dauerhaft im Speicher des Messgerätes abgelegt. Der eingegebene Name für das Profil – hierfür stehen maximal 10 Zeichen zur Verfügung – wird nach erneutem Aufruf des Speed-Test-Konfigurators über der entsprechenden Funktionstaste angezeigt.

#### 17.14 Freigabe von Software-Optionen

Hierbei können Software-Optionen über die Eingabe eines 8-stelligen Key-Codes aktiviert werden. Für jede einzelne Option kann vom Hersteller ein entsprechender Schlüssel angefordert werden. Mit **MODE -> Einstellungen -> SoftwareKeys** erscheint ein Untermenü mit der derzeit verfügbaren Optionen (z. B.: DVBT/DVBT2, UMS).

Zur Aktivierung dieser Option ist der Menüpunkt mit **ENTER** zu bestätigen. Daraufhin erscheint ein Eingabefeld für den 8-stelligen Key-Code.



Abbildung 17-5 Key-Code Eingabe

Wurde der Code erfolgreich eingegeben, so erscheint die Meldung: **Option aktiviert!** Jetzt ist die entsprechende Option freigeschaltet und kann benutzt werden.

## Kapitel 18 Messdatenspeicher (Datalogger)

Das Gerät ist mit einem Messdatenspeicher (DataLogger) ausgestattet. Damit können automatisch Messwerte in Form einer XML-Datei auf einem USB-Stick gespeichert werden. Die Daten können anschließend mit einem Tabellenkalkulationsprogramm, zum Beispiel mit MS Excel oder OpenOffice Calc gelesen und weiterverarbeitet werden.

### 18.1 Automatische Aufnahme der Messreihe

Über **MODE** -> **DataLogger** kann der Menüpunkt "DataLogger" aufgerufen werden. Daraufhin erscheint das Menü mit der Auswahl "Neue Messung" bzw. "Verzeichnis". Über den Menüpunkt "Neue Messung" kann eine Messreihe hinzugefügt werden. Dazu fordert das Gerät zur Eingabe eines Namens für die Anlage (Messstelle) auf. Dieser kann alphanumerisch über die Pfeiltasten oder Nummerntasten eingestellt werden. Die Eingabe wird mit **ENTER** abgeschlossen. Der eingegebene Name ist identisch mit dem Dateinamen der XML-Datei, die am Ende die Messwerte enthält. Sollte eine Datei mit demselben Namen bereits existieren, erfolgt eine Warnung. Mit **HOME** kann ein anderer Name eingegeben werden, oder mit **ENTER** die vorhandene Datei überschrieben werden. Anschließend müssen noch die einzelnen Messparameter eingegeben werden. Hier bezieht sich das Gerät auf den Abstimm Speicher, wodurch nur die erste und letzte Speicherstelle für die Messreihe eingegeben werden müssen. Leere Speicherstellen werden übersprungen. Danach ruft das Gerät automatisch die einzelnen Abstimm Speicherplätze auf und speichert die Messwerte in der oben erwähnten XML-Datei ab. Der Fortschritt der Messung ist im Frequenzfenster durch eine entsprechende Meldung zu verfolgen.

Falls wegen schlechtem Signal oder falscher Parameter das Signal nicht einlocked, und damit nicht alle Messwerte erfasst werden können, erscheint eine Einblendung „Signal unlocked“. Mit **ENTER** kann die Messreihe fortgesetzt bzw. mit **HOME** abgebrochen werden. Am Ende der Messreihe wird in einem Fenster eine Statusmeldung gezeigt, die angibt wie viele der Messungen erfolgreich waren. Wenn alle Messungen erfolgreich waren ist das Fenster blau, ansonsten rot. Die Anzeige bleibt solange eingeblendet bis sie mit **ENTER** bestätigt wurde.

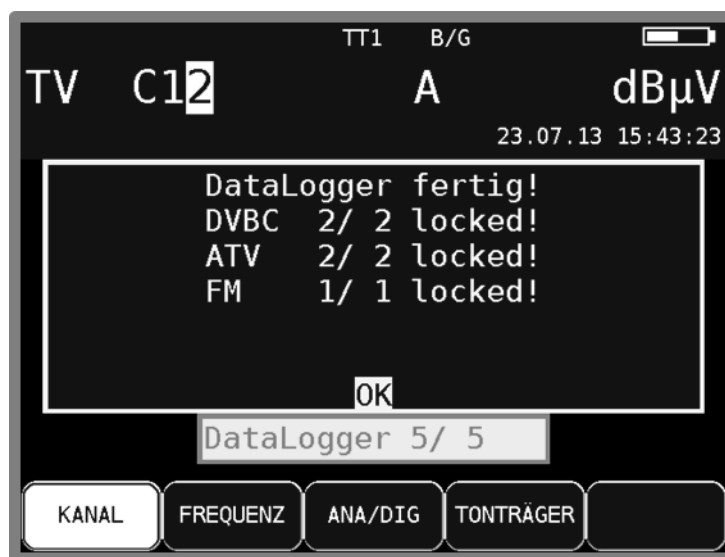


Abbildung 18-1 Datalogger

## 18.2 Übertragung und Auswertung der Messreihen am PC

Für die Auswertung, Dokumentation und Weiterverarbeitung der Messreihen sind die Daten mit Hilfe des USB-Sticks auf einen PC oder ein Notebook zu übertragen. Wie bereits erwähnt, können die Messdaten, die in Form einer XML-Datei auf dem USB-Stick gespeichert wurden, mit MSExcel oder OpenOfficeCalc gelesen und weiterverarbeitet werden. Die benötigte Datei mit rechter Maustaste anklicken, dann "Öffnen mit" -> MSExcel oder OpenOfficeCalc.

**Achtung!** Übertragung nur möglich ab MSExcel-V. 2002.

Die nächste Abbildung zeigt eine Messreihe in MSExcel:

	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M
		Bereich	Kanal	Frequenz/MHz	Uout	Modus	Modulation	Symbolrate	Pegel/dBµV	TT1/dB	TT2/dB	MER/dB	CBER
1													
2	1	FM		107,60					59,8				
3	2	TV	S02	113,00		DVB-C	QAM256	6900	56,9			39,2	1,80E-8
4	3	TV	S03	121,00		DVB-C	QAM256	6900	57,5			>40,0	<1,00E-8
5	4	TV	S04	130,00		DVB-C	QAM256	6900	58,8			>40,0	<1,00E-8
6	5	TV	S06	140,25		ATV			61,9	-13,7	-20,4		
7	6	TV	S10	168,25		ATV			62,7	-12,6	-19,9		
8	7	TV	C05	175,25		ATV			62,2	-11,7	-18,9		
9	8	TV	C12	224,25		ATV			59,9	-13,4	-20,7		
10	9	TV	S11	231,25		ATV			59,0	-11,0	-18,3		
11	10	TV	S22	314,00		DVB-C	QAM 64	6900	56,2				
12	11	TV	S23	319,25		ATV			62,2	-13,6	-20,7		
13	12	TV	S25	335,25		ATV			61,3	-12,8	-20,0		
14	13	TV	S26	346,00		DVB-C	QAM256	6900	55,4			>40,0	<1,00E-8
15	14	TV	S26	346,00		DVB-C	QAM256	6900	55,3			>40,0	<1,00E-8
16	15	TV	S27	354,00		DVB-C	QAM 64	6900	50,2			37,1	<1,00E-8
17													

Abbildung 18-2 Dataloggerauswertung in Excel

## 18.3 Löschen von Messreihen im Gerät

Befindet sich der USB-Stick im Gerät, so kann mit **MODE -> DataLogger -> Verzeichnis eine Liste** der bereits auf dem Stick gespeicherten Dateien aufgerufen werden. Darüber hinaus kann die freie Speicherkapazität des USB-Sticks in Prozent abgelesen werden. Beispielsweise benötigt die oben abgebildete Datei 18 kByte auf dem USB-Stick. Bei einer Kapazität von 512 MByte könnten ca. 29.000 solcher Messreihen abgespeichert werden.

Eine Datei kann gelöscht werden, indem der Cursor mit den Pfeiltasten  $\uparrow/\downarrow$  auf den betreffenden Dateinamen bewegt und die Auswahl mit **ENTER** bestätigt wird. Vorher gibt das Gerät noch eine Warnmeldung aus. Damit können vor Ort nicht mehr benötigte Messreihen entfernt werden, dies erleichtert die Übersicht bei der späteren Auswertung.



## Kapitel 19 Messdatenaufzeichnung (DataGrabber)

Mit der Funktion DataGrabber kann das Messgerät Messdaten über einen bestimmten Zeitraum aufzeichnen und grafisch darstellen. Der Zeitraum kann von 1min bis 23h59min eingegeben werden.

Die Speichertiefe beträgt 500. Das heißt, es werden für jede Messgröße 500 Werte in äquivalenten Zeitabschnitten aufgezeichnet. Der zeitliche Abstand zwischen zwei Samples richtet sich somit nach der vorgegebenen Aufzeichnungsdauer. Aufgezeichnet wird jeweils der schlechteste Wert einer Sample-Periode, was vor allem bei Langzeitaufzeichnungen wichtig ist.

Die folgende Aufstellung gibt einen Überblick über die verfügbaren Aufzeichnungsmöglichkeiten. Das gilt für eine Vollausstattung des Gerätes.

Bereich	Betriebsart	Aufgezeichnete Größen
TV		
	ATV	Pegel, S/N (nur mit Option S/N)
	DVB-C	Pegel, MER, BER, PE (Packet Errors)
	EUDOCIS	Pegel, MER, BER, PE (Packet Errors) DF (Duty-Factor, Downstream-Auslastung)
	USDOCIS	Pegel, MER, VBER, PE (Packet Errors) DF (Duty-Factor, Downstream-Auslastung)
	DVB-T	Pegel, MER, CBER, PE (Packet Errors)
	DVB-T2	Pegel, MER, CBER, PE (Packet Errors)
	DTMB	Pegel, MER, CBER, PE (Packet Errors)
FM		Pegel
RK		Pegel

Ist der optische Eingang aktiviert, so wird anstatt des Pegels der Verlauf der optischen Leistung aufgezeichnet.

### Hinweis zur Aufzeichnung der Downstream-Auslastung:

Vor dem Start der Aufzeichnung kann mit dem Menüpunkt **AUSLASTUNG** ausgewählt werden, ob mit oder ohne Downstream-Auslastung aufgezeichnet werden soll. Ist die Auslastung aktiv, wird das Diagramm mit der Bitfehlerrate weggelassen.

Bei allen Messgrößen, außer PE wird der aktuelle Wert zum Samplezeitpunkt der Aufzeichnung gespeichert.

Bei der Erfassung der Paketfehler verhält es sich etwas anders. Im normalen Messbetrieb werden die Paketfehler fortlaufend aufaddiert (akkumuliert). In der Funktion DataGrabber wird die Änderung des Paketfehlerzählers von einem Samplezeitpunkt zum nächsten aufgezeichnet. Somit lässt sich später feststellen, zu welchem Zeitpunkt wie viele Paketfehler auftraten. Die absolute Anzahl der Paketfehler wird während der Messdatenaufzeichnung im oberen Displaybereich angezeigt und am Ende der Messung in die Grafik übertragen.

**Hinweis!** Paketfehler können auch entstehen, wenn die automatische Dämpfungssteuerung des Messempfängers die Eingangsdämpfung schaltet. Um ständig die optimale Performance zu erzielen, muss die Dämpfungssteuerung auch während der Messdatenaufzeichnung arbeiten. Der Messempfänger stellt Paketfehler, die aufgrund einer Veränderung der Eingangsdämpfung entstanden sind, in der Farbe Magenta dar, während die „normalen“ Fehler in Gelb abgebildet werden.

Wenn für bestimmte Messgrößen zum Abtastzeitpunkt keine Messwerte vorliegen, so erscheint im jeweiligen Diagramm ein senkrechter roter Balken.

Das kann auftreten, wenn der Empfänger auf „unlocked“ geht. Ändert sich der Status des Empfängers später wieder auf „locked“, so werden die Messgrößen wieder aufgezeichnet.

Der Paketfehlerzähler wird hierbei auf null gesetzt. Dies betrifft aber nicht die bereits aufgezeichneten Paketfehler im Diagramm. Sie bleiben unverändert erhalten.

## 19.1 Start der Aufzeichnung

Zum Start der Funktion DataGrabber muss sich das Messgerät im abgestimmten Modus (Messmodus) befinden.

Mit dem Aufruf des Menüpunktes **DATAGRABBER** erscheint folgendes Untermenü:

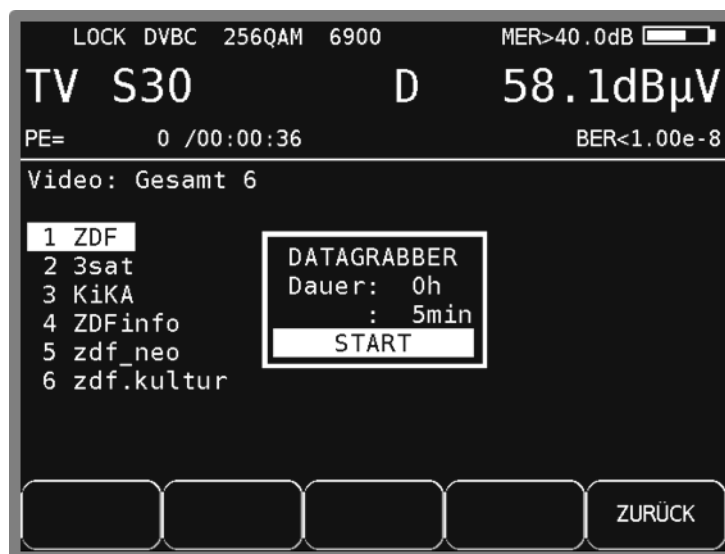


Abbildung 19-1 Datagrabber Aufzeichnung Start

Hierin kann der Zeitraum der Aufzeichnung vorgegeben werden.

Mit den Tasten  $\uparrow/\downarrow$  kann das gewünschte Eingabefeld gewählt werden und mit **ENTER** wird die Eingabemaske geöffnet. Mit der Zehnertastatur oder Pfeil-Tasten kann die Dauer der Aufzeichnung im Bereich 00h 01min bis 23h 59min eingestellt werden. Das heißt, es kann über einen ganzen Tag aufgezeichnet werden. Werksseitig ist 01h 00min voreingestellt. Nach Abschluss der Stunden- bzw. Minuteneingabe mit der Taste **ENTER**, bewegt sich der Cursor auf das nächste Feld.

Mit Aufruf des Feldes **START** durch Betätigung der Taste **ENTER** beginnt das Messgerät mit der Aufzeichnung der Messdaten. Zunächst erfasst das Gerät die aktuellen Messwerte und berechnet daraus die Skalierung der einzelnen Diagramme. Danach erscheinen auf dem Grafikbildschirm für jede Messgröße einzelne Diagramme, die nun fortlaufend mit Daten gefüllt werden. Während der DataGrabber läuft, zeigt das LC-Display beispielhaft folgenden Inhalt.

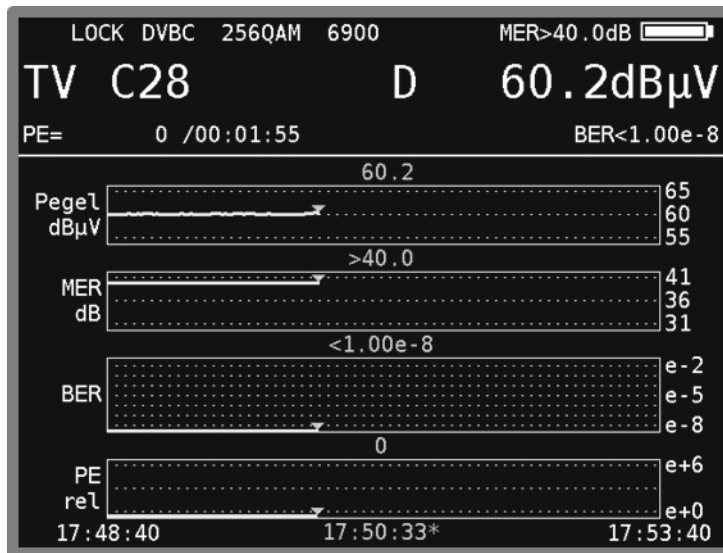


Abbildung 19-2 Datagrabber Aufzeichnung

Die absoluten Paketfehler werden in dieser Betriebsart zusätzlich angezeigt.

Über den Menüpunkt **ABBRUCH** kann die Aufzeichnung vor Ablauf der vorgegebenen Zeit abgebrochen werden.

Hierbei wird lediglich die Aufzeichnung beendet. Die bis zu diesem Zeitpunkt aufgezeichneten Daten bleiben auf dem Grafikbildschirm gespeichert.

Wenn das Gerät das reguläre Ende der Aufzeichnung erreicht hat, so ertönt ein Piepton mit folgender Meldung.



Abbildung 19-3 Datagrabber Aufzeichnung Ende

Über den Menüpunkt **RESTART** kann eine neue Aufzeichnung mit denselben Einstellungen ausgelöst werden.

## 19.2 Auswertung der Aufzeichnung

Nachdem der DataGrabber automatisch bzw. manuell beendet wurde, kann über die Cursorfunktion der Zeitpunkt eines eventuellen Fehlers in der Anlage ermittelt werden. Dazu kann mit den Tasten ← bzw. → der Cursor (dargestellt durch ein Dreieck) an die gewünschte Position bewegt werden.

Die nachfolgende Abbildung zeigt ein Beispiel einer Aufzeichnung bei einem DVB-C-Kanal.

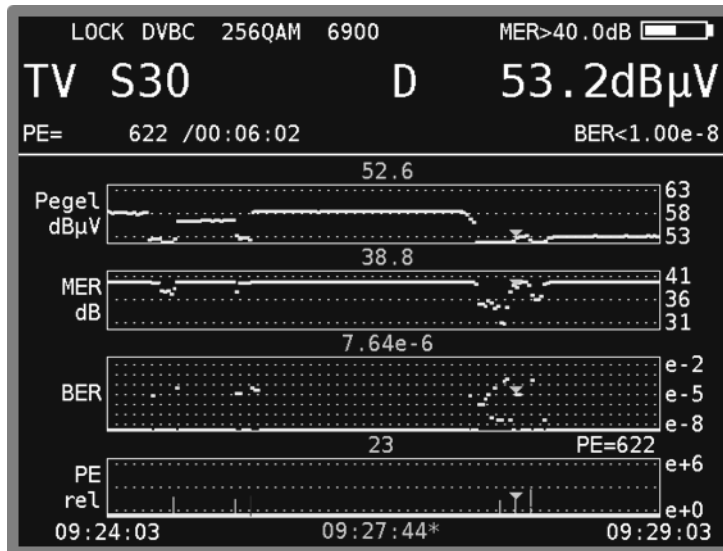


Abbildung 19-4 Datagrabber Aufzeichnung mit Paketfehler

Bei DVB-C werden der Pegel, die MER, die BER und die Paketfehler (relativ) aufgezeichnet. Der Startzeitpunkt und das reguläre Ende der Aufzeichnung sind unten links bzw. rechts eingeblendet. Die Cursorzeit ist mit einem \*,\* markiert. Der Messwert an der Cursorposition wird über den jeweiligen Diagrammen angezeigt. Im obigen Beispiel traten zum Zeitpunkt 09:27:44 23 Paketfehler auf. Die Anzeige PE=622 bedeutet, dass absolut 622 Paketfehler im Zeitraum von 09:24:03 bis 09:29:03 auftraten.

## 19.3 Dokumentation einer Aufzeichnung

Zur Dokumentation kann das Grafikbild als Bitmap-Datei gespeichert werden. Nähere Informationen sind im "Kapitel 17.10 - Bildschirmkopie" nachzulesen.

## Kapitel 20 Upstream-Monitoring-System UMS (Option)

### 20.1 Einführung

Das Upstream-Monitoring-System (UMS) ist ein Messverfahren, welches aus einem Gerät in der Kopfstelle und einem oder mehreren Handgeräten (auch Feldgeräte genannt) besteht. Mit dem UMS kann die Rückwegstrecke in einem DOCSIS-Netz vermessen werden. Es werden zwei verschiedene Geräte als Kopfstellengerät unterstützt:

- Das erste ist das **UMS** für das AMA 310 Headend UMS Gerät, mit dem folgende Messungen durchgeführt werden können: Wobbelung (Frequenzgangmessung), TILT-Messung (Schräglagenmessung), BER-Messung, MER-Messung, Konstellationsdiagramm, Echtzeitspektrum. Die Messungen können bei laufendem Modembetrieb erfolgen.
- Das zweite ist das **X16** für das Kronback X16/KWS Gerät, welches die Messungen Wobbelung, TILT und Echtzeitspektrum, auch im laufendem Modembetrieb, unterstützt.

Die Datenübertragung vom Kopfstellengerät zu den Handgeräten erfolgt über Transportstrom und DVB-C Modulation. Sofern die Kopfstelle über einen Transportstrommultiplexer verfügt, kann der UMS-Datenstrom in einen bestehenden DVB-C-Kanal eingefügt werden.

Weitere Information sind in der Application-Note "AN006 - Upstream-Monitoring-System UMS" auf [www.kws-electronic.de](http://www.kws-electronic.de) unter "SUPPORT" -> "Application Notes" zu finden.

### 20.2 Freischalten der Software-Option

Falls das Handgerät nachträglich mit der Software-Option UMS nachgerüstet wurde und nicht schon werksseitig freigeschaltet ist, kann das Gerät mit dem zur Option erhaltenen 8-stelligen Zahlencode freigeschaltet werden.

Hierfür in den TV-Range wechseln: **RANGE -> TV**

Anschließend im Modemenü den Punkt SoftwareKeys aufrufen: **MODE -> Einstellungen -> SoftwareKeys.**

Die UMS-Option (Upstream-Monitoring-System) auswählen und den 8-stelligen Code eingeben. Bei erfolgreicher Freischaltung bestätigt ein Hinweis in Grün "Option aktiviert!" die Freischaltung. Damit sind die Upstream-Monitoring-Systeme als neuer Range **RK-MESSSYS** verfügbar. Vergleiche auch Kapitel 17.14 - Freigabe von Software-Optionen.

### 20.3 Einstellungen am Feld-Gerät

Vor der Nutzung mit dem Kopfstellengerät muss im Feldgerät der zur Datenübertragung verwendete DVB-C Kanal und die entsprechende Service ID des Datenkanals eingestellt werden: Der Aufruf des UMS Modus erfolgt über **RANGE -> RK-MESSSYS -> UMS / X16**. Nun können die Einstellungen über das Mode Menü vorgenommen werden.

#### 20.3.1 DVB-C Kanal

Diese Vorgabe kann direkt als Kanalfrequenz oder auch als Kanalnummer erfolgen.

**MODE -> Kanalfrequenz:** mit den  $\leftarrow/\rightarrow$  Tasten auf die entsprechende Stelle wechseln und mit den  $\uparrow/\downarrow$  Tasten oder direkt die gewünschte Zahl eingeben. Mit **ENTER** die Eingaben bestätigen.

Alternativ: **MODE -> Kanalnummer**: mit Pfeiltasten  $\leftarrow/\rightarrow$  auf die entsprechende Stelle wechseln und mit den Pfeiltasten  $\uparrow/\downarrow$  oder direkt die gewünschte Kanalnummer eingeben. Die Kanalart kann zwischen C und S mit den Pfeiltasten  $\uparrow/\downarrow$  ausgewählt werden. Mit **ENTER** die Eingaben bestätigen.

Mit erneutem Betätigen der **MODE** Taste kann das Mode Menü wieder verlassen werden.

**Hinweis:** Die Einstellungen werden erst bei einem erneutem UMS Aufruf verwendet.

### 20.3.2 Service-ID

Diese Vorgabe ist die Service-ID oder auch Programm-Nummer genannt, des DVB-C Programmes, in welcher die Daten vom Kopfstellengerät zu den Feldgeräten gesendet werden. Das Messgerät sucht in dem eingestellten DVB-C Kanal nach dieser Nummer. Aufruf erfolgt ebenfalls im Mode Menü mit **MODE -> Service ID**.

**Hinweis:** Die Einstellungen werden erst bei einem erneutem UMS Aufruf verwendet.

## 20.4 Messmöglichkeiten

Die folgenden Abschnitte beschreiben nur ganz grob die Bedienung und den Aufruf von Messmöglichkeiten der zwei Upstream-Mess-Systeme **UMS** und **X16**. Je nach Mess-System stehen nicht alle Messmöglichkeiten zur Verfügung. Die genaue Beschreibung der einzelnen Messbereiche sind in der Application-Note "AN006 - Upstream-Monitoring-System UMS" auf [www.kws-electronic.de](http://www.kws-electronic.de) unter "SUPPORT" -> "Application Notes" zu finden.

### 20.4.1 Echtzeitspektrum

Aufruf mit der Funktionstaste **SPEKTRUM**. Damit wird das Echtzeitspektrum des empfangen Clusters am Kopfstellengerät über den gesamten Rückkanalbereich angezeigt. Die Spektrums-Messung kann mit der Funktionstaste **ZURÜCK** wieder verlassen werden (falls die Funktionstasten ausgeblendet sind, eine beliebige Taste betätigen). Falls vom Kopfstellengerät unterstützt, kann über die Funktionstasten in der Spektrums Ansicht auch ein Max-Hold Modus aktiviert werden.

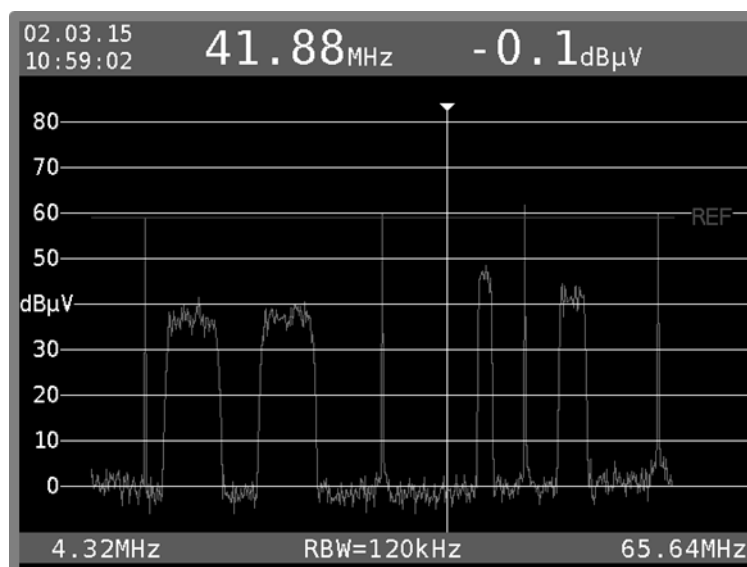


Abbildung 20-1 UMS Echtzeitspektrum

### 20.4.2 Wobbelung (Frequenzgangmessung)

Diese Messung dient zur Ermittlung des Frequenzganges im Rückkanalbereich. Vom Handgerät wird über den gesamten Frequenzbereich ein konstanter Pegel gesendet, der empfangene Frequenzverlauf am Kopfstellengerät wird grafisch im Display dargestellt.

Aufruf mit der Funktionstaste **WOBBELUNG** aus dem UMS Hauptmenü. Die Wobbelmessung kann mit der Funktionstaste **ZURÜCK** wieder verlassen werden (falls die Funktionstasten ausgeblendet sind, eine beliebige Funktionstaste betätigen).

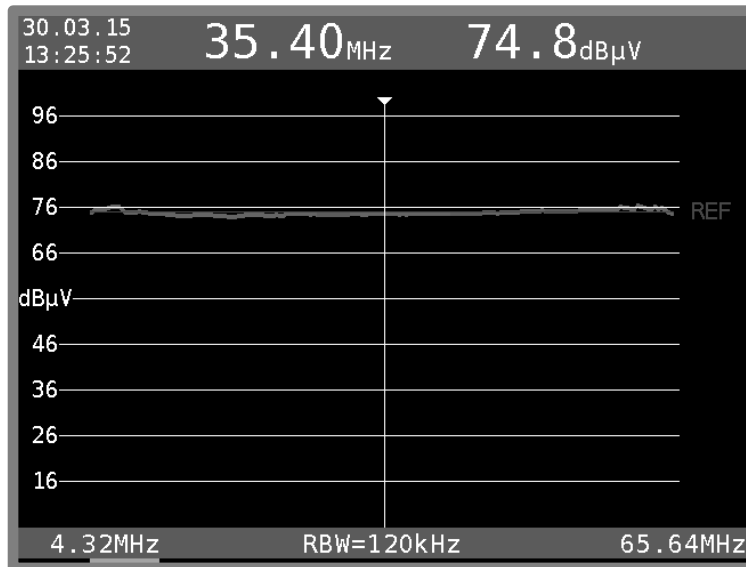


Abbildung 20-2 UMS Wobbelung (Frequenzgangmessung)

### 20.4.3 MER/BER-Messungen, Konstellationsdiagramm

Diese Messungen erlauben eine qualitative Beurteilung der Kanalqualität. Das Messgerät sendet in einem vordefinierten (vom Kopfstellengerät) Frequenzbereich ein PRBS modulierte Signal, welches im Kopfstellengerät hinsichtlich Modulation-Error-Rate (MER) und Bitfehler-Rate (BER) vermessen wird. Die Messergebnisse werden in Echtzeit im Display dargestellt.

Aufruf mit der Funktionstaste **MER/BER** aus dem UMS Hauptmenü. Die MER/BER Messung kann mit der Funktionstaste **ZURÜCK** wieder verlassen werden. Zur Auswahl stehen vier Messungen (in hinterlegten Frequenzbereichen) die mit **MESSUNG1**, **MESSUNG2**, **MESSUNG3** und **MESSUNG4** gekennzeichnet sind. Dies entspricht den hinterlegten Messparametern im Kopfstellengerät. Mit **AUTOMESS** wird auf allen vier Messkanälen ein modulierte Signal vom Messgerät gesendet, das Kopfstellengerät wechselt zyklisch die Vermessung von einem Bereich zum nächsten, die Messergebnisse werden entsprechend im Display dargestellt. Laufende Messungen können mit der Funktionstaste **ZURÜCK** wieder beendet werden. Wenn eine Messung aktiv ist, kann zusätzlich das ermittelte Konstellationsdiagramm mit der Funktionstaste **KONST** dargestellt werden. Dieses Diagramm kann durch erneutes Betätigen der Funktionstaste **KONST** wieder ausgeblendet werden.

### 20.4.4 TILT-Messung / Einpegeln

Die TILT-Messung dient zur leichten Einpegelung von Verstärkern (in der Linie sowie Hausinstallationsverstärker). Aufruf mit der Funktionstaste **EINPEGELN** aus dem UMS Hauptmenü. Die TILT-Messung kann mit der Funktionstaste **ZURÜCK** wieder verlassen werden.

Je nach Messort kann die TILT-Messung an der **DOSE** oder am **VERSTÄRKER** erfolgen. Näheres dazu siehe in der Application-Note "AN006 - Upstream-Monitoring-System UMS".

Zugehörige Messparameter wie den maximalen Sendepiegel des Modems oder eine Verstärker Mess-Eingangsdämpfung können über **MODE -> Maximum Modem Sende Pegel**, sowie **MODE -> Verstärker Mess-Eingangsdämpfung** vorgenommen werden. Das Mode Menü kann durch erneutes Betätigen der Taste **MODE** wieder verlassen werden.

#### 20.4.5 Wasserfall Darstellung des Echtzeitspektrums

Aufruf mit der Funktionstaste **WASSERFALL**. Damit wird das Echtzeitspektrum des empfangenen Clusters am Kopfstellengerät über den gesamten Rückkanalbereich als Wasserfall-Diagramm dargestellt. Diese Darstellung kann mit der Funktionstaste **ZURÜCK** wieder verlassen werden (falls die Funktionstasten ausgeblendet sind, eine beliebige Funktionstaste betätigen).

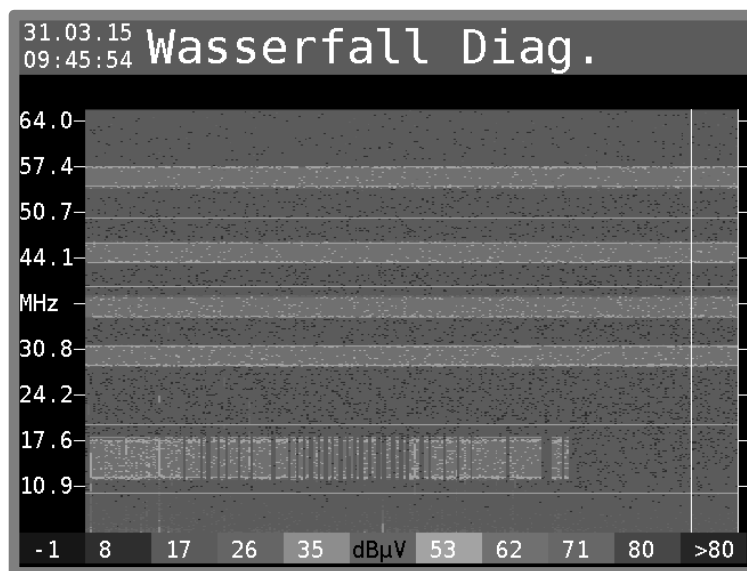


Abbildung 20-3 UMS Wasserfall Diagramm

In Y-Richtung ist die Frequenzachse aufgetragen, in X-Richtung der zeitliche Verlauf. Jede senkrechte Linie repräsentiert einen kompletten Snapshot des Echtzeitspektrums, gemessen vom Kopfstellengerät. Die Höhe der einzelnen Pegel im Spektrum wird in dieser Darstellung farblich codiert, d.h. je geringer ein Pegel ist, desto bläulicher wird dieser im Diagramm dargestellt, und je höher dieser Pegel ist, desto röter ist die entsprechende Farbe. Im unteren Bereich des Displays ist die Farbliche Codierung als Hilfestellung dargestellt.

#### 20.4.6 Protokoll

Dieser Messmodus ermöglicht eine automatisierte Abfolge mehrerer Messungen, deren Messergebnisse auf einem USB-Stick in einer XML-Datei gespeichert werden. Der Umfang der Messungen ist vom eingesetzten Kopfstellengerät abhängig. Details dazu sind in der Application-Note "AN006 - Upstream-Monitoring-System UMS" auf [www.kws-electronic.de](http://www.kws-electronic.de) unter "SUPPORT" -> "Application Notes" zu finden.



Aufruf mit der Funktionstaste **PROTOKOLL**. Voraussetzung für diese Messung ist ein eingesteckter USB-Stick am Feldgerät. Bei erfolgreicher Erkennung eines geeigneten Speichermediums wird der Dateiname für das neue Protokoll erfragt. Mit den Nummern-Tasten und den  $\leftarrow/\rightarrow$  Pfeil-Tasten kann der Dateiname nach Belieben vorgegeben werden. Mit **ENTER** wird der Dateiname übernommen und die Messung gestartet. Falls der Dateiname bereits existiert, wird eine Warnung angezeigt, worin das Überschreiben bestätigt werden kann (mit **ENTER**) oder mit der Taste **HOME** nochmal in die Dateinamen-Eingabe zurück gesprungen werden kann. Die Messungen laufen anschließend automatisch der Reihe nach durch. Während des gesamten Messvorganges ist die Funktionstaste **PROTOKOLL** invers dargestellt. Nach Beendigung des Protokollierungsvorganges erscheint eine Meldung "Protokoll erfolgreich abgeschlossen", und die Funktionstaste **PROTOKOLL** wird wieder nicht-invertiert dargestellt.

#### 20.4.7 Kopfstelle- Einstellungen anzeigen

Viele Messeinstellungen und Parameter werden vom Kopfstellengerät vorgegeben, und können im Feldgerät nicht verändert werden. Dies soll die Bedienung erleichtern, und vor ungewollten Störungen des Modembetriebes schützen. Diese Einstellungen und einige Informationen zum Kopfstellengerät können am Messgerät dargestellt werden.

Aufruf mit der Funktionstaste **TS-INFO** aus dem UMS Hauptmenü. Mit der Funktionstaste **ZURÜCK** kann wieder zum Hauptmenü zurück gewechselt werden. Mit den Funktionstasten **>>>** und **<<<** kann nach rechts und links geblättert werden, um verschiedene Einstellungen darzustellen. Details zu den anzuzeigenden Einstellungen können der Application-Note "AN006 - Upstream-Monitoring-System UMS" auf [www.kws-electronic.de](http://www.kws-electronic.de) unter "SUPPORT" -> "Application Notes" entnommen werden.

#### 20.4.8 Quick Check

Dieser Mess-Modus dient einem schnellen Überblick der Rückkanal Qualität. Unterstützt wird dieser Modus nur von Kopfstellengeräten mit MER/BER Mess-Funktionalität.

Aufruf mit der Funktionstaste **QUICKCHECK** aus dem UMS Hauptmenü. Es werden der Reihe nach alle vier MER/BER Messkanäle gesendet und die ermittelten Messergebnisse im Display dargestellt. Die Ermittlung aller Messergebnisse kann etwas dauern. Der Messvorgang kann über die Funktionstaste **ZURÜCK** verlassen sowie jederzeit abgebrochen werden.

#### 20.4.9 Kopfstellengerät: Handgerät abmelden

Aktive Messungen wie Wobbelung, MER/BER und TILT dürfen nur von einem Feldgerät zur gleichen Zeit ausgeführt werden, um etwaige gegenseitige Beeinflussungen unterschiedlicher Messungen zu vermeiden. Dies wird durch einen Einbuch- und Ausbuch-Mechanismus der Feldgeräte im Kopfstellengerät sichergestellt. Sobald ein Feldgerät eingebucht ist, sind aktive Messungen von anderen Feldgeräten währenddessen nicht möglich. Falls ein Feldgerät sich nicht mehr selbstständig ausgebucht hat (z.B. Akku leer), und im Kopfstellengerät noch kein Timeout erfolgt ist, kann dies von jedem Feldgerät durch den Modus UNLOCK HH erfolgen (sofern dies im Kopfstellengerät zugelassen ist).

Dies kann im UMS Hauptmenü mit der Funktionstaste **UNLOCK HH** initiiert werden. Im Hauptmenü ändert sich bei erfolgreicher Ausbuchung der Headend Status von "LOCKED (xxxxx)" zu UNLOCKED. Nun sind wieder aktive Messungen (bzw. Einbuchvorgänge) von Feldgeräten möglich. Diese Funktion sollte mit Bedacht angewendet werden. Im Zweifel bei dem jeweiligen Servicetechniker / Kollegen vorher Rücksprache halten, welcher gerade eingeloggt ist.

## Kapitel 21 DVI-Ausgang

Zum Anschluss eines "Full HD" TV-Gerätes ist das Messgerät mit einer DVI/HDMI-Schnittstelle ausgestattet. Damit kann z.B. die Funktion der DVI/HDMI-Schnittstelle eines LCD-Bildschirmes geprüft werden. Die DVI-Schnittstelle befindet sich an der oberen Geräteseite.

Das Gerät kann nicht gleichzeitig ein Videosignal an den DVI-Ausgang und an das interne Display des Gerätes ausgeben. Um die Monitorfunktion des Gerätes aufzurufen, darf das Gerät nicht abgestimmt sein. Über **MODE** -> **Ext. Monitor** kann die betreffende Funktion aufgerufen werden.

Bei Aufruf des Menüpunktes **DVI Ausgang, LCD aus** wird der Bildschirm des Gerätes dunkel und die Videosignale werden nur noch über den DVI-Ausgang ausgegeben. Ist zu diesem Zeitpunkt kein Monitor mit dem DVI-Ausgang verbunden, wird dieser Vorgang mit einer Fehlermeldung abgebrochen. Beim Abschalten und Neustart des Gerätes wird das Bild wieder auf dem internen Display dargestellt.



Abbildung 21-1 DVI Ausgang Auswahlmenü

DVI steht für "Digital Visual Interface" (HDMI bedeutet "High Definition Multimedia Interface"). Physikalisch ist die Schnittstelle als DVI-I Buchse ausgeführt. Das Protokoll allerdings ist HDMI-konform. Das heißt, neben den Videodaten werden auch die Audiodaten ausgegeben. Mit einem DVI/HDMI-Adapter kann das Messgerät mit dem HDMI-Eingang eines TV-Gerätes verbunden werden. Der Messempfänger unterstützt allerdings kein HDCP (High-bandwidth Digital Content Protection). HDCP verhindert das Abgreifen des digitalen Video- und Audiomaterials innerhalb der HDMI-Verbindung. HDCP wird vom abspielenden Programm angefordert. Verlangt ein HDTV-Programm nach HDCP, kann das Messgerät die Daten nicht über die DVI/HDMI-Schnittstelle ausgeben. Das angeschlossene TV-Gerät bleibt in diesem Fall dunkel.

- Achtung!**
- Während der DVI-Ausgang aktiv ist, ist der Bildschirm des Gerätes dunkel geschaltet!
  - Die Bildauflösung ist auf 1920x1080i fest eingestellt

## Kapitel 22 USB-A-Schnittstelle

---

Das Gerät besitzt eine USB-A-Schnittstelle. Die entsprechende Buchse befindet sich auf der Geräteoberseite. Die Schnittstelle arbeitet nach der Spezifikation 2.0 im High-Speed-Modus. Das Messgerät unterstützt nur die Klasse MASS STORAGE DEVICE (USB-Stick).

Über das integrierte FAT32-Filesystem kann die Software des Messempfängers Dateien auf einen USB-Stick schreiben und davon lesen. Mit einem USB-Stick kann der Benutzer ein Firmware-Update durchführen oder Messdaten aufzeichnen (DataLogger).

Es wird empfohlen den original USB-Stick vom Gerätehersteller zu verwenden. Der USB-Stick ist im Lieferumfang enthalten.

## Kapitel 23 Common Interface

---

Das Gerät ist mit einer CI-Schnittstelle ausgerüstet. Diese besteht aus einem PCMCIA-Slot (siehe Oberseite des Gerätes). Der PCMCIA-Slot kann mit allen gängigen CAM (Conditional Access Module) bestückt werden. Somit können alle DVB-Programme entschlüsselt werden, sofern hierzu ein passendes CA-Modul mit freigeschalteter Smartcard zur Verfügung steht. Die Entschlüsselung der Datenströme geschieht nicht im MPEG-Decoder, sondern ausschließlich in den bestückten CAMs.

### 23.1 Einsetzen eines CA-Moduls

Beim Einsetzen eines CA-Moduls muss das Gerät ausgeschaltet sein. Das Modul kann in den Schlitz an der Oberseite des Gerätes eingeschoben werden. Es ist darauf zu achten, dass die Polung stimmt, die Seite auf der ein Barcode ersichtlich ist nach **hinten** zeigt und kein größerer Widerstand auftritt.

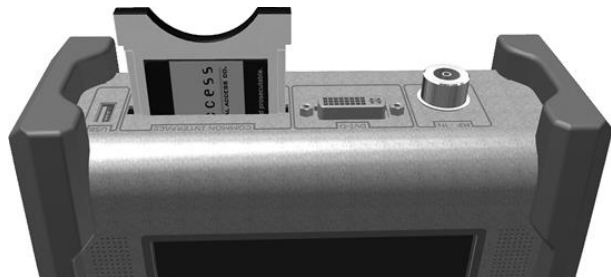


Abbildung 23-1 Einsetzen eines CA-Moduls

### 23.2 Bedienung

Nach dem Kaltstart des Gerätes wird ein eingestecktes Modul initialisiert. Über das Menü Common Interface kann das eingesteckte CA-Modul abgefragt werden. Mit **MODE -> Common Interface** öffnet sich das Menü. Als Menütitel wird der Name des CA-Moduls eingeblendet.

Unter dem ersten Menüpunkt ("CA-System-IDs") können die vom Modul unterstützten CA-Systeme abgefragt werden. Auf den zweiten Menüpunkt ("Kartenmenü") wird im nächsten Kapitel eingegangen. Für die Bild- und Tonkontrolle von verschlüsselten Programmen geht man vor, wie in "Kapitel 12 - MPEG-Decoder" erläutert wurde.

### 23.3 Kartenmenü

Wird dieser Menüpunkt angewählt, gelangt man in das moduleigene Menü. Hier können je nach Modul, verschiedene Informationen und Dienste abgerufen werden. Zum Beispiel Smartcard-Informationen, Softwarestand, Softwareupdate, PIN-Codeeingabe für Jugendschutz usw. Die Menüführung ist genauso strukturiert wie die übrige Bedienung des Gerätes. Alle Texte und Menüpunkte stammen jedoch vom CAM. Auch die Sprache ist in diesem Fall vom Modul vorgegeben. Die folgende Abbildung zeigt das Kartenmenü eines AlphaCrypt CAMs.



Abbildung 23-2 Kartenmenü eines AlphaCrypt CAMs

## Kapitel 24 Abbildungsverzeichnis

---

Abbildung 3-1 Gerätefrontseite.....	16
Abbildung 3-2 Geräterückseite .....	17
Abbildung 3-3 Geräteoberseite.....	18
Abbildung 3-4 USB Buchse .....	18
Abbildung 3-5 DVI Buchse .....	19
Abbildung 3-6 Geräteunterseite.....	19
Abbildung 3-7 Kleinspannungsbuchse .....	19
Abbildung 4-1 Akku Austausch.....	20
Abbildung 5-1 DVB-C Grundzustand mit Menü.....	23
Abbildung 6-1 TV-Messbereich .....	24
Abbildung 6-2 Tonträger-Anzeige.....	25
Abbildung 6-3 S/N-Anzeige .....	26
Abbildung 6-4 DVB-C Modus .....	27
Abbildung 6-5 Symbolraten-Einstellung .....	28
Abbildung 6-6 DVB-C Senderauswahl .....	29
Abbildung 6-7 DOCSIS-Modus.....	31
Abbildung 6-8 DOCSIS-Modulationsart.....	32
Abbildung 6-9 DOCSIS-Messung.....	33
Abbildung 6-10 DVB-T Modulation .....	34
Abbildung 6-11 DVB-T Bandbreitenmenü .....	35
Abbildung 6-12 DVB-T Messung .....	36
Abbildung 6-13 DVB-T Impulsantwortmenü .....	38
Abbildung 6-14 DVB-T Impulsantwort .....	38
Abbildung 6-15 DVB-T PE-Messung.....	39
Abbildung 6-16 DVB-T2 Modulation .....	40
Abbildung 6-17 DVB-T2 Messung .....	41
Abbildung 6-18 DVB-T2 Parameter Information.....	42
Abbildung 6-19 DVB-T2 Impulsantwort .....	43
Abbildung 6-20 DTMB Modulation.....	45
Abbildung 6-21 DTMB Menü .....	45
Abbildung 6-22 DTMB Messung.....	46
Abbildung 6-23 DTMB Impulsantwort.....	47
Abbildung 6-24 Diagrammdarstellung .....	49
Abbildung 7-1 UKW Messbereich.....	50
Abbildung 7-2 UKW Stereo-Indikator Anzeige .....	51
Abbildung 8-1 RK Messbereich.....	53
Abbildung 8-2 RK Max-Hold Einstellung .....	54
Abbildung 8-3 RK Messbandbreite Auswahl .....	54
Abbildung 9-1 Störstrahl Messbereich.....	56
Abbildung 9-2 Störstrahl Messung Antennenauswahl.....	57
Abbildung 9-3 Störstrahl Feldstärkenmessung.....	58
Abbildung 9-4 Störstrahlmessung Fernspeisung.....	59
Abbildung 10-1 Upstream Generator Messbereich .....	60
Abbildung 10-2 Upstream Generator Übersicht .....	61
Abbildung 10-3 Upstream Generator Konfigurationsauswahl .....	61
Abbildung 10-4 Upstream Generator Trägersauswahl.....	62
Abbildung 10-5 Upstream Generator Modulationsauswahl .....	63
Abbildung 10-6 Upstream Generator Symbolratenauswahl .....	63
Abbildung 10-7 Telemetriedkanal Festlegung .....	64
Abbildung 10-8 Upstream Generator Messung mit Telemetrie bild.....	65
Abbildung 11-1 Kommunikationsnetz .....	66
Abbildung 11-2 Kopfstelle Modem.....	66
Abbildung 11-3 Messbereich DOCSIS .....	67
Abbildung 11-4 DOCSIS Modulationsart Auswahl .....	67

Abbildung 11-5 DOCSIS Typischer Messbildschirm .....	69
Abbildung 11-6 DOCSIS Downstream Analyse.....	70
Abbildung 11-7 DOCSIS Upstream Analyse .....	71
Abbildung 11-8 DOCSIS Upstream Details .....	72
Abbildung 11-9 DOCSIS Frequenzanalyse .....	73
Abbildung 11-10 DOCSIS Auswahlmenü .....	74
Abbildung 11-11 DOCSIS Speedtest .....	75
Abbildung 11-12 DOCSIS Ping Test .....	76
Abbildung 12-1 DVB-C PSI Daten Anzeige.....	78
Abbildung 12-2 DVB-C NIT Tabelle.....	79
Abbildung 12-3 NIT Details eines DVB-T Kanals .....	79
Abbildung 12-4 DVB-C Videoprogrammliste .....	80
Abbildung 13-1 Konstellationsdiagramm DVB-T2 Zoom .....	83
Abbildung 13-2 Ideales Konstellationsdiagramm .....	83
Abbildung 13-3 Konstellationsdiagramm mit Phasenjitter .....	84
Abbildung 13-4 Konstellationsdiagramm mit verrauschtem Signal .....	84
Abbildung 13-5 Reales Konstellationsdiagramm DVB-T2 .....	85
Abbildung 13-6 DTMB Konstellationsdiagramm.....	85
Abbildung 14-1 Speichermanagement .....	86
Abbildung 14-2 Speichermenüoptionen .....	88
Abbildung 15-1 Spektrumanalyzer Spektrum Breitbandkabel .....	89
Abbildung 15-2 Spektrumanalyzer Bandbreitenauswahl .....	90
Abbildung 15-3 Pegeldiagramm .....	91
Abbildung 15-4 Schräglagenmessung TILT .....	92
Abbildung 15-5 Schräglagenmessung Einstellung der Pegelabsenkung .....	93
Abbildung 15-6 Schräglagenmessung Profilauswahl .....	94
Abbildung 15-7 Spektrumanalyzer Max-Hold Funktion .....	95
Abbildung 15-8 Spektrumanalyzer Ingressmessung .....	96
Abbildung 16-1 Optischer Eingang.....	98
Abbildung 16-2 Optische Messdaten.....	99
Abbildung 16-3 Analyzerbild mit Summen-OMI.....	100
Abbildung 16-4 Typische Verschmutzungen der optischen Faser .....	101
Abbildung 16-5 Schlechter physikalischer Kontakt durch Staubpartikel.....	102
Abbildung 16-6 Mikroskop Vergrößerung.....	102
Abbildung 16-7 Kernaufbau einer Singlemode-Faser .....	103
Abbildung 17-1 Uhrzeiteinstellung .....	106
Abbildung 17-2 Werkseinstellung .....	106
Abbildung 17-3 Bildschirmkopie .....	108
Abbildung 17-4 DOCSIS Speedtest Einstellungen .....	109
Abbildung 17-5 Key-Code Eingabe .....	110
Abbildung 18-1 Datalogger .....	111
Abbildung 18-2 Dataloggerauswertung in Excel.....	112
Abbildung 19-1 Datagraber Aufzeichnung Start .....	114
Abbildung 19-2 Datagraber Aufzeichnung.....	115
Abbildung 19-3 Datagraber Aufzeichnung Ende .....	115
Abbildung 19-4 Datagraber Aufzeichnung mit Paketfehler .....	116
Abbildung 20-1 UMS Echtzeitspektrum.....	118
Abbildung 20-2 UMS Wobbelung (Frequenzgangmessung .....	119
Abbildung 20-3 UMS Wasserfall Diagramm .....	120
Abbildung 21-1 DVI Ausgang Auswahlmenü.....	122
Abbildung 23-1 Einsetzen eines CA-Moduls .....	124
Abbildung 23-2 Kartenmenü eines AlphaCrypt CAMs.....	125